

Pioneering for You

wilo

Wilo-EFC 0,25-90 kW



da Monterings- og driftsvejledning

Spænding [V]	Minimumventetid (minutter)		
	4	7	15
200–240	0,25–3,7 kW (0,34–5 hk)	–	5,5–45 kW (7,5–60 hk)
380–480	0,37–7,5 kW (0,5–10 hk)	–	11–90 kW (15–121 hk)
525–600	0,75–7,5 kW (1–10 hk)	–	11–90 kW (15–121 hk)
525–690	–	1,1–7,5 kW (1,5–10 hk)	11–90 kW (15–121 hk)

Tabel 2.1 Afladningstid

⚠ ADVARSEL

FARLIG LÆKSTRØM

Lækstrømmene overstiger 3,5 mA. Hvis frekvensomformereren ikke jordes korrekt, kan det resultere i død eller alvorlig personskade.

- Sørg for, at udstyret jordes korrekt af en autoriseret elektriker.

⚠ ADVARSEL

FARER VED UDSKYRET

Kontakt med roterende aksler og elektrisk udstyr kan resultere i død eller alvorlig personskade.

- Sørg for, at montering, start og vedligeholdelse må kun udføres af uddannet og kvalificeret personale.
- Elektrisk arbejde skal overholde nationale og lokale sikkerhedsforskrifter.
- Følg procedurerne i denne vejledning.

⚠ ADVARSEL

UTILSIGTET MOTOROMDREJNING

VINDMØLLEEFFEKT

Utilstet rotation i permanente magnetmotorer medfører spænding og kan oplade apparatet, hvilket kan resultere i død, alvorlig personskade eller skade på udstyret.

- Sørg for, at permanente magnetmotorer blokeres for at forhindre utilstet rotation.

⚠ FORSIGTIG

FARE PGA. INTERN FEJL

En intern fejl i frekvensomformereren kan resultere i alvorlig personskade, når frekvensomformereren ikke er lukket korrekt.

- Sørg for, at alle dæksler er på plads og fastgjort sikkert, inden apparatet forsynes med strøm.

Indholdsfortegnelse

1 Introduktion	4
1.1 Formålet med Betjeningsvejledningen	4
1.2 Yderligere ressourcer	4
1.3 Manual- og softwareversion	4
1.4 Produktoversigt	4
1.5 Godkendelser og certificeringer	8
1.6 Bortskaffelse	8
2 Sikkerhed	9
2.1 Sikkerhedssymboler	9
2.2 Uddannet personale	9
2.3 Sikkerhedsforanstaltninger	9
3 Mekanisk montering	11
3.1 Udpakning	11
3.2 Monteringsmiljøer	11
3.3 Montering	11
4 Elektrisk installation	14
4.1 Sikkerhedsanvisninger	14
4.2 EMC-korrekt installation	14
4.3 Jording	14
4.4 Ledningsdiagram	16
4.5 Adgang	18
4.6 Motortilslutning	18
4.7 Tilslutning af netspænding	19
4.8 Styreledninger	19
4.8.1 Styreklemmetyper	19
4.8.2 Ledningsføring til styreklemmer	21
4.8.3 Aktivering af motordrift (klemme 27)	21
4.8.4 Valg af spænding/strøm som indgang (kontakter)	22
4.8.5 Safe Torque Off (STO)	22
4.8.6 RS485 seriel kommunikation	22
4.9 Kontrolliste ved installation	24
5 Idriftsættelse	25
5.1 Sikkerhedsanvisninger	25
5.2 Tilslutning af strøm	25
5.3 Betjening via LCP-betjeningspanel	25
5.3.1 Grafisk LCP-betjeningspanel (GLCP)	25

5.3.2	Parameterindstillinger	27
5.3.3	Upload/download af data til/fra LCP ^{et}	27
5.3.4	Ændring af parameterindstillinger	27
5.3.5	Gendannelse af fabriksindstillinger	27
5.4	Grundlæggende programmering	28
5.4.1	Idriftsættelse med SmartStart	28
5.4.2	Idriftsættelse via hovedmenuen	28
5.4.3	Opsætning af asynkron motor	29
5.4.4	PM-motoropsætning i VVC ⁺	29
5.4.5	SynRM-motoropsætning med VVC ⁺	31
5.4.6	Automatisk energioptimering (AEO)	31
5.4.7	Automatisk motortilpasning (AMA)	31
5.5	Kontrol af motorens omdrejningsretning	32
5.6	Test af lokal betjening	32
5.7	Systemstart	32
6	Eksempler på applikationsopsætninger	33
7	Vedligeholdelse, diagnostik og fejlfinding	37
7.1	Vedligeholdelse og service	37
7.2	Statusmeddelelser	37
7.3	Advarsels- og alarmtyper	39
7.4	Liste over advarsler og alarmer	40
7.5	Fejlfinding	48
8	Specifikationer	51
8.1	Elektriske data	51
8.1.1	Netforsyning 1 x 200–240 V AC	51
8.1.2	Netforsyning 3 x 200–240 V AC	52
8.1.3	Netforsyning 1 x 380–480 V AC	55
8.1.4	Netforsyning 3 x 380–480 V AC	56
8.1.5	Netforsyning 3 x 525–600 V AC	60
8.1.6	Netforsyning 3 x 525–690 V AC	64
8.2	Netforsyning	67
8.3	Motorudgang og motordata	67
8.4	Omgivelsesforhold	67
8.5	Kabelspecifikationer	68
8.6	Styringsind-/udgange og styringsdata	68
8.7	Tilspændingsmomenter på tilslutninger	71
8.8	Sikringer og afbrydere	72
8.9	Nominel effekt, vægt og mål	79

9 Appendiks	81
9.1 Symboler, forkortelser og konventioner	81
9.2 Parametermenustruktur	81
Indeks	87

1 Introduktion

1.1 Formålet med Betjeningsvejledningen

Denne betjeningsvejledning indeholder oplysninger om sikker installation og idriftsættelse af frekvensomformereren.

Betjeningsvejledningen er beregnet til brug af uddannet personale.

Læs og følg instruktionerne for at bruge frekvensomformereren sikkert og professionelt. Vær særligt opmærksom på sikkerhedsanvisningerne og de generelle advarsler. Opbevar altid denne betjeningsvejledning tilgængeligt sammen med frekvensomformereren.

1.2 Yderligere ressourcer

Der findes flere ressourcer, der kan give en forståelse af frekvensomformerens avancerede funktioner samt dens programmering.

- *Programming Guiden* indeholder detaljerede oplysninger om parametre og mange applikationseksempler.
- *Design Guiden* indeholder detaljerede oplysninger om egenskaber og funktionalitet til udformning af motorstyringssystemer.
- Instruktioner vedrørende drift med ekstraudstyr.

1.3 Manual- og softwareversion

Denne manual bliver regelmæssigt gennemgået og opdateret. Alle forslag til forbedringer er velkomne.

Tabel 1.1 viser manualversionen og den tilsvarende softwareversion.

Udgave	Bemærkninger	Softwareversion
MG21L1xx	Første revidering	2.6x

Tabel 1.1 Manual- og softwareversion

1.4 Produktoversigt

1.4.1 Tilsigtet anvendelse

Frekvensomformereren er en elektronisk motorstyreenhed beregnet til:

- Regulering af motorhastighed som reaktion på systemfeedback eller fjernkommandoer fra eksterne styreenheder. Et frekvensomformer-system består af en frekvensomformer, en motor og det udstyr, der drives af motoren.
- Overvågning af system- og motorstatus.

Afhængigt af konfigurationen kan frekvensomformereren bruges i enkeltstående applikationer eller udgøre en del af et større apparat eller en større installation.

Frekvensomformereren er godkendt til brug i bolig-, industri- og erhvervmiljøer i overensstemmelse med lokale love, standarder og emissionsgrænser som beskrevet i Design Guiden.

Enkeltfasede frekvensomformere (S2 og S4) installeret i EU

Følgende begrænsninger gælder:

- Enheder med en indgangsstrøm under 16 A og en netforsyning over 1 kW (1,5 hk) er kun beregnet til brug som professionelt udstyr i erhverv, professioner eller industrien, og må ikke sælges til offentligheden.
- Svømmehaller, vandværker, landbrug, erhvervsbyggeri og industri er tiltænkte anvendelsesområder. Alle andre enkeltfasede apparater er udelukkende beregnet til brug i private lavspændingssystemer, som kun er i forbindelse med det offentlige forsyningsnet ved mellemhøjt eller højt spændingsniveau.
- Operatørerne af private systemer skal sikre, at EMC-miljøet overholder IEC 61000-3-6 og/eller kontraktbetingelserne.

BEMÆRK!

I et boligmiljø kan dette produkt forårsage radioforstyrrelser. I sådanne tilfælde kan der være behov for supplerende dæmpningsforanstaltninger.

Påregnelig forkert anvendelse

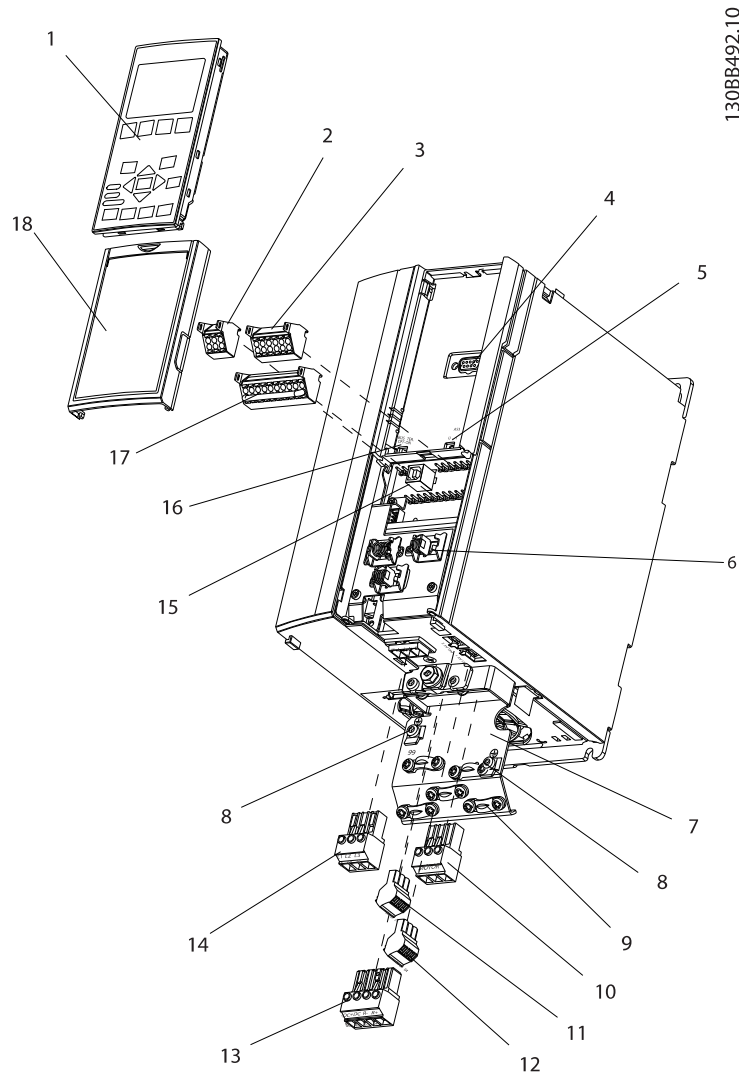
Brug ikke frekvensomformereren i applikationer, der ikke overholder de specificerede driftsforhold og -miljøer. Kontrollér, at forholdene er i overensstemmelse med de forhold, der er angivet i *kapitel 8 Specifikationer*.

1.4.2 Funktioner

WILO EFC er konstrueret til applikationer inden for vand- og spildevandsområdet. Udvalget af standardfunktioner og valgfrie funktioner er bl.a. følgende:

- Kaskadestyring.
- Registrering af tør kørsel.
- Slut på kurve-detektering.
- SmartStart.
- Motoralternering.
- Udrensning.
- 2-trinsramper.
- Flow-bekræftelse.
- Kontraventilbeskyttelse.
- Safe Torque Off.
- Registrering af lavt flow.
- Pre/post lubrication.
- Pipe fill mode.
- Sleep mode.
- Realtidsur.
- Brugerkonfigurérbare info-tekster.
- Advarsler og alarmer.
- Adgangskodebeskyttelse.
- Overbelastningsbeskyttelse.
- Smart Logic Control.
- Dobbelt nominel effekt (høj/normal overbelastning).

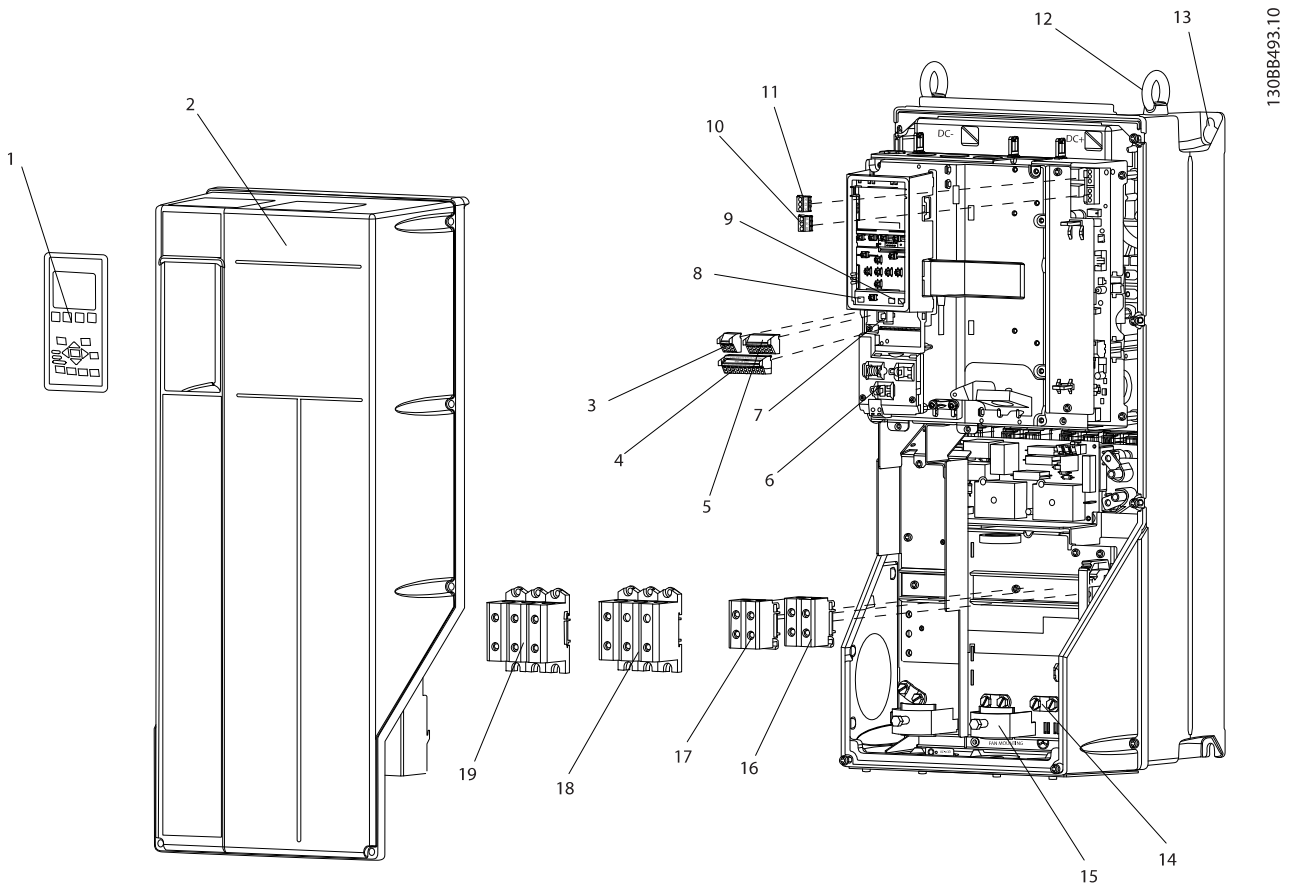
1.4.3 Eksploderede tegninger



130BB492.10

1	LCP-betjeningspanel	10	Motorudgangsklemmer 96 (U), 97 (V), 98 (W)
2	RS485 fieldbus-stik (+68, -69)	11	Relæ 2 (01, 02, 03)
3	Analogt I/O-stik	12	Relæ 1 (04, 05, 06)
4	LCP-indgangsstik	13	Klemmer til bremse (-81, +82) og belastningsfordeling (-88, +89)
5	Analoge kontakter (A53), (A54)	14	Netindgangsklemmer 91 (L1), 92 (L2), 93 (L3)
6	Stik på kabelskærm	15	USB-stik
7	Jordtermineringsplade	16	Fieldbus-klemmekontakt
8	Jordingsbøjle (PE)	17	Digital I/O og 24 V-forsyning
9	Jordingsbøjler og trækaflastning til skærmet kabel	18	Afdækning

Illustration 1.1 Eksploderet tegning, kapslingsstørrelser A2 og A3, IP20

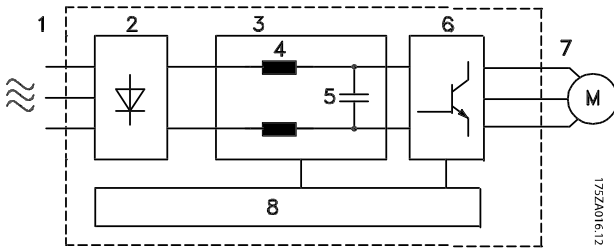


1308B493.10

1	LCP-betjeningspanel	11	Relæ 2 (04, 05, 06)
2	Afdækning	12	Løftering
3	RS485 fieldbus-stik	13	Monteringshul
4	Digital I/O og 24 V-forsyning	14	Jordingsbøjle (PE)
5	Analogt I/O-stik	15	Stik på kabelskærm
6	Stik på kabelskærm	16	Bremseklemme (-81, +82)
7	USB-stik	17	Belastningsfordelingsklemme (DC-bus) (-88, +89)
8	Fieldbus-klemmekontakt	18	Motorudgangsklemmer 96 (U), 97 (V), 98 (W)
9	Analoge kontakter (A53), (A54)	19	Netindgangsklemmer 91 (L1), 92 (L2), 93 (L3)
10	Relæ 1 (01, 02, 03)	-	-

Illustration 1.2 Eksempel på eksploderet tegning, kapslingsstørrelser C1 og C2, IP55 og IP66

Illustration 1.3 er et blokdiagram over frekvensomformerens indvendige komponenter.



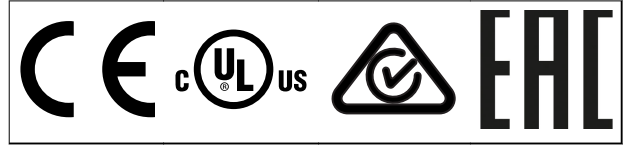
Område	Titel	Funktioner
1	Netforsyning	<ul style="list-style-type: none"> Trefaset netspænding til frekvensomformereren.
2	Ensretter	<ul style="list-style-type: none"> Ensretterbroen omdanner AC-indgangen til DC-strøm, hvilket forsyner vekselretteren med strøm.
3	DC-bus	<ul style="list-style-type: none"> DC-busmellemkredsen håndterer DC-strømmen.
4	DC-reaktorer	<ul style="list-style-type: none"> Filtrerer DC-mellemkredsspændingen. Beskytter mod forbigående netforsyning Reducerer RMS-strømmen. Hæver effektfaktoren, der går tilbage til ledningen. Reducerer harmoniske strømme i AC-indgangsstrømmen.
5	Kondensator-gruppe	<ul style="list-style-type: none"> Lagrer DC-strømmen. Giver gennemkøringsbeskyttelse mod korte effekttab.
6	Vekselretter	<ul style="list-style-type: none"> Omdanner DC-strømmen til en kontrolleret PWM AC-bølgeform for at opnå en kontrolleret, regulerbar udgang til motoren.
7	Udgang til motor	<ul style="list-style-type: none"> Reguleret trefaset udgangsstrøm til motoren.
8	Styrekredsløb	<ul style="list-style-type: none"> Netforsyning, intern procesbehandling, udgang og motorstrøm overvåges med henblik på effektiv drift og styring. Brugergrænsefladen og eksterne kommandoer overvåges og udføres. Statusudgang og styring kan leveres.

Illustration 1.3 Blokdiagram over frekvensomformereren

1.4 Kapslingsstørrelser og nominel effekt

Se kapitel 8.9 Nominel effekt, vægt og mål for frekvensomformerens kapslingsstørrelser og nominel effekt.

1.5 Godkendelser og certificeringer



Tabel 1.2 Godkendelser og certificeringer

Flere godkendelser og certificeringer er tilgængelige. Kontakt det lokale Wilo-kontor eller -partner.


BEMÆRK!

Frekvensomformere med kapslingsstørrelse T7 (525–690 V) er ikke UL-registrerede.

Frekvensomformereren overholder fastholdelseskravene for termisk hukommelse i UL 508C. Se afsnittet *Termisk motorbeskyttelse* i den produktrelevante *Design Guide* for flere oplysninger.

For at sikre overensstemmelse med europæisk konvention om international transport af farligt gods ad indre vandveje (ADN), se *ADN-korrekt installation* i den produktrelevante *Design Guide*.

1.6 Bortskaffelse



Udstyr, der indeholder elektriske komponenter, må ikke smides ud sammen med almindeligt affald. Det skal indsamles særskilt i overensstemmelse med gældende lokal lovgivning.

2 Sikkerhed

2.1 Sikkerhedssymboler

Følgende symboler anvendes i denne vejledning:

▲ADVARSEL

Angiver en potentielt farlig situation, som kan medføre dødsfald eller alvorlig personskade.

▲FORSIGTIG

Angiver en potentielt farlig situation, som kan medføre mindre eller moderat personskade. Kan også bruges til at advare mod usikre fremgangsmåder.

BEMÆRK!

Angiver vigtige oplysninger, herunder situationer som kan resultere i skade på udstyr eller ejendom.

2.2 Uddannet personale

Korrekt og pålidelig transport, lagring, montering, drift og vedligeholdelse er påkrævet for problemfri og sikker drift af frekvensomformerer. Det er kun tilladt for uddannet personale at montere og betjene dette udstyr.

Uddannet personale defineres som udlærte medarbejdere, som er autoriseret til at montere, idriftsætte og vedligeholde udstyr, systemer og kredsløb i overensstemmelse med relevante love og bestemmelser. Derudover skal personalet være bekendte med de instruktioner og sikkerhedsforanstaltninger, der er beskrevet i denne manual.

2.3 Sikkerhedsforanstaltninger

▲ADVARSEL

HØJSPÆNDING

Frekvensomformere indeholder højspænding, når de er tilsluttet netspændingen, DC-forsyning eller belastningsfordeling. Hvis montering, start og vedligeholdelse udføres af personale, der ikke er uddannet til det, kan det resultere i død eller alvorlig personskade.

- Montering, start og vedligeholdelse må kun udføres af personale, der er uddannet til det.
- Før der foretages service- eller reparationsarbejde, skal der anvendes et egnet måleapparat til at måle spændingen og for at sikre, at der ikke er resterende spænding i frekvensomformerer.

▲ADVARSEL

UTILSIGTET START

Når frekvensomformerer er tilsluttet netspændingen, DC-forsyningen, eller belastningsfordeling, kan motoren starte pludseligt. Utilsigtet start under programmering, service- eller reparationsarbejde kan resultere i død, alvorlig personskade eller beskadigelse af udstyr eller ejendom. Motoren kan starte via en ekstern kontakt, en fieldbuskommando, et indgangsreferencesignal fra LCP'et eller efter en slettet fejltilstand.

For at undgå utilsigtet motorstart:

- Afbryd frekvensomformerer fra netforsyningen.
- Tryk på [Off/Reset] på LCP'et, før programmering af parametre.
- Frekvensomformerer, motoren og det drevne udstyr skal være fuldstændigt tilsluttet og samlet, før frekvensomformerer tilsluttes netspændingen, DC-forsyningen eller belastningsfordeling.

▲ADVARSEL

AFLADNINGSTID

Frekvensomformerer indeholder DC-link-kondensatorer, der kan forblive opladede, selv når frekvensomformerer ikke er forsynet med strøm. Der kan være højspænding til stede, selv når LED-advarselslamperne er slukkede. Det kan resultere i død eller alvorlig personskade, hvis der ikke ventes det angivne tidsrum, efter at strømmen er slået fra, før der udføres service- eller reparationsarbejde.

- Stop motoren.
- Frakobl netspændingen og de eksterne DC-link-strømforsyninger, herunder reservebatterier (backup), UPS og DC-link-tilslutninger til andre frekvensomformere.
- Afbryd eller lås PM-motor.
- Vent, indtil kondensatorerne er helt afladede. Minimumventetiden er angivet i *Table 2.1*.
- Før der foretages service- eller reparationsarbejde, skal der anvendes et egnet måleapparat til at måle spændingen og for at sikre, at kondensatorerne er fuldt afladede.

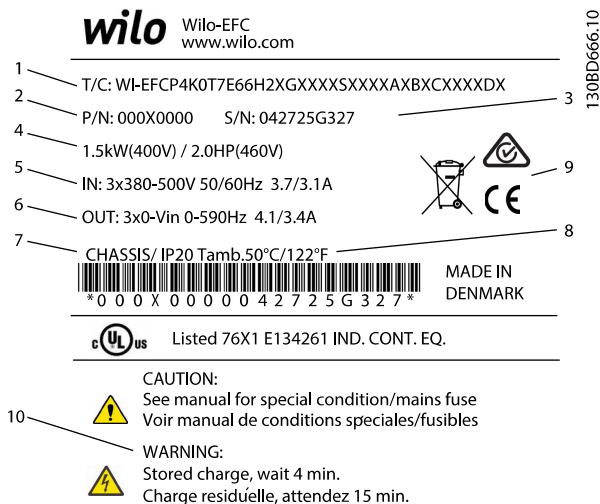
3 Mekanisk montering

3.1 Udpakning

3.1.1 Leverede emner

De leverede emner kan variere afhængigt af produktkonfigurationen.

- Kontrollér, at de leverede emner og oplysningerne på typeskiltet svarer til ordrebekræftelsen.
- Kontrollér emballagen og frekvensomformereren visuelt for at se, om der er opstået skader på grund af uhensigtsmæssig håndtering under forsendelsen. Eventuelle erstatningskrav skal rettes mod transportvirksomheden. Gem de beskadigede dele med henblik på at tydeliggøre problemet.



1	Typekode
2	Bestillingsnummer
3	Serienummer
4	Nominel effekt
5	Indgangsspænding, frekvens og strøm (ved lav/høj spænding)
6	Udgangsspænding, frekvens og strøm (ved lav/høj spænding)
7	Kapslingstype og IP-klassificering
8	Maksimum omgivelsestemperatur
9	Certificeringer
10	Afladningstid (advarsel)

Illustration 3.1 Typeskilt på produkt (eksempel)

BEMÆRK!

Fjern ikke typeskiltet fra frekvensomformereren. Hvis typeskiltet fjernes, ophæves garantien.

3.1.2 Opbevaring

Kontrollér, at alle krav til opbevaring er opfyldt. Se *kapitel 8.4 Omgivelsesforhold* for yderligere oplysninger.

3.2 Monteringsmiljøer

BEMÆRK!

I miljøer, hvor der er luftbårne væsker, partikler eller ætsende gasser, skal det sikres, at udstyrets IP-/typeklassificering svarer til installationsmiljøet. Hvis kravene til omgivelsesforholdene ikke opfyldes, kan det reducere frekvensomformerens levetid. Kontrollér, at kravene vedrørende luftfugtighed, temperatur og højde er opfyldt.

Vibrationer og rystelser

Frekvensomformereren overholder krav til apparater monteret på vægge og gulve i produktionslokaler og i tavler boltet fast til disse.

Se *kapitel 8.4 Omgivelsesforhold* for detaljerede specifikationer af omgivelsesforholdene.

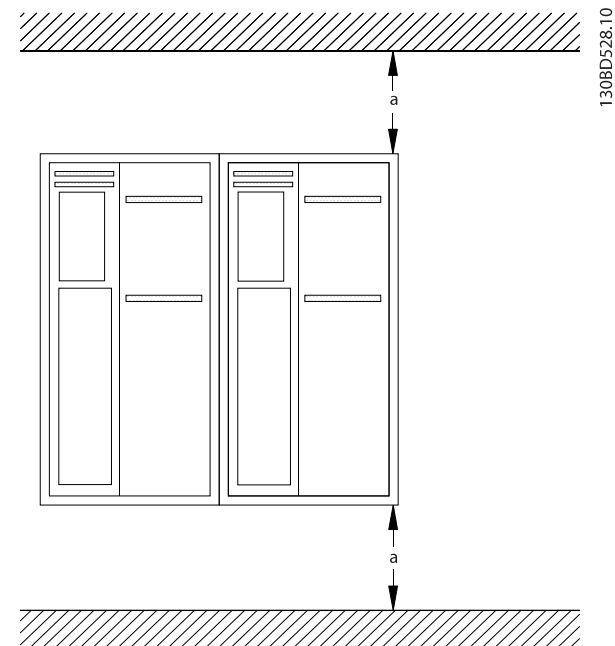
3.3 Montering

BEMÆRK!

Ukorrekt montering kan medføre overophedning og nedsat ydeevne.

Køling

- Kontrollér, at der er plads over og under apparatet til luftkøling. Se *Illustration 3.2* for krav til afstand.



130BD528.10

Kapsling	A2–A5	B1–B4	C1, C3	C2, C4
a [mm (tommer)]	100 (3,9)	200 (7,9)	200 (7,9)	225 (8,9)

Illustration 3.2 Fri afstand til køling foroven og fornedden

Løft

- Kontrollér apparatets vægt for at finde en sikker løftemetode. Se *kapitel 8.9 Nominel effekt, vægt og mål*.
- Sørg for, at løftemekanismen er egnet til opgaven.
- Flyt apparatet med et hejseværk, en kran eller en gaffeltruck med den korrekte klassificering, hvis det er nødvendigt.
- Løft apparatet vha. løfteringene (hvis de findes).

Montering

1. Kontrollér, at stedet, hvor frekvensomformereren monteres, kan bære apparatets vægt. Frekvensomformereren kan monteres side-om-side.
2. Placér apparatet så tæt på motoren som muligt. Hold motorkablerne så korte som muligt.
3. Montér apparatet lodret på en solid, flad overflade eller på bagpladen, der fås som tilbehør, for at forsyne apparatet med en kølende luftstrøm.
4. Brug de udskårne monteringshuller på apparatet til vægmontering (hvis de findes).

Montering med bagplade og skinner

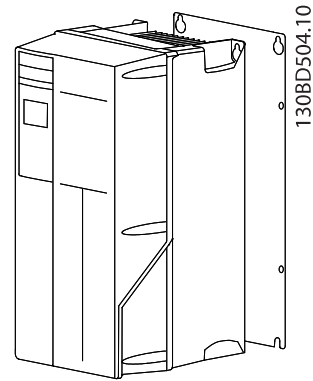


Illustration 3.3 Korrekt montering med bagplade

BEMÆRK!

En bagplade er påkrævet ved montering på skinner.

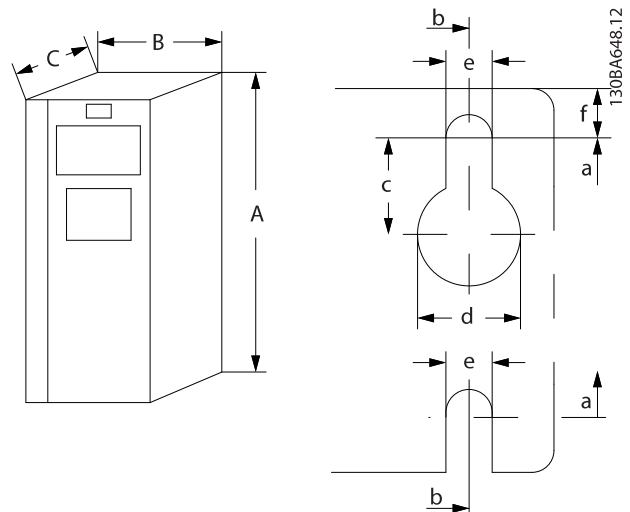


Illustration 3.4 Øverste og nederste monteringshuller (se *kapitel 8.9 Nominel effekt, vægt og mål*)

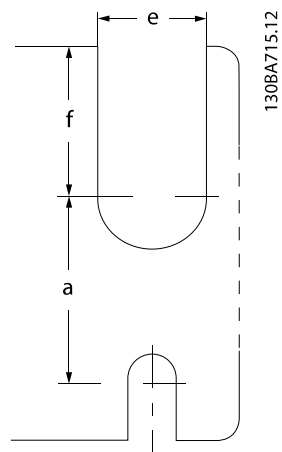


Illustration 3.5 Øverste og nederste monteringshuller (B4, C3 og C4)

4 Elektrisk installation

4.1 Sikkerhedsanvisninger

Se *kapitel 2 Sikkerhed* for generelle sikkerhedsanvisninger.

ADVARSEL

INDUCERET SPÆNDING

Induceret spænding fra udgangsmotorkabler, der løber sammen, kan oplade apparatets kondensatorer, selv når apparatet er slukket og spærret. Hvis motorkablerne ikke føres hver for sig, eller hvis der ikke bruges skærmede kabler, kan det resultere i død eller alvorlig personskade.

- Før motorkabler enkeltvist, eller
- Brug skærmede kabler.

FORSIGTIG

FARE FOR STØD

Frekvensomformereren kan forårsage en DC-strøm i PE-lederen. Hvis anbefalingen ikke følges, er det muligt, at RCD ikke giver den tilsligtede beskyttelse.

- Når der anvendes en fejlstrømsafbryder (RCD) som beskyttelse mod elektrisk stød, må der kun anvendes en type B-fejlstrømsafbryder på forsyningsiden.

Overstrømsbeskyttelse

- Der kræves ekstra beskyttende udstyr, for eksempel kortslutningsbeskyttelse eller termisk motorbeskyttelse, mellem frekvensomformereren og motoren i applikationer med flere motorer.
- Der kræves indgangssikringer for at beskytte mod kortslutninger og overstrøm. Hvis de ikke medfølger fra fabrikken, skal montøren levere sikringerne. Se de maksimale sikringsklassificeringer i *kapitel 8.8 Sikringer og afbrydere*.

Ledningstype og klassificeringer

- Al ledningsføring skal overholde lokale og nationale bestemmelser om krav til tværsnit og omgivelsestemperatur.
- Anbefalet strømkabel: Kobberledning normeret til mindst 75 °C (167 °F).

Se *kapitel 8.1 Elektriske data* og *kapitel 8.5 Kabelspecifikationer* for anbefalede ledningsstørrelser og typer.

4.2 EMC-korrekt installation

For at opnå en EMC-korrekt installation skal anvisningerne angivet i *kapitel 4.3 Jordning*, *kapitel 4.4 Ledningsdiagram*, *kapitel 4.6 Motortilslutning*, og *kapitel 4.8 Styreledninger* overholdes.

4.3 Jordning

ADVARSEL

FARLIG LÆKSTRØM

Lækstrømmene overstiger 3,5 mA. Hvis frekvensomformereren ikke jordes korrekt, kan det resultere i død eller alvorlig personskade.

- Sørg for, at udstyret jordes korrekt af en autoriseret elektriker.

Elektrisk sikkerhed

- Frekvensomformereren skal jordes i henhold til gældende standarder og direktiver.
- Brug en dedikeret jordledning til netforsyning-, motoreffekt- og styreledningsføring.
- En frekvensomformer må ikke jordes til en anden med serieforbindelse (se *Illustration 4.1*).
- Hold jordtilslutningsledningerne så korte som muligt.
- Følg motorproducentens krav til motorkabler.
- Minimum kabeltværsnit for jordledninger:
 - Samme diameter som for forsyningskablet ved kabeltværsnit op til 16 mm² (6 AWG)
 - 16 mm² (6 AWG) for forsyningskablets kabeltværsnit mellem 16 mm² (6 AWG) og 35 mm² (1 AWG)
 - Halvdelen af forsyningskablets diameter ved kabeltværsnit over 35 mm² (1 AWG).

Terminér individuelle jordledninger separat, som begge skal overholde målkravene.

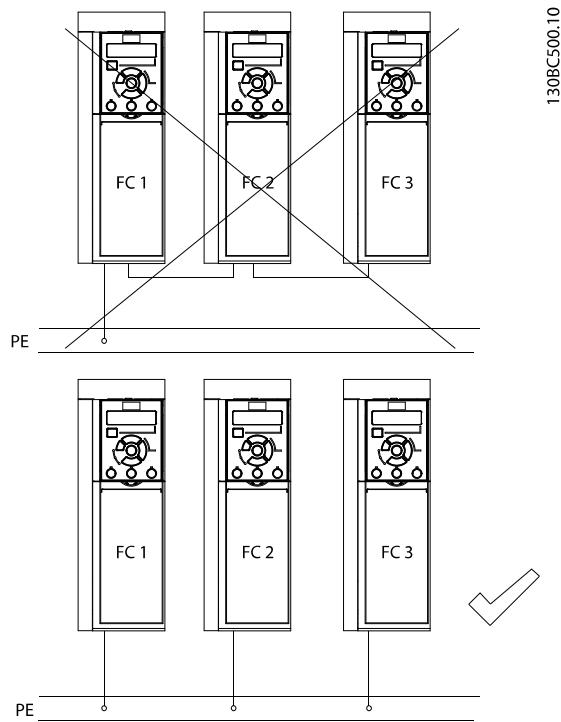


Illustration 4.1 Jordingsprincip

EMC-korrekt installation

- Sørg for elektrisk kontakt mellem kabelskærmen og frekvensomformerens kapsling ved hjælp af metalkabelbøsninger eller bøjlerne på udstyret (se *kapitel 4.6 Motortilslutning*).
- Anvend ledninger med mange tråde for at reducere burst-transienter.
- Brug ikke pigtails.

BEMÆRK!

POTENTIALEUDLIGNING

Risiko for burst-transienter når jordpotentialet mellem frekvensomformeren og systemet afviger fra hinanden. Montér udligningskabler mellem systemets komponenter. Anbefalet kabeltværsnit: 16 mm² (6 AWG).

4.4 Ledningsdiagram

4

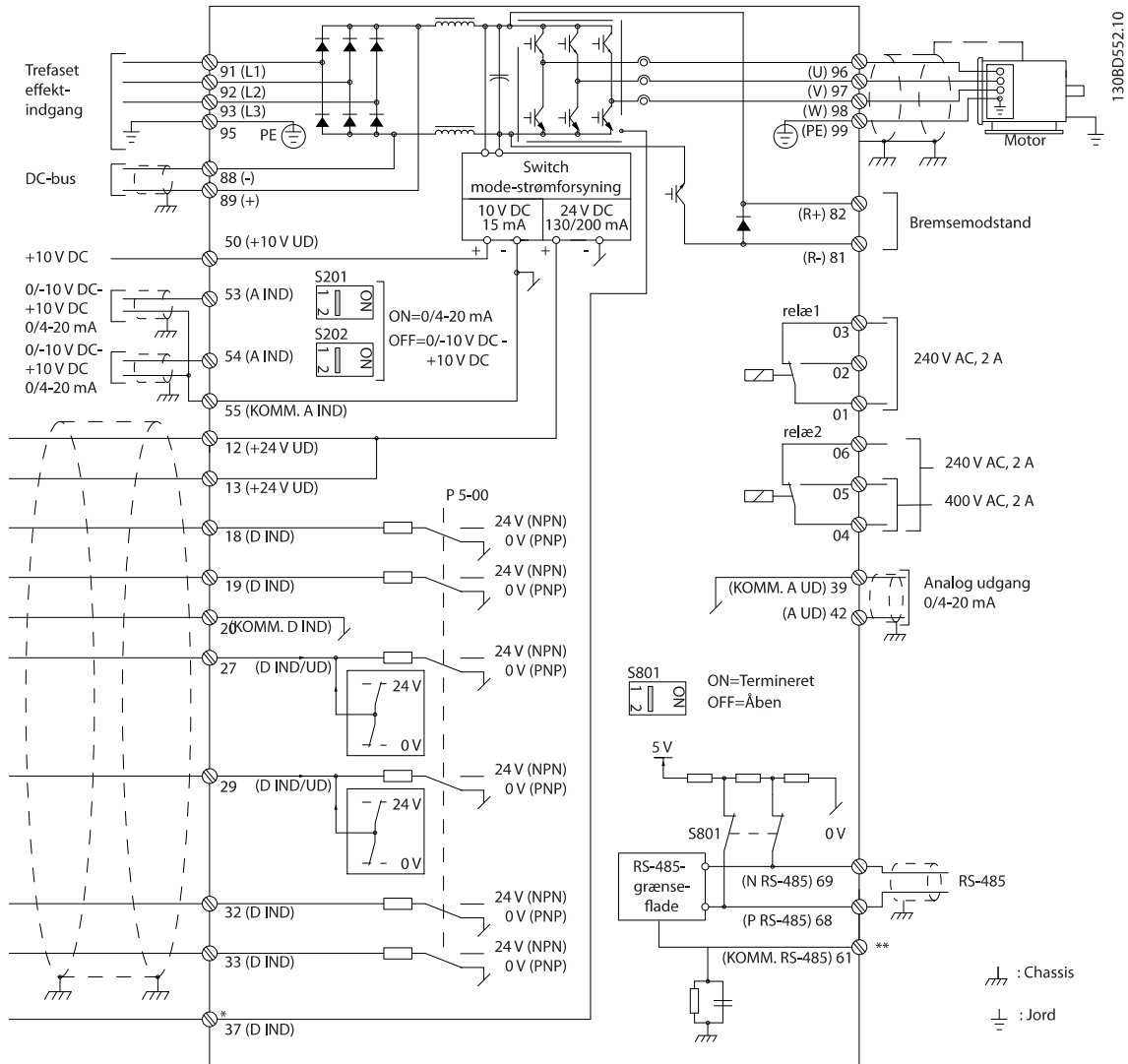


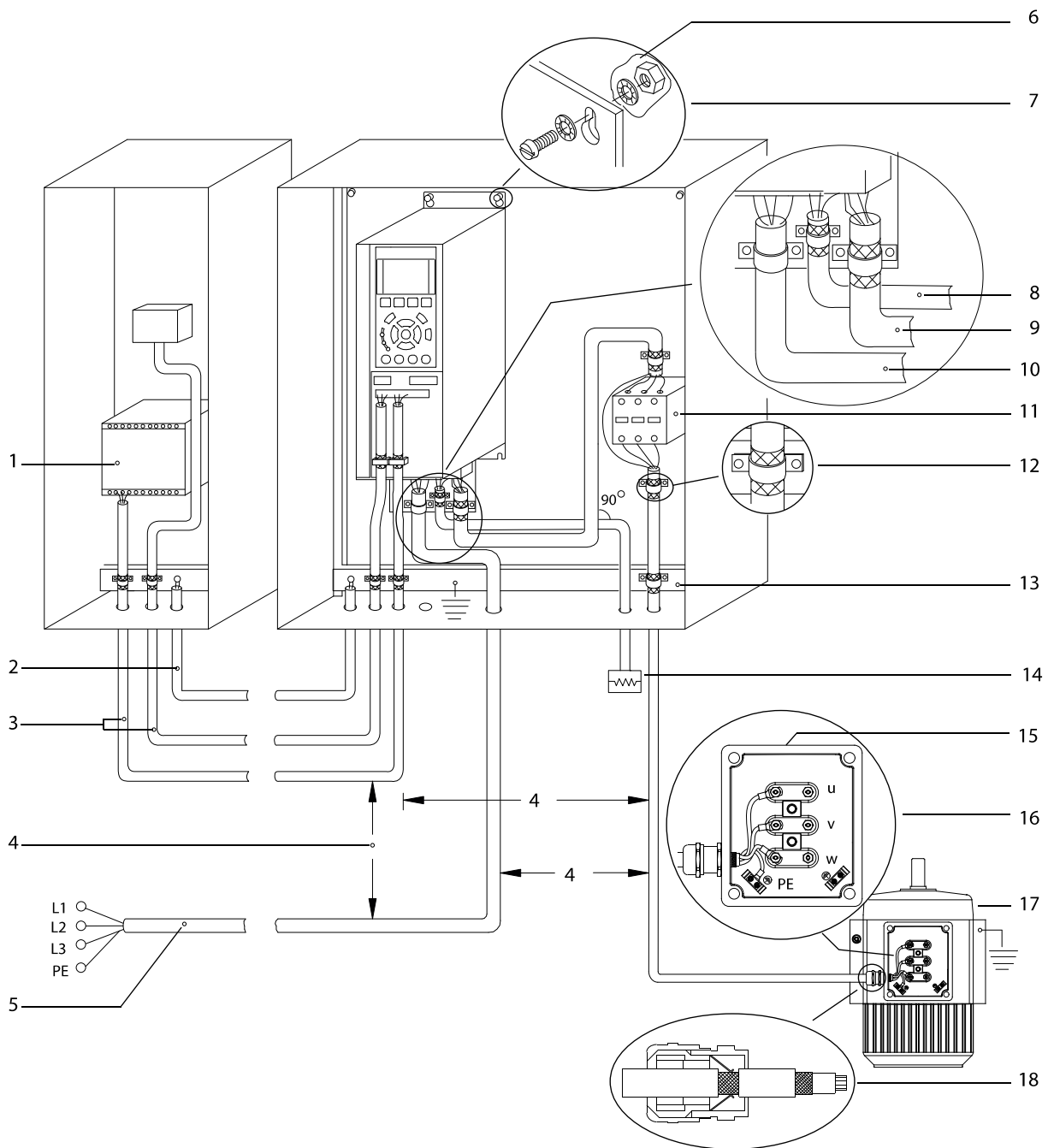
Illustration 4.2 Grundlæggende ledningsdiagram

A = analog, D = digital

*Klemme 37 (medfølger ikke altid) bruges til Safe Torque Off. Safe Torque Off-installationsinstruktioner findes i *Safe Torque Off Betjeningsvejledning for Wilo VLT® frekvensomformere*.

**Tilslut ikke kabelskærmen.

***For enkeltfaset effektindgang tilsluttes der til L1 og L2.



1	PLC.	10	Forsyningskabel (uskærmet).
2	Minimum 16 mm ² (6 AWG) udligningskabel.	11	Udgangskontaktor osv.
3	Styrekabler.	12	Afisoleret kabelisolering.
4	Minimum 200 mm (7,9 tommer) mellem styrekabler, motorkabel og forsyningskabel.	13	Busbar fælles til jord. Følg lokale og nationale bestemmelser for jordning af kabinnet.
5	Netforsyning.	14	Bremsemodstand.
6	Bar (umalet) overflade.	15	Metalkasse.
7	Stjerneskiver.	16	Tilslutning til motor.
8	Bremsekabel (skærmet).	17	Motor.
9	Motorkabel (skærmet).	18	EMC-kabelbøsning.

Illustration 4.3 Eksempel på EMC-korrekt installation

For yderligere oplysninger om EMC, se *kapitel 4.2 EMC-korrekt installation*.

BEMÆRK!

EMC-FORSTYRRELSE

Brug skærmede kabler til motorkabler og styreledninger samt separate kabler til indgangsstrøm, motorkabler og styreledninger. Hvis strømkabler, motorkabler og styreledninger ikke adskilles, kan det resultere i utilsigtet funktion eller reduceret ydeevne. Der skal være mindst 200 mm (7,9 tommer) afstand mellem strømkabler, motorkabler og styreledninger.

4

4.5 Adgang

1. Afmontér dækslet med en skruetrækker (se *Illustration 4.4*) eller ved at løsne monterings-skruerne (se *Illustration 4.5*).

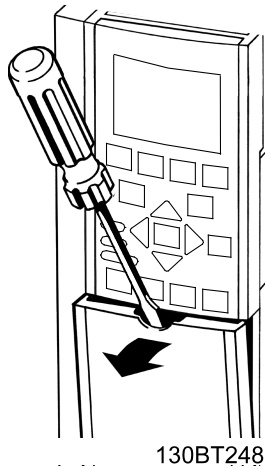


Illustration 4.4 Adgang til ledningsføring for IP20- og IP21-kapslinger

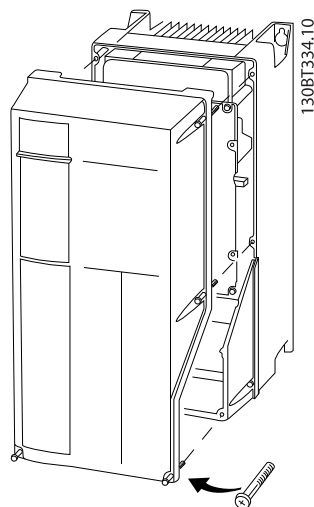


Illustration 4.5 Adgang til ledningsføring for IP55- og IP66-kapslinger

Spænd skruerne på dækslet ved at bruge de tilspændingsmomenter, der er angivet i *Tabel 4.1*.

Kapsling	IP55	IP66
A4/A5	2 (18)	2 (18)
B1/B2	2,2 (19)	2,2 (19)
C1/C2	2,2 (19)	2,2 (19)
Ingen skruer skal strammes for A2/A3/B3/B4/C3/C4.		

Tabel 4.1 Tilspændingsmoment for dæksler [N•m (tommerpund)]

4.6 Motortilslutning

⚠ ADVARSEL

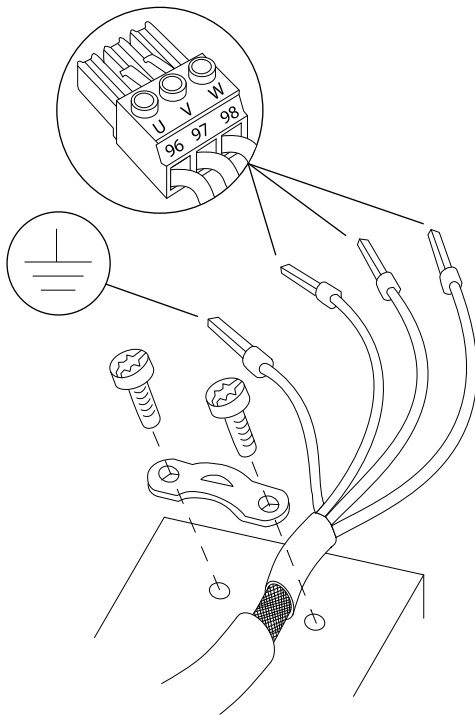
INDUCERET SPÆNDING

Induceret spænding fra udgangsmotorkabler, der løber sammen, kan oplade apparatets kondensatorer, selv når apparatet er slukket og spærret. Hvis motorkablerne ikke føres hver for sig, eller hvis der ikke bruges skærmede kabler, kan det resultere i død eller alvorlig personskade.

- Før motorkabler enkeltvist, eller
- Brug skærmede kabler.
- Følg lokale og nationale sikkerhedsforskrifter vedrørende kabelstørrelser. Se den maksimale ledningsstørrelse i *kapitel 8.1 Elektriske data*.
- Følg motorproducentens krav til motorkabler.
- Der findes udstansninger til motorkablerne eller adgangspaneler på underdelen af apparater med IP21-kapsling (NEMA1/12) og derover.
- Tilkobl ikke en startanordning eller polskiftende enhed (for eksempel en Dahlander-motor eller en asynkron motor med kontaktring) mellem frekvensomformeren og motoren.

Procedure for jording af kabelskærm

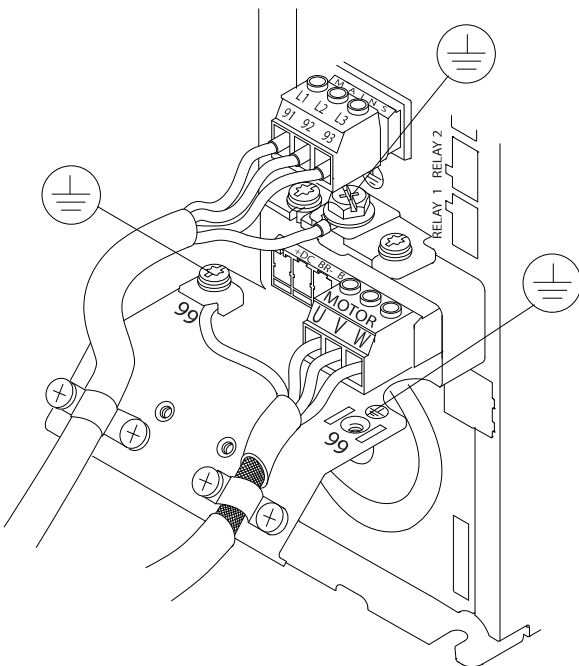
1. Fjern en del af den udvendige kabelisolering.
2. Anbring den afisolerede ledning under kabelbøjlen for at opnå mekanisk fastgørelse og elektrisk kontakt mellem kabelskærmen og jord.
3. Slut jordledningen til den nærmeste jordklemme i henhold til jordingsanvisningerne i *kapitel 4.3 Jording*. Se *Illustration 4.6*.
4. Slut de trefasede motorkabler til klemmerne 96 (U), 97 (V) og 98 (W). Se *Illustration 4.6*.
5. Tilspænd klemmerne i henhold til oplysningerne i *kapitel 8.7 Tilspændingsmomenter på tilslutninger*.



130BD531.10

Illustration 4.6 Motortilslutning

Illustration 4.7 viser netforsyning, motor og jording for almindelige frekvensomformere. De faktiske konfigurationer varierer afhængigt af apparattypen og ekstraudstyret.



130BF048.11

Illustration 4.7 Eksempel på ledningsføring for motor, netforsyning og jording

4.7 Tilslutning af netspænding

- Ledningen skal dimensioneres baseret på frekvensomformerens indgangsstrøm. Se den maksimale ledningsstørrelse i *kapitel 8.1 Elektriske data*.
- Følg lokale og nationale sikkerhedsforskrifter vedrørende kabelstørrelser.

Fremgangsmåde

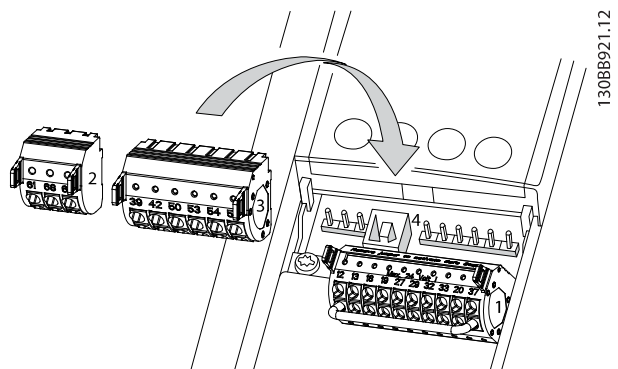
1. Slut kablerne fra den trefasede AC-strømforsyning til klemmerne L1, L2 og L3 (se *Illustration 4.7*).
2. Afhængigt af udstyrets konfiguration skal netforsyningen sluttes til netindgangsklemmerne eller indgangsafbryderen.
3. Kablet skal jordes i henhold til jordingsanvisningerne angivet i *kapitel 4.3 Jording*.
4. Når apparatet får strøm fra en isoleret netforsyningskilde (IT-netforsyning eller flydende deltaforbindelse) eller TT/TN-S-netforsyning med jordben (deltaforbindelse med jord), skal det sikres, at *parameter 14-50 RFI-filter* er indstillet til [0] Ikke aktiv. Denne indstilling forhindrer beskadigelse af DC-linket og reducerer kapacitetsstrømmene til jord i henhold til IEC 61800-3.

4.8 Styreledninger

- Isolér styreledninger fra højspændingskomponenter i frekvensomformereren.
- Når frekvensomformereren er tilkoblet en termistor, skal styreledninger til termistoren skærmes og forstærkes/isoleres dobbelt. Det anbefales at anvende en 24 V DC-forsyningsspænding. Se *Illustration 4.8*.

4.8.1 Styreklemmetyper

Illustration 4.8 og Illustration 4.9 viser de flytbare stik på frekvensomformereren. Klemmefunktioner og fabriksindstillinger opsummeres i *Tabel 4.2*.



130BB921.12

Illustration 4.8 Styreklemmeplaceringer

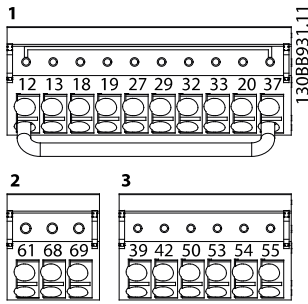


Illustration 4.9 Klemmenumre

- **Stik 1** giver:
 - 4 programmérbare digitale indgangs-klemmer.
 - 2 ekstra digitale klemmer, der kan programmeres som enten indgang eller udgang.
 - 24 V DC-forsyningspænding.
 - Kundenspecifik 24 V DC-spænding (ekstraudstyr).
- **Stik 2**-klemmerne (+)68 og (-)69 er til en RS485-tilslutning til seriel kommunikation.
- **Stik 3** giver:
 - 2 analoge indgange.
 - 1 analog udgang.
 - 10 V DC-forsyningspænding.
 - Et fælles stik til indgangene og udgang.
- **Stik 4** er en USB-port, som kan bruges med MCT 10-opsætningssoftware.

Klemmebeskrivelse			
Klemme	Parameter	Fabriks-indstilling	Beskrivelse
Digitale indgange/udgange			
12, 13	–	+24 V DC	24 V DC-forsyningspænding til digitale indgange og eksterne transducere. Den maksimale udgangsstrøm er 200 mA for alle belastninger med 24 V.

Klemmebeskrivelse			
Klemme	Parameter	Fabriks-indstilling	Beskrivelse
18	Parameter 5 -10 Klemme 18, digital indgang	[8] Start	Digitale indgange.
19	Parameter 5 -11 Klemme 19, digital indgang	[0] Ingen funktion	
32	Parameter 5 -14 Klemme 32, digital indgang	[0] Ingen funktion	
33	Parameter 5 -15 Klemme 33, digital indgang	[0] Ingen funktion	Til digital indgang eller udgang. Indgang er fabriksindstilling.
27	Parameter 5 -12 Klemme 27, digital indgang	[2] Inverteret friløb	
29	Parameter 5 -13 Klemme 29, digital indgang	[14] Jog	
20	–	–	Fælles for digitale indgange og 0 V potentiale for en forsyning på 24 V.
37	–	Safe Torque Off (STO)	Sikker indgang (valgfri). Anvendes til STO.
Analoge indgange/udgange			
39	–	–	Fælles for analog udgang
42	Parameter 6 -50 Klemme 42, udgang	Hast. 0-høj græn.	Programmérbare analog udgang. 0–20 mA eller 4–20 mA ved et maksimum på 500 Ω.
50	–	+10 V DC	Analog forsyningspænding på 10 V DC til potentiometer eller termistor. 15 mA maksimum.
53	Parameter-gruppe 6-1* Analog indgang 53	Reference	Analog indgang. Til spænding eller strøm. Kontakterne A53 og A54 vælger mA eller V.
54	Parameter-gruppe 6-2* Analog indgang 54	Feedback	
55	–	–	Fælles for analog indgang
Seriel kommunikation			

Klemmebeskrivelse			
Klemme	Parameter	Fabriksindstilling	Beskrivelse
61	-	-	Integreret RC-filter til kabelskærm. KUN til tilslutning af skærmen, hvis der opstår EMC-problemer.
68 (+)	Parameter-gruppe 8-3* FC-portindstillinger	-	RS485-grænseflade. Der medfølger et styrekort til termineringsmodstand.
69 (-)	Parameter-gruppe 8-3* FC-portindstillinger	-	
Relæer			
01, 02, 03	Parameter 5 -40 Funktionsrelæ [0]	[9] Alarm	Form C-relæudgang. Til AC- eller DC-spænding og resistive eller induktive belastninger.
04, 05, 06	Parameter 5 -40 Funktionsrelæ [1]	[5] Kører	

Tabel 4.2 Klemmebeskrivelse

Ekstra klemmer

- 2 form C-relæudgange. Udgangenes placering afhænger af frekvensomformerens konfiguration.
- Klemmer på indbygget ekstraudstyr. Se den manual, der blev leveret med udstyrsoptionen.

4.8.2 Ledningsføring til styreklemmer

Stikkene til styreklemmerne kan trækkes ud af frekvensomformereren for at gøre monteringen lettere som vist i *Illustration 4.10*.

BEMÆRK!

Hold styreledningerne så korte som muligt, og hold dem adskilt fra højspændingskabler for at minimere forstyrrelser.

1. For fleksible ledninger: Åbn kontakten ved at indsætte en flad skruetrækker (maks. bredde på bladet: 4 mm, hhv. nr. 1) i porten i midten mellem de to kontakter, og skub skruetrækkeren lidt opad.

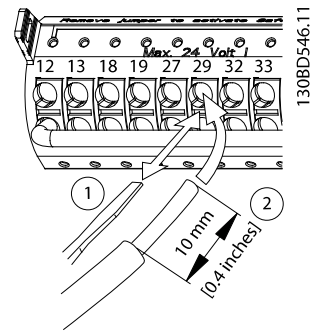


Illustration 4.10 Tilslutning af styreledninger

2. Sæt den afsolerede styreledning i kontakten.
3. For fleksible ledninger: Fjern skruetrækkeren for at fastgøre styreledningen i kontakten.
4. Sørg for, at kontakten sidder godt fast og ikke er løs. Løse styreledninger kan være en kilde til fejl på udstyret eller en mindre optimal drift.
5. For at afmontere en styreledning:
 - 5a Åbn kontakten ved at indsætte en flad skruetrækker (maks. bredde på bladet: 4 mm, hhv. nr. 1) i porten i midten mellem de to kontakter, og skub skruetrækkeren lidt opad.
 - 5b Fjern styreledningen fra kontakten.
 - 5c Tag skruetrækkeren ud.

Se *kapitel 8.5 Kabelspecifikationer* for styreklemmernes ledningstørrelser og *kapitel 6 Eksempler på applikationsopsætninger* for typiske styreledningstilslutninger.

4.8.3 Aktivering af motordrift (klemme 27)

Det er nødvendigt at anvende en forbindelsesledning mellem klemme 12 (eller 13) og klemme 27, så frekvensomformereren kan køre under standardprogrammeringsværdier.

- Klemme 27 til digital indgang er udformet til at modtage en 24 V DC ekstern sikring-kommando.
- Når der ikke anvendes et interlockapparat, skal der tilsluttes en forbindelsesledning mellem styreklemme 12 (anbefalet) eller 13 til klemme 27. Forbindelsen giver et internt 24 V-signal på klemme 27.
- Når statuslinjen i bunden af LCP'et viser *AUTO FJERNBET. FRILØB*, angiver dette, at apparatet er klar til at køre, men mangler et indgangssignal på klemme 27.
- Når fabriksinstalleret ekstraudstyr er tilsluttet klemme 27:

- Fjern ikke denne ledningsføring.
- Tilføj ikke en forbindelse mellem klemme 12 og 27.
- Deaktiver ikke indgang 27.

BEMÆRK!

KAN IKKE STARTE

Frekvensomformeren kan ikke køre uden et signal på klemme 27, medmindre klemme 27 omprogrammeres til "Ingen drift".

4.8.4 Valg af spænding/strøm som indgang (kontakter)

De analoge indgangsklemmer 53 og 54 muliggør indstilling af indgangssignalet til spænding (0–10 V) eller strøm (0/4–20 mA).

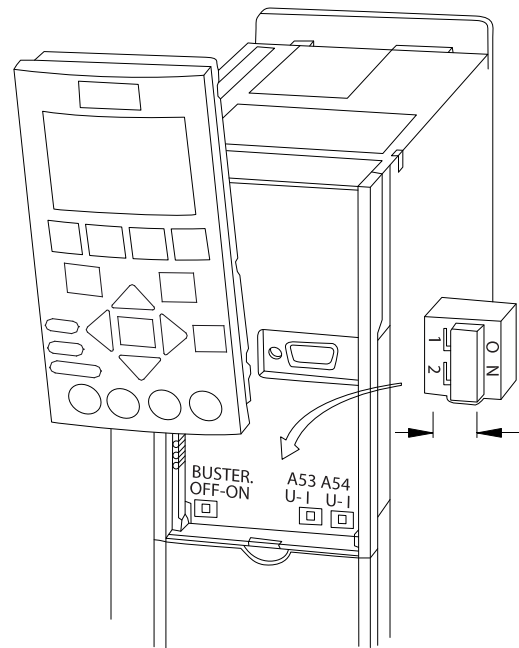
Standard parameterindstilling

- Klemme 53: hastighedsreferencesignal i åben sløjfe (se parameter 16-61 Klemme 53, koblingsindstilling).
- Klemme 54: feedbacksignal i lukket sløjfe (se parameter 16-63 Klemme 54, koblingsindstilling).

BEMÆRK!

Afbryd strømmen til frekvensomformeren, før kontaktpositionerne ændres.

1. Fjern LCP'et (se Illustration 4.11).
2. Fjern eventuelt ekstraudstyr, der spærrer for kontakterne.
3. Indstil kontakterne A53 og A54 for at vælge signaltypen. U vælger spænding, I vælger strøm.



130BD530.10

Illustration 4.11 Placering af kontakter til klemme 53 og 54

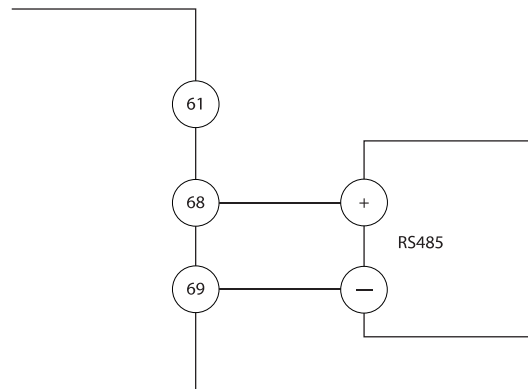
4.8.5 Safe Torque Off (STO)

Kørsel af STO kræver ekstra ledningsføring på frekvensomformeren. Se *Safe Torque Off betjeningsvejledning* for yderligere oplysninger.

4.8.6 RS485 serial kommunikation

Slut kablerne til serial kommunikation via RS485 til klemmerne (+)68 og (-)69.

- Brug et skærmet kabel til serial kommunikation (anbefales).
- Se kapitel 4.3 Jording for korrekt jording.



130BB489.10

Illustration 4.12 Forbindelsesdiagram for serial kommunikation

Vælg følgende i forbindelse med grundlæggende opsætning af seriel kommunikation:

1. Protokoltype i *parameter 8-30 Protokol*.
 2. Frekvensomformeradresse i *parameter 8-31 Adresse*.
 3. Baud-hastighed i *parameter 8-32 Baud-hast.*
- Der findes to interne kommunikationsprotokoller i frekvensomformeren:
 - Wilo FC.
 - Modbus RTU.
 - Funktionerne kan fjernprogrammeres med protokolsoftwaren og RS485-tilslutningen eller i *parametergruppe 8-** Komm. og optioner*.
 - Valg af en specifik kommunikationsprotokol ændrer forskellige standardparameterindstillinger, så de svarer til den pågældende protokols specifikationer, samtidig med at flere protokolspecifikke parametre bliver tilgængelige.
 - Optionskort til frekvensomformeren kan give ekstra kommunikationsprotokoller. Se dokumentationen til optionskortet for installations- og betjeningsinstruktioner.

4.9 Kontrolliste ved installation

Før installationen af apparatet færdiggøres, skal hele installationen kontrolleres som vist i *Tabel 4.3*. Markér de enkelte punkter efter godkendt inspektion.

Undersøg	Beskrivelse	<input type="checkbox"/>
Ekstraudstyr	<ul style="list-style-type: none"> Se efter ekstraudstyr, kontakter, afbrydere eller indgangssikringer/hovedafbrydere, der er placeret på netforsyningsiden af frekvensomformereren eller udgangssiden til motoren. Kontrollér, at de er klar til drift ved fuld hastighed. Kontrollér funktionen og installationen af de følere, der bruges til feedback til frekvensomformereren. Fjern eventuelle fasekompenseringskondensatorer på motoren. Justér eventuelle fasekompenseringskondensatorer på netforsyningsiden, og kontrollér, at de er dæmpede. 	<input type="checkbox"/>
Kabelføring	<ul style="list-style-type: none"> Kontrollér, at motorkabler og styreledninger er adskilt, skærmede eller føres i tre separate metalrør for at opnå isolering mod højfrekvente forstyrrelser. 	<input type="checkbox"/>
Styreledninger	<ul style="list-style-type: none"> Kontrollér, om der er ødelagte eller beskadigede ledninger og løse forbindelser. Kontrollér, at styreledningerne er isoleret fra strøm- og motorkablerne, så de er immune over for støj. Kontrollér signalernes spændingskilde efter behov. <p>Det anbefales at bruge skærmede eller snoede kabler. Kontrollér, at afskærmningen afsluttes korrekt.</p>	<input type="checkbox"/>
Afstand for køling	<ul style="list-style-type: none"> Sørg for, at afstanden foroven og forneden er stor nok til, at luft til køling kan passere. Se <i>kapitel 3.3 Montering</i>. 	<input type="checkbox"/>
Omgivelsesforhold	<ul style="list-style-type: none"> Kontrollér, at kravene til omgivelsesforholdene er opfyldt. 	<input type="checkbox"/>
Sikringer og afbrydere	<ul style="list-style-type: none"> Kontrollér, at de rette sikringer og afbrydere anvendes. Kontrollér, at alle sikringer er korrekt isat og fungerer, og at alle afbrydere er i åben position. 	<input type="checkbox"/>
Jording	<ul style="list-style-type: none"> Kontrollér, at jordtilslutningerne er stramme og fri for oxidering. Jording til rør, eller montering af bagtavlen på en metaloverflade, er ikke tilstrækkelig jording. 	<input type="checkbox"/>
Indgangs- og udgangsstrømledninger	<ul style="list-style-type: none"> Kontrollér, om der er løse forbindelser. Kontrollér, at motor- og netforsyningskabler føres i separate rør eller som separate skærmede kabler. 	<input type="checkbox"/>
Indvendig side af tavlen	<ul style="list-style-type: none"> Kontrollér, at apparatet indvendigt er frit for snavs, metalspåner, fugt og korrosion. Kontrollér, at apparatet er monteret på en umalet metaloverflade. 	<input type="checkbox"/>
Kontakter	<ul style="list-style-type: none"> Sørg for, at alle kontakt- og afbryderindstillinger står i de korrekte positioner. 	<input type="checkbox"/>
Vibrationer	<ul style="list-style-type: none"> Kontrollér, at apparatet er solidt monteret, eller at der anvendes vibrationsdæmpere, når det er nødvendigt. Vær opmærksom på usædvanlige rystelser. 	<input type="checkbox"/>

Tabel 4.3 Kontrolliste ved installation

FORSIGTIG

POTENTIEL FARE I TILFÆLDE AF INTERN FEJL

Der er risiko for personskade, hvis frekvensomformereren ikke er lukket korrekt.

- Kontrollér, at alle dæksler er på plads og fastgjort sikkert, inden apparatet forsynes med strøm.

5 Idriftsættelse

5.1 Sikkerhedsanvisninger

Se *kapitel 2 Sikkerhed* for generelle sikkerhedsanvisninger.

ADVARSEL

HØJSPÆNDING

Frekvensomformere indeholder højspænding, når de er tilsluttet netspændingen. Hvis montering, start og vedligeholdelse udføres af personale, der ikke er uddannet til det, kan det resultere i død eller alvorlig personskade.

- Montering, opstart og vedligeholdelse må kun udføres af uddannet personale.

BEMÆRK!

Frontpanelerne med advarselsskilte er en integreret del af frekvensomformeren og betragtes som sikkerhedsdæksler. Alle dæksler skal altid være på plads, før apparatet forsynes med strøm.

Inden tilslutning af strøm:

1. Luk sikkerhedsdækslet korrekt.
2. Kontrollér, at alle kabelbøsninger er godt tilspændt.
3. Kontrollér, at netforsyningen til apparatet er slukket og spærret. Brug ikke frekvensomformerens afbryderkontakter til isolering af netforsyningen.
4. Kontrollér, at der ikke er spænding på indgangsklemmerne L1 (91), L2 (92) og L3 (93), fase-fase og fase-jord.
5. Kontrollér, at der ikke er spænding på udgangsklemmerne 96 (U), 97 (V) og 98 (W), fase-fase og fase-jord.
6. Kontrollér motorens kontinuitet ved at måle Ω -værdierne på U-V (96-97), V-W (97-98) og W-U (98-96).
7. Kontrollér, at frekvensomformeren og motoren er korrekt jordet.
8. Kontrollér frekvensomformeren for løse forbindelser på klemmerne.
9. Kontrollér, at forsyningsspændingen svarer til frekvensomformerens og motorens spænding.

5.2 Tilslutning af strøm

Slut strøm til frekvensomformeren ved at følge disse trin:

1. Bekræft, at indgangsspændingen er balanceret inden for 3 %. Hvis den ikke er, skal ubalancen på indgangsspændingen korrigeres, før der fortsættes. Gentag denne procedure efter korrektion af spænding.
2. Kontrollér, at tilslutning af eventuelt ekstraudstyr svarer til den installerede applikation.
3. Kontrollér, at alle operatørenheder er i slukket position. Alle døre til tavlerne skal være lukkede, og afdækninger skal være sikkert fastgjort.
4. Slut strøm til apparatet. Start ikke frekvensomformeren nu. På apparater med en afbryderkontakt skal denne drejes til positionen ON for at tilføre strøm til frekvensomformeren.

5.3 Betjening via LCP-betjeningspanel

LCP-betjeningspanelet er det kombinerede display og tastatur foran på apparatet.

LCP'et har en række brugerfunktioner:

- Start, stop og styring af hastigheden, når frekvensomformeren er i lokal betjening.
- Viser driftsdata, status, advarsler og forholdsregler.
- Programmering af frekvensomformerens funktioner.
- Nulstil frekvensomformeren manuelt efter en fejl, når auto-nulstilling er inaktiv.

BEMÆRK!

Idriftsættelse via en pc kræver installation af MCT 10-opsætningssoftware. Kontakt WIL0 SE for at få flere oplysninger og for at hente tilgængelige materialer.

5.3.1 Grafisk LCP-betjeningspanel (GLCP)

Betjeningspanelet (GLCP) er opdelt i fire funktionsgrupper (se *Illustration 5.1*).

- A. Displayområde.
- B. Displayets menutaster.
- C. Navigationstaster og indikatorlys.
- D. Betjeningstaster og nulstilling

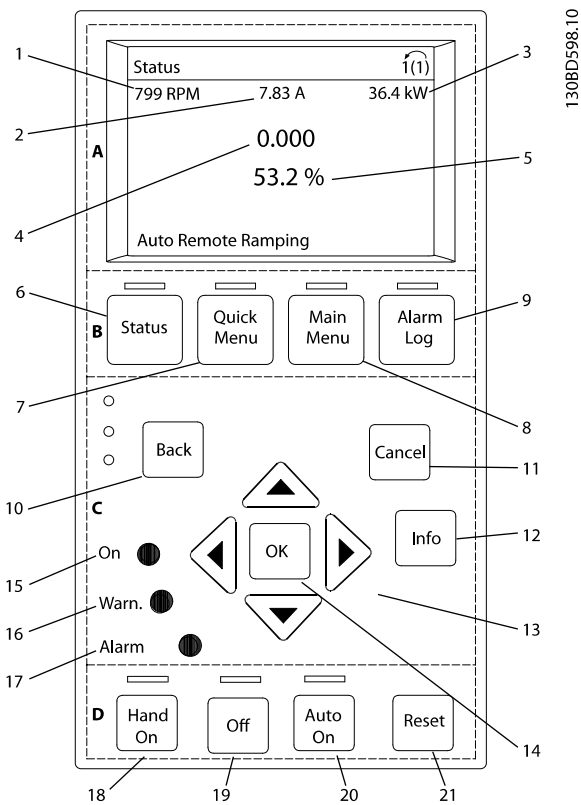


Illustration 5.1 GLCP

A. Displayområde

Displayområdet aktiveres, når frekvensomformeren forsynes via netspænding eller via en DC-busklemme eller en ekstern 24 V DC-forsyning.

Oplysningerne, som vises på LCP'et, kan tilpasses brugerapplikationer. Indstillingerne vælges i *kvikmenuen* Q3-13 *Displayindst.*

Display	Parameter	Fabriksindstilling
1	Parameter 0-20 Displaylinje 1,1, lille	[1617] Hastighed [O/MIN]
2	Parameter 0-21 Displaylinje 1,2, lille	[1614] Motorstrøm
3	Parameter 0-22 Displaylinje 1,3, lille	[1610] Effekt [kW]
4	Parameter 0-23 Displaylinje 2, stor	[1613] Frekvens
5	Parameter 0-24 Displaylinje 3, stor	[1602] Reference %

Tabel 5.1 Forklaring til Illustration 5.1, displayområde

B. Displayets menutaster

Menutasterne bruges til at få adgang til parameteropsætningen, til at skifte mellem statusdisplay modes under normal drift og til at se data i fejlloggen.

	Tast	Funktion
6	Status	Viser driftsoplysninger.
7	Kvikmenu	Giver adgang til programmeringsparametre til indledende opsætningsvejledning og mange detaljerede applikationsinstruktioner.
8	Hovedmenu	Giver adgang til alle programmeringsparametre.
9	Alarmlog	Viser en liste over aktuelle advarsler, de sidste 10 alarmer og vedligeholdelsesloggen.

Tabel 5.2 Forklaring til Illustration 5.1, displayets menutaster

C. Navigationstaster og indikatorlamper (LED'er)

Navigationstaster bruges til programmering af funktioner og til at flytte markøren. Med navigationstasterne er det også muligt styre hastigheden ved lokal betjening. Der er også placeret tre statusindikatorlamper for frekvensomformeren i dette område.

	Tast	Funktion
10	Tilbage	Går tilbage til det foregående trin eller den foregående liste i menustrukturen.
11	Annullér	Annulerer den seneste ændring eller kommando, så længe display mode ikke er ændret.
12	Info	Tryk på tasten for at få en definition af den viste funktion.
13	Navigationstaster	Tryk på navigationstasterne for at skifte mellem punkter i menuen.
14	OK	Tryk for at få adgang til parametergrupper eller aktivere et valg.

Tabel 5.3 Forklaring til Illustration 5.1, navigationstaster

	Indikator	Farve	Funktion
15	On	Grøn	ON-lampen aktiveres, når frekvensomformeren forsynes fra netspænding, via en DC-busklemme eller en 24 V ekstern forsyning.
16	Warn	Gul	Når advarselsbetingelserne opfyldes, tændes den gule WARN-lampe, og der vises tekst i displayområdet, som beskriver problemet.
17	Alarm	Rød	En fejltilstand får den røde alarmindikatorlampe til at blinke, og der vises en alarmtekst.

Tabel 5.4 Forklaring til Illustration 5.1, indikatorlamper (LED'er)

D. Betjeningstaster og nulstilling

Betjeningstasterne findes nederst på LCP'et.

	Tast	Funktion
18	[Hand On]	Starter frekvensomformeren i lokal betjening. <ul style="list-style-type: none"> Et eksternt stopsignal fra styreindgangen eller seriel kommunikation tilsidesætter den lokale Hand On.
19	Off	Stopper motoren, men afbryder ikke strømmen til frekvensomformeren.
20	[Auto On]	Sætter systemet i fjernbetjent driftstilstand. <ul style="list-style-type: none"> Reagerer på en ekstern startkommando fra styreklemmer eller seriel kommunikation.
21	Reset	Nulstiller frekvensomformeren manuelt, når en fejl er slettet.

Tabel 5.5 Forklaring til *Illustration 5.1*, betjeningstaster og nulstilling

BEMÆRK!

Tryk på [Status] og [▲]/[▼]-tasterne for at justere displayets kontrast.

5.3.2 Parameterindstillinger

Etablering af den korrekte programmering til applikationer kræver ofte indstilling af funktioner i flere relaterede parametre. Detaljer om parametrene findes i *kapitel 9.2 Parametremenustruktur*.

Programmeringsdata gemmes internt i frekvensomformeren.

- Dataene kan sikkerhedskopieres ved at uploade dem til LCP-hukommelsen.
- Dataene kan overføres til en anden frekvensomformer ved at slutte LCP'et til det pågældende apparat og downloade de gemte indstillinger.
- Gendannelse af fabriksindstillingerne ændrer ikke de data, der er gemt i LCP-hukommelsen.

5.3.3 Upload/download af data til/fra LCP'et

- Tryk på [Off] for at stoppe motoren, før data uploades eller downloades.
- Tryk på [Main Menu], vælg *parameter 0-50 LCP-kopi*, og tryk på [OK].
- Vælg [1] *Alle til LCP* for at uploade data til LCP'et, eller vælg [2] *Alle fra LCP* for at downloade data fra LCP'et.
- Tryk på [OK]. En statusindikator viser upload- eller downloadprocessen.

- Tryk på [Hand On] eller [Auto On] for at vende tilbage til normal drift.

5.3.4 Ændring af parameterindstillinger

Få adgang til parameterindstillinger og ændring af disse fra kvikmenuen eller hovedmenuen. Kvikmenuen giver kun adgang til et begrænset antal parametre.

- Tryk på [Quick Menu] eller [Main Menu] på LCP'et.
- Tryk på [▲] [▼] for at gennemgå parametergrupperne, og tryk på [OK] for at vælge en parametergruppe.
- Tryk på [▲] [▼] for at gennemgå parametrene, og tryk på [OK] for at vælge en parameter.
- Tryk på [▲] [▼] for at ændre værdien for parameterindstillingen.
- Tryk på [◀] [▶] for at skifte til et andet ciffer, når en decimalparameter er i redigeringsstilstand.
- Tryk på [OK] for at acceptere ændringen.
- Tryk enten på [Back] to gange for at gå til *Status*, eller tryk på [Main Menu] én gang for at gå til hovedmenuen.

Visning af ændringer

Under *Kvikmenu Q5 – Valgte ændringer* vises alle de parametre, der er ændret i forhold til fabriksindstillingen.

- Listen viser kun de parametre, der er ændret under redigering af den aktuelle opsætning.
- Parametre, der er blevet nulstillet til fabriksindstillingerne, vises ikke.
- Meddelelsen *Tom* betyder, at ingen parametre er ændret.

5.3.5 Gendannelse af fabriksindstillinger

BEMÆRK!

Gendannelse af fabriksindstillinger indebærer en risiko for at miste programmering, motordata, lokalisering og overvågningsdata. Der kan oprettes backup ved at uploade data til LCP'et inden initialisering.

Parametrene gendannes til fabriksindstillingerne ved at initialisere frekvensomformeren. Initialisering udføres ved hjælp af *parameter 14-22 Driftstilstand* (anbefalet) eller manuelt.

- Initialisering vha. *parameter 14-22 Driftstilstand* gendanner ikke frekvensomformerindstillinger som for eksempel kørte timer, serielle kommuni-

kationsvalg, personlige menuindstillinger, fejllog, alarmlog og andre overvågningsfunktioner.

- Manuel initialisering sletter alle motor-, programmerings-, lokaliserings- og overvågningsdata og gendanner fabriksindstillinger.

Anbefalet initialiseringsprocedure via parameter 14-22 Driftstilstand

1. Tryk på [Main Menu] to gange for at få adgang til parametrene.
2. Rul til *parameter 14-22 Driftstilstand*, og tryk på [OK].
3. Rul til [2] *Initialisering*, og tryk på [OK].
4. Afbryd strømmen til apparatet, og vent på, at lyset i displayet går ud.
5. Slut strøm til apparatet.

Fabriksparameterindstillingerne gendannes under opstart. Opstart kan tage lidt længere tid end normalt.

6. *Alarm 80, Apparat initialiseret til standardværdien* vises.
7. Tryk på [Reset] for at vende tilbage til driftstilstand.

Manuel initialiseringsprocedure

1. Afbryd strømmen til apparatet, og vent på, at lyset i displayet går ud.
2. Tryk på [Status], [Main Menu] og [OK] samtidig, og hold dem inde, mens der tændes for strømmen til apparatet (ca. 5 sek, eller til der høres et klik, og ventilatoren starter).

Fabriksparameterindstillingerne gendannes under opstart. Opstart kan tage lidt længere tid end normalt.

Manuel initialisering nulstiller ikke følgende frekvensomformeroplysninger:

- *Parameter 15-00 Driftstimer.*
- *Parameter 15-03 Antal indkoblinger.*
- *Parameter 15-04 Antal overtemperaturer.*
- *Parameter 15-05 Antal overspændinger.*

5.4 Grundlæggende programmering

5.4.1 Idriftsættelse med SmartStart

Guiden SmartStart muliggør hurtig konfiguration af grundlæggende motor- og applikationsparametre.

- SmartStart starter automatisk, første gang frekvensomformereren startes eller efter initialisering af frekvensomformereren.
- Følg instruktionerne på skærmen for at gennemføre idriftsættelse af frekvensomformereren. Genaktivér altid SmartStart ved at vælge *Kvikmenu Q4 – SmartStart.*

- Se *kapitel 5.4.2 Idriftsættelse via hovedmenuen* eller *Programming Guiden* for idriftsættelse uden guiden SmartStart.

BEMÆRK!

Opsætning af SmartStart kræver motordata. De nødvendige data er normalt tilgængelige på motorens typeskilt.

SmartStart konfigurer frekvensomformereren i tre faser, som hver består af flere trin. Se *Tabel 5.6.*

Fase		Handling
1	Grundlæggende programmering	Udfør programmering
2	Applikationsafsnittet	Vælg og programmér den passende applikation: <ul style="list-style-type: none"> • Enkelt pumpe/motor. • Motoralternering. • Grundlæggende kaskadestyring. • Master/slave.
3	Vand og pumpefunktioner	Gå til de dedikerede vand- og pumpeparametre.

Tabel 5.6 SmartStart, opsætning i tre faser

5.4.2 Idriftsættelse via hovedmenuen

De anbefalede parameterindstillinger er beregnet til opstarts- og testformål. Applikationsindstillingerne kan variere.

Indtast data, mens strømmen er slået til, men før frekvensomformereren betjenes.

1. Tryk på [Main Menu] på LCP'et.
2. Tryk på navigationstasterne for at rulle til *parametergruppe 0-** Betjening/display*, og tryk på [OK].

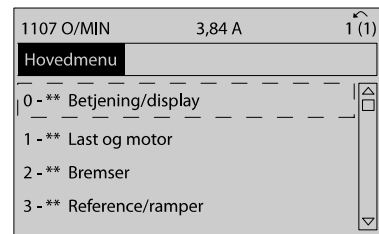


Illustration 5.2 Hovedmenu

- Tryk på navigationstasterne for at rulle til *parametergruppe 0-0* Basisindstillinger*, og tryk på [OK].

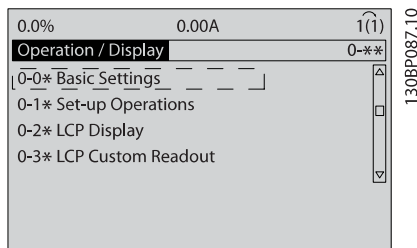


Illustration 5.3 Betjening/display

- Tryk på navigationstasterne for at rulle til *parameter 0-03 Regionale indstillinger*, og tryk på [OK].

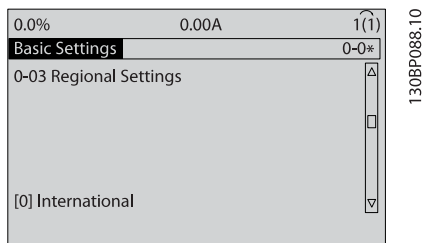


Illustration 5.4 Basisindstillinger

- Tryk på navigationstasterne for at vælge [0] *International* eller [1] *Nordamerika* (afhængigt af, hvad der passer), og tryk på [OK]. (Dette ændrer fabriksindstillingerne for flere grundlæggende parametre).
- Tryk på [Main Menu] på LCP'et.
- Tryk på navigationstasterne for at rulle til *parameter 0-01 Sprog*.
- Vælg sprog, og tryk på [OK].
- Hvis der er en forbindelsesledning mellem styreklemmerne 12 og 27, skal *parameter 5-12 Klemme 27, digital indgang* forblive ved fabriksindstillingen. I modsat fald skal der vælges [0] *Ingen funktion i parameter 5-12 Klemme 27, digital indgang*.
- Indstil de applikationsspecifikke indstillinger i følgende parametre:
 - Parameter 3-02 Minimumreference.*
 - Parameter 3-03 Maksimumreference.*
 - Parameter 3-41 Rampe 1, rampe-op-tid.*
 - Parameter 3-42 Rampe 1, rampe-ned-tid.*
 - Parameter 3-13 Referencested.* Kædet til Hand/Auto, Lokal, Fjernbetjent.

5.4.3 Opsætning af asynkron motor

Angiv følgende motordata. Find oplysningerne på motorens typeskilt.

- Parameter 1-20 Motoreffekt [kW]* eller *parameter 1-21 Motoreffekt [HK]*.
- Parameter 1-22 Motorspænding.*
- Parameter 1-23 Motorfrekvens.*
- Parameter 1-24 Motorstrøm.*
- Parameter 1-25 Nominel motorhastighed.*

For optimal ydeevne i VVC⁺-tilstand er det nødvendigt med ekstra motordata til opsætning af følgende parametre. Find dataene i motordatabladet (dataene er normalt ikke tilgængelige på motorens typeskilt). Kør en komplet automatisk motortilpasning (AMA) med *parameter 1-29 Automatisk motortilpasning (AMA) [1] Kompl.motortilp.til*, eller indtast parametrene manuelt. *Parameter 1-36 Jerntabsmodstand (Rfe)* indtastes altid manuelt.

- Parameter 1-30 Statormodstand (Rs).*
- Parameter 1-31 Rotormodstand (Rr).*
- Parameter 1-33 Statorlækreaktans (X1).*
- Parameter 1-34 Rotorlækreaktans (X2).*
- Parameter 1-35 Hovedreaktans (Xh).*
- Parameter 1-36 Jerntabsmodstand (Rfe).*

Applikationsspecifik justering ved kørsel af VVC⁺.

VVC⁺ er den mest robuste betjeningstilstand. I de fleste situationer opnås optimal ydeevne uden yderligere justeringer. Kør en komplet AMA for at opnå den bedste ydeevne.

5.4.4 PM-motoropsætning i VVC⁺

BEMÆRK!

Anvend kun permanent magnetmotorer (PM) med ventilatorer og pumper.

Indledende programmeringstrin

- Aktivér PM-motordrift *Parameter 1-10 Motorkonstruktion*, vælg [1] *PM, ikke-udpræg.SPM*.
- Indstil *parameter 0-02 Motorhastighedsenhed* til [0] *O/MIN*.

Programmering af motordata

Når der er valgt PM-motor i *parameter 1-10 Motorkonstruktion*, er de motorrelaterede parametre i parametergruppe *1-2* Motordata*, *1-3* Av. motordata* og *1-4** er aktive.

De nødvendige data kan findes på motorens typeskilt og i motordatabladet.

Programmér følgende parametre i den angivne rækkefølge:

1. *Parameter 1-24 Motorstrøm.*
2. *Parameter 1-26 Kont. nominelt motormoment.*
3. *Parameter 1-25 Nominel motorhastighed.*
4. *Parameter 1-39 Motorpoler.*
5. *Parameter 1-30 Statormodstand (Rs).*
Angiv statorviklingsmodstanden for stjernepunktet (Rs). Hvis kun fase-fase-data er tilgængelige, skal fase-fase-værdien divideres med 2 for at opnå stjernepunktsværdien.
6. *Parameter 1-37 d-akseinduktans (Ld).*
Angiv PM-motorens d-akseinduktans (stjernepunkt). Hvis kun fase-fase-data er tilgængelige, skal fase-fase-værdien divideres med 2 for at opnå stjernepunktsværdien.
7. *Parameter 1-40 Modelektromot.kraft v. 1000 O/MIN.*
Angiv PM-motorens fase-fase-modelektromotoriske kraft ved en mekanisk hastighed på 1.000 O/MIN (RMS-værdi). Modelektromotorisk kraft er den spænding, der er genereret af en PM-motor, når der ikke er tilsluttet en frekvensomformer, og akslen drejes eksternt. Modelektromotorisk kraft angives normalt for nominel motorhastighed eller for 1.000 O/MIN målt mellem to faser. Hvis værdien ikke er tilgængelig for en motorhastighed på 1.000 O/MIN, beregnes den korrekte værdi som følger: Hvis modelektromotorisk kraft er for eksempel 320 V ved 1.800 O/MIN, kan den beregnes ved 1.000 O/MIN som følger: Modelektromotorisk kraft = (spænding/O/MIN)*1.000 = (320/1.800)*1.000 = 178. Dette er den værdi, der skal programmeres til *parameter 1-40 Modelektromot.kraft v. 1000 O/MIN.*

Test af motordrift

1. Start motoren ved lav hastighed (100–200 O/MIN). Hvis motoren ikke kører, skal installationen, generel programmering og motordata kontrolleres.
2. Kontrollér, om startfunktionen i *parameter 1-70 PM-starttilstand* passer til applikationskravene.

Rotordetektering

Denne funktion anbefales til applikationer, hvor motoren starter fra stilstand, for eksempel pumper eller transportbånd. På nogle motorer høres en lyd, når impulsen sendes ud. Dette skader ikke motoren.

Parkering

Denne funktion anbefales til applikationer, hvor motoren kører ved lav hastighed, for eksempel ved vindmølleeffekt i ventilatorapplikationer. *Parameter 2-06 Parkeringsstrøm* og *parameter 2-07 Parkeringstid* kan justeres. Øg fabriksindstillingen for disse parametre for applikationer med høj inert. Start motoren ved nominel hastighed. Hvis applikationen ikke kører korrekt, skal PM-indstillingerne for VVC⁺ kontrolleres. Anbefalede indstillinger i forskellige applikationer kan ses i *Tabel 5.7*.

Applikation	Indstillinger
Lavinertiapplikationer $I_{\text{Belastning}}/I_{\text{Motor}} < 5$	<i>Parameter 1-17 Spændingsfilter-tidskonst.</i> skal øges med faktor 5 til 10. <i>Parameter 1-14 Dæmpningsforstærkningsfaktor</i> skal reduceres. <i>Parameter 1-66 Min. strøm ved lav hastighed</i> skal reduceres (<100 %).
Lavinertiapplikationer $50 > I_{\text{Belastning}}/I_{\text{Motor}} > 5$	Behold de beregnede værdier.
Højinertiapplikationer $I_{\text{Belastning}}/I_{\text{Motor}} > 50$	<i>Parameter 1-14 Dæmpningsforstærkningsfaktor</i> , <i>parameter 1-15 Lav hastighed, filtertidskonstant</i> og <i>parameter 1-16 Høj hastighed, filtertidskonstant</i> skal øges.
Høj belastning ved lav hastighed <30 % (nominel hastighed)	<i>Parameter 1-17 Spændingsfilter-tidskonst.</i> skal øges. <i>Parameter 1-66 Min. strøm ved lav hastighed</i> skal øges (>100 % i længere tid kan overophede motoren).

Tabel 5.7 Anbefalede indstillinger i forskellige applikationer

Hvis motoren begynder at oscillere ved en bestemt hastighed, øges *parameter 1-14 Dæmpningsforstærkningsfaktor*. Øg værdien i små trin. Afhængigt af motoren kan en god værdi for denne parameter være 10 % eller 100 % højere end standardværdien.

Startmomentet kan justeres i *parameter 1-66 Min. strøm ved lav hastighed*. Ved 100 % fås normalt moment som startmoment.

5.4.5 SynRM-motoropsætning med VVC⁺

Dette afsnit beskriver opsætning af en SynRM-motor med VVC⁺.

BEMÆRK!

Guiden SmartStart dækker den grundlæggende konfiguration af SynRM-motorer.

Indledende programmeringstrin

For at aktivere SynRM-motordrift vælges [5] Sync. Reluctance i parameter 1-10 Motorkonstruktion.

Programmering af motordata

Efter at de indledende programmeringstrin er udført, er de SynRM-motorrelaterede parametre i parametergruppe 1-2* Motordata, 1-3* Av. motordata, og 1-4* Av. motordata II er aktive.

Brug motortypeskiltsdataene og motordatabladet til at programmere følgende parametre i den angivne rækkefølge:

1. Parameter 1-23 Motorfrekvens.
2. Parameter 1-24 Motorstrøm.
3. Parameter 1-25 Nominel motorhastighed.
4. Parameter 1-26 Kont. nominelt motormoment.

Kør komplet AMA med parameter 1-29 Automatisk motortilpasning (AMA) [1] Kompl.motortilp.til eller angiv følgende parametre manuelt:

1. Parameter 1-30 Statormodstand (Rs).
2. Parameter 1-37 d-akseinduktans (Ld).
3. Parameter 1-44 d-axis Inductance Sat. (LdSat).
4. Parameter 1-45 q-axis Inductance Sat. (LqSat).
5. Parameter 1-48 Inductance Sat. Point.

Applikationsspecifikke justeringer

Start motoren ved nominel hastighed. Hvis applikationen ikke kører korrekt, skal SynRM-indstillingerne for VVC⁺ kontrolleres. Tabel 5.8 angiver applikationsspecifikke anbefalinger:

Applikation	Indstillinger
Lavinerti-applikationer $I_{\text{Belastning}}/I_{\text{Motor}} < 5$	Øg parameter 1-17 Spændingsfiltertidskonst. med faktor 5–10. Reducér parameter 1-14 Dæmpningsforstærkningsfaktor. Reducér parameter 1-66 Min. strøm ved lav hastighed (<100 %).
Lavinerti-applikationer $50 > I_{\text{Belastning}}/I_{\text{Motor}} > 5$	Behold standardværdierne.
Højnerti-applikationer $I_{\text{Belastning}}/I_{\text{Motor}} > 50$	Øg parameter 1-14 Dæmpningsforstærkningsfaktor, parameter 1-15 Lav hastighed, filtertidskonstant og parameter 1-16 Høj hastighed, filtertidskonstant

Applikation	Indstillinger
Høj belastning ved lav hastighed <30 % (nominel hastighed)	Øg parameter 1-17 Spændingsfiltertidskonst. Øg parameter 1-66 Min. strøm ved lav hastighed for at justere startmoment. 100 % strøm giver nominelt moment som startmoment. Kørsel ved strømniveau højere end 100 % i længere tid kan overophede motoren.
Dynamiske applikationer	Øg parameter 14-41 Mindste magnetisering for AEO i højdynamiske applikationer. Ved at justere parameter 14-41 Mindste magnetisering for AEO sikres en god balance mellem energieffektivitet og dynamik. Justér parameter 14-42 Mindste AEO-frekvens for at angive den minimumfrekvens, hvorved frekvensomformerer skal anvende mindst magnetisering.
Motorstørrelser mindre end 18 kW (24 hk)	Undgå korte rampe ned-tider.

Tabel 5.8 Anbefalinger til forskellige applikationer

Hvis motoren begynder at oscillere ved en bestemt hastighed, øges parameter 1-14 Dæmpningsforstærkningsfaktor. Øg værdien for dæmpningsforstærkning i små trin. Afhængigt af motoren kan denne parameter indstilles til mellem 10–100 % højere end standardværdien.

5.4.6 Automatisk energioptimering (AEO)

BEMÆRK!

AEO er ikke relevant for permanente magnetmotorer.

AEO er en procedure, der minimerer spænding til motoren, hvorved energiforbrug, varme, og støj reduceres.

Indstil parameter 1-03 Momentkarakteristikker til [2] Auto-energioptim. CT eller [3] Auto-energioptim. VT for at aktivere AEO.

5.4.7 Automatisk motortilpasning (AMA)

AMA er en procedure, der optimerer kompatibiliteten mellem frekvensomformerer og motoren.

- Frekvensomformerer bygger en matematisk model af motoren for at kunne regulere

motorstrømmen. Proceduren tester også den elektriske strøms indgangsfasebalance. Proceduren sammenligner motorkarakteristikken med de indtastede typeskiltdata.

- Motorakslen kører ikke, og motoren skades ikke under kørsel af AMA.
- Nogle motorer kan muligvis ikke køre en komplet version af testen. Hvis dette er tilfældet, skal der vælges [2] *Red. mot.tilpas. til.*
- Vælg [2] *Red. mot.tilpas. til.*, hvis et udgangsfilter er tilkøbt motoren.
- Se *kapitel 7.4 Liste over advarsler og alarmer*, hvis der opstår advarsler eller alarmer.
- Kør denne procedure på en kold motor for at opnå de bedste resultater.

Sådan køres AMA

1. Tryk på [Main Menu] for at få adgang til parametrene.
2. Rul til *parametergruppe 1-** Last og motor*, og tryk på [OK].
3. Rul til *parametergruppe 1-2* Motordata*, og tryk på [OK].
4. Rul til *parameter 1-29 Automatisk motortilpasning (AMA)*, og tryk på [OK].
5. Vælg [1] *Kompl.motortilp.til.*, og tryk på [OK].
6. Følg vejledningerne på skærmen.
7. Denne test køres automatisk og angiver, når den er fuldført.
8. De avancerede motordata indtastes i *parametergruppe 1-3* Av. motordata*.

5.5 Kontrol af motorens omdrejningsretning

BEMÆRK!

Der er risiko for at beskadige pumper/kompressorer, hvis motoren kører i den forkerte retning. Kontrollér motorens omdrejningsretning før start af frekvensomformereren.

Motoren kører kortvarigt ved 5 Hz eller den minimum-frekvens, der er indstillet i *parameter 4-12 Motorhastighed, lav grænse [Hz]*.

1. Tryk på [Main Menu].
2. Rul til *parameter 1-28 Motoromløbskontrol*, og tryk på [OK].
3. Rul til [1] *Aktiv*.

Følgende tekst vises: *Bemærk! Motoren kører måske i den forkerte retning.*

4. Tryk på [OK].

5. Følg vejledningerne på skærmen.

BEMÆRK!

For at ændre omdrejningsretningen skal strømmen til frekvensomformereren afbrydes helt. Vent herefter, til strømmen er afladet. Byt om på tilslutningen for to af de tre motorkabler på tilslutningens motor- eller frekvensomformerside.

5.6 Test af lokal betjening

1. Tryk på [Hand On] for at afgive en lokal startkommando til frekvensomformereren.
2. Accelerer frekvensomformereren ved at trykke på [▲] op til fuld hastighed. Når markøren flyttes til venstre for kommaet, giver det en hurtigere ændring i indgangsværdien.
3. Bemærk, om der er accelerationsproblemer.
4. Tryk på [Off]. Bemærk, om der er decelerationsproblemer.

Se *kapitel 7.5 Fejlfinding*, hvis der opstår accelerations- eller decelerationsproblemer. Se *kapitel 7.4 Liste over advarsler og alarmer* for nulstilling af frekvensomformereren efter et trip.

5.7 Systemstart

Proceduren i dette afsnit kræver, at ledningsføring og programmering af applikationen er fuldført. Følgende procedure anbefales, efter at applikationsopsætning er fuldført.

1. Tryk på [Auto On].
2. Anvend en ekstern driftskommando.
3. Justér hastighedsreferencen igennem hele hastighedsområdet.
4. Fjern den eksterne driftskommando.
5. Kontrollér motorens lyd- og vibrationsniveauer for at sikre, at systemet fungerer som forventet.

Se *kapitel 7.3 Advarsels- og alarmtyper* eller *kapitel 7.4 Liste over advarsler og alarmer*, hvis der opstår advarsler eller alarmer.

6 Eksempler på applikationsopsætninger

Eksemplerne i dette afsnit udgør en hurtig reference til almindelige applikationer.

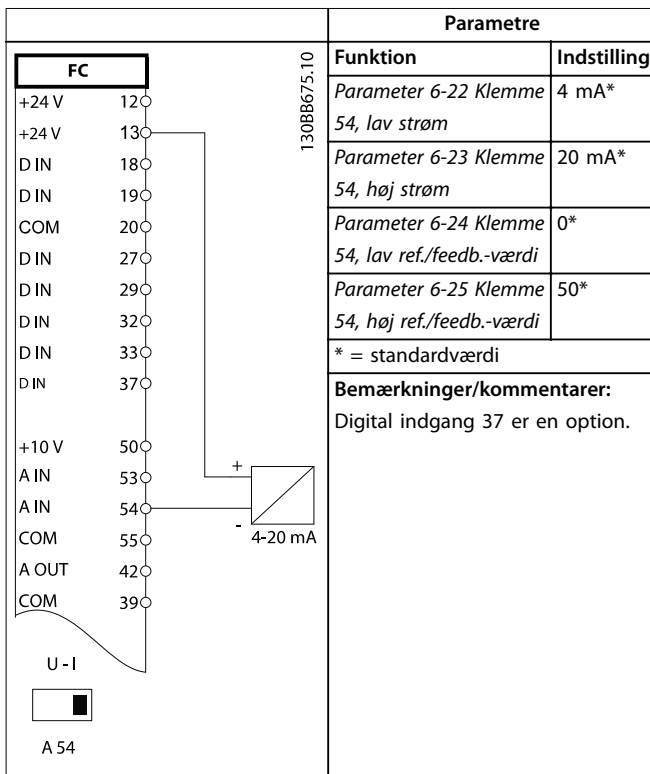
- Parameterindstillinger er de regionale standardværdier, medmindre andet er angivet (valgt i *parameter 0-03 Regionale indstillinger*).
- Parametre, der er tilknyttet klemmerne og deres indstillinger, er vist ved siden af tegningerne.
- Påkrævede kontaktindstillinger for de analoge klemmer A53 eller A54 er også vist.

BEMÆRK!

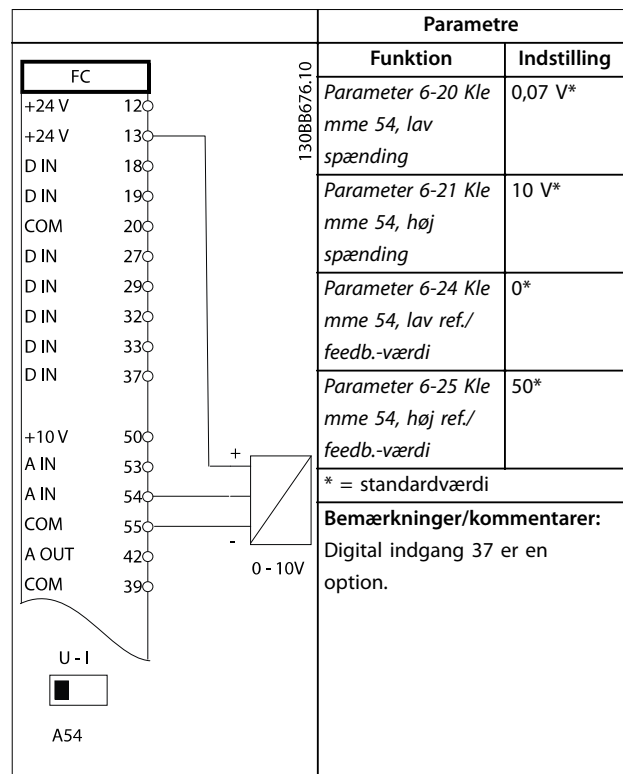
Når funktionen Safe Torque Off (STO) bruges (valgfri), kan det være nødvendigt med en forbindelsesledning mellem klemme 12 (eller 13) og klemme 37, så frekvensomformereren kan køre med standardprogrammeringsværdier.

6.1 Applikationseksempler

6.1.1 Feedback



Tabel 6.1 Analog strømfeedbacktransducer



Tabel 6.2 Analog spændingsfeedbacktransducer (3 ledninger)

FC		Parametre	
		Funktion	Indstilling
+24 V	12	Parameter 6-20 Kle mme 54, lav spænding	0,07 V*
+24 V	13		
D IN	18	Parameter 6-21 Kle mme 54, høj spænding	10 V*
D IN	19		
COM	20	Parameter 6-24 Kle mme 54, lav ref./ feedb.-værdi	0*
D IN	27		
D IN	29	Parameter 6-25 Kle mme 54, høj ref./ feedb.-værdi	50*
D IN	32		
D IN	33	* = standardværdi Bemærkninger/kommentarer: Digital indgang 37 er en option.	
D IN	37		
+10 V	50	* = standardværdi Bemærkninger/kommentarer: Digital indgang 37 er en option.	
A IN	53		
A IN	54		
COM	55		
A OUT	42		
COM	39		

Tabel 6.3 Analog spændingsfeedbacktransducer (4 ledninger)

6.1.2 Hastighed

FC		Parametre	
		Funktion	Indstilling
+10 V	50	Parameter 6-10 Kle mme 53, lav spænding	0,07 V*
A IN	53		
A IN	54	Parameter 6-11 Kle mme 53, høj spænding	10 V*
COM	55		
A OUT	42	Parameter 6-14 Kle mme 53, lav ref./ feedb.-værdi	0 Hz
COM	39		
* = standardværdi Bemærkninger/kommentarer: Digital indgang 37 er en option.		Parameter 6-15 Kle mme 53, høj ref./ feedb.-værdi	50 Hz

Tabel 6.4 Analog hastighedsreference (spænding)

FC		Parametre	
		Funktion	Indstilling
+10 V	50	Parameter 6-12 Kle mme 53, lav strøm	4 mA*
A IN	53		
A IN	54	Parameter 6-13 Kle mme 53, høj strøm	20 mA*
COM	55		
A OUT	42	Parameter 6-14 Kle mme 53, lav ref./ feedb.-værdi	0 Hz
COM	39		
* = standardværdi Bemærkninger/kommentarer: Digital indgang 37 er en option.		Parameter 6-15 Kle mme 53, høj ref./ feedb.-værdi	50 Hz

Tabel 6.5 Analog hastighedsreference (strøm)

FC		Parametre	
		Funktion	Indstilling
+10 V	50	Parameter 6-10 Kle mme 53, lav spænding	0,07 V*
A IN	53		
A IN	54	Parameter 6-11 Kle mme 53, høj spænding	10 V*
COM	55		
A OUT	42	Parameter 6-14 Kle mme 53, lav ref./ feedb.-værdi	0 Hz
COM	39		
* = standardværdi Bemærkninger/kommentarer: Digital indgang 37 er en option.		Parameter 6-15 Kle mme 53, høj ref./ feedb.-værdi	50 Hz

Tabel 6.6 Hastighedsreference (med manuelt potentiometer)

6.1.3 Start/stop

		Parametre	
FC		Funktion	Indstilling
+24 V	12	Parameter 5-10 K lemme 18, digital indgang	[8] Start*
+24 V	13		
D IN	18		
D IN	19	Parameter 5-12 K lemme 27, digital indgang	[7] Ekstern sikring
COM	20		
D IN	27	* = standardværdi	
D IN	29	Bemærkninger/kommentarer: Digital indgang 37 er en option.	
D IN	32		
D IN	33		
D IN	37		
D IN	37		
+10 V	50	Bemærkninger/kommentarer: Digital indgang 37 er en option.	
A IN	53		
A IN	54		
COM	55		
A OUT	42		
COM	39		

Tabel 6.7 Start-/stopkommando med ekstern sikring

		Parametre	
FC		Funktion	Indstilling
+24 V	12	Parameter 5-10 K lemme 18, digital indgang	[8] Start*
+24 V	13		
D IN	18		
D IN	19	Parameter 5-11 K lemme 19, digital indgang	[52] Startbeting.
COM	20		
D IN	27	Parameter 5-12 K lemme 27, digital indgang	[7] Ekstern sikring
D IN	29		
D IN	32	Parameter 5-40 F unktionsrelæ	[167] Startkommando aktiv
D IN	33		
D IN	37		
* = standardværdi		Bemærkninger/kommentarer: Digital indgang 37 er en option.	
+10 V	50	Bemærkninger/kommentarer: Digital indgang 37 er en option.	
A IN	53		
A IN	54		
COM	55		
A OUT	42		
COM	39		

Tabel 6.9 Startbeting.

		Parametre	
FC		Funktion	Indstilling
+24 V	12	Parameter 5-10 K lemme 18, digital indgang	[8] Start*
+24 V	13		
D IN	18		
D IN	19	Parameter 5-12 K lemme 27, digital indgang	[7] Ekstern sikring
COM	20		
D IN	27	* = standardværdi	
D IN	29	Bemærkninger/kommentarer: Hvis parameter 5-12 Klemme 27, digital indgang er indstillet til [0] Ingen funktion, er der ikke brug for en forbindelsesledning til klemme 27. Digital indgang 37 er en option.	
D IN	32		
D IN	33		
D IN	37		
D IN	37		
+10 V	50	Bemærkninger/kommentarer: Hvis parameter 5-12 Klemme 27, digital indgang er indstillet til [0] Ingen funktion, er der ikke brug for en forbindelsesledning til klemme 27. Digital indgang 37 er en option.	
A IN	53		
A IN	54		
COM	55		
A OUT	42		
COM	39		

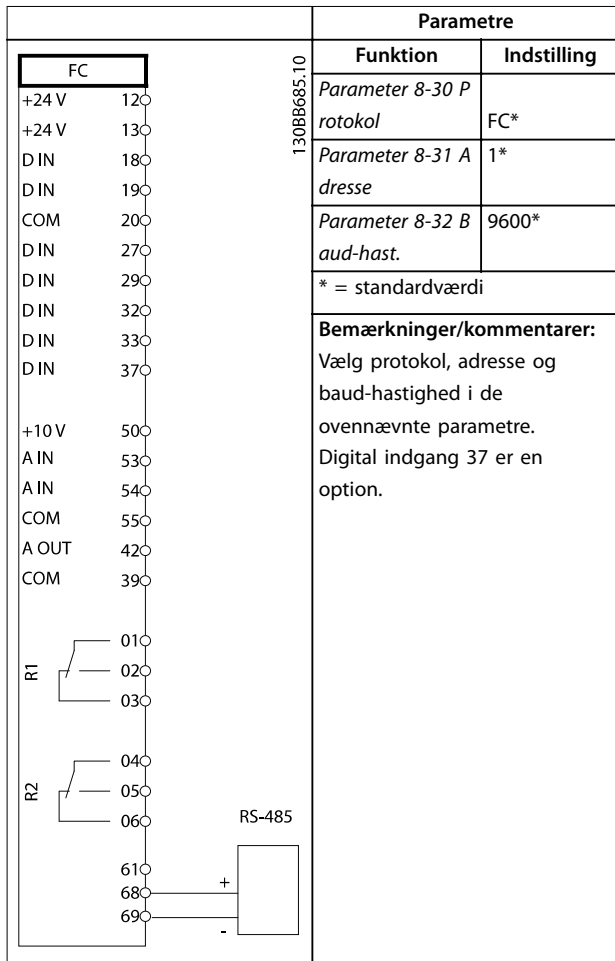
Tabel 6.8 Start-/stopkommando uden ekstern sikring

6.1.4 Ekstern alarmnulstilling

		Parametre	
FC		Funktion	Indstilling
+24 V	12	Parameter 5-11 K lemme 19, digital indgang	[1] Reset
+24 V	13		
D IN	18		
D IN	19	* = standardværdi	
COM	20	Bemærkninger/kommentarer: Digital indgang 37 er en option.	
D IN	27		
D IN	29		
D IN	32		
D IN	37		
+10 V	50	Bemærkninger/kommentarer: Digital indgang 37 er en option.	
A IN	53		
A IN	54		
COM	55		
A OUT	42		
COM	39		

Tabel 6.10 Ekstern alarmnulstilling

6.1.5 RS485



Tabel 6.11 RS485-netværksforbindelse

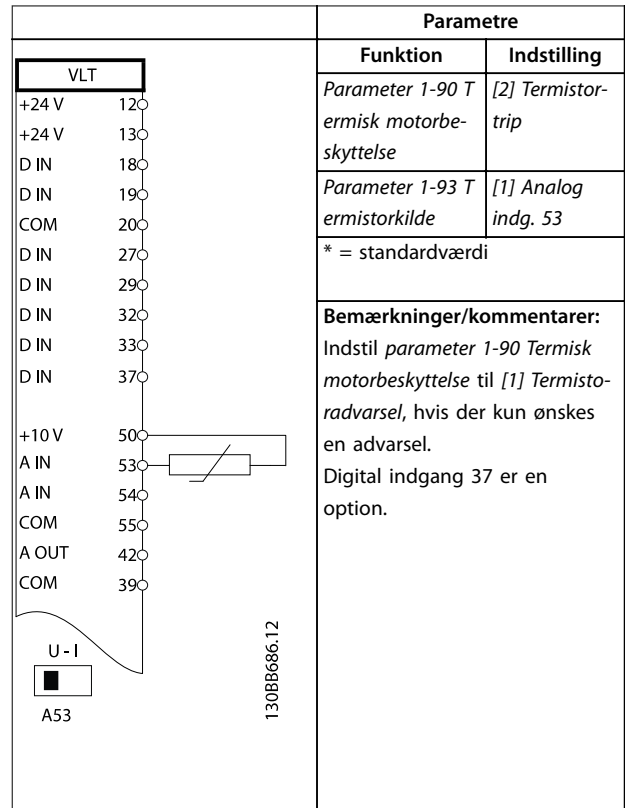
6.1.6 Motortermistor

⚠ FORSIGTIG

TERMISTORISOLERING

Risiko for personskade eller skade på udstyret.

- Brug kun termistorer med forstærket eller dobbelt isolering for at overholde PELV-isoleringskravene.



Tabel 6.12 Motortermistor

7 Vedligeholdelse, diagnostik og fejlfinding

Dette kapitel omfatter:

- Vedligeholdelse og servicevejledning.
- Statusmeddelelser.
- Advarsler og alarmer.
- Grundlæggende fejlfinding.

7.1 Vedligeholdelse og service

Under normale driftsforhold og belastningsprofiler er frekvensomformeren vedligeholdelsesfri i hele dens påregnede levetid. For at undgå nedbrud, farlige situationer og skader bør frekvensomformeren med jævne mellemrum afhængigt af driftsforholdene efterses for indtrængning af støv, og at klemmetilslutningerne er stramme osv. Udskift nedslidte eller beskadigede dele med originale reservedele eller standarddele. Kontakt den lokale Wilo-leverandør for service og support.

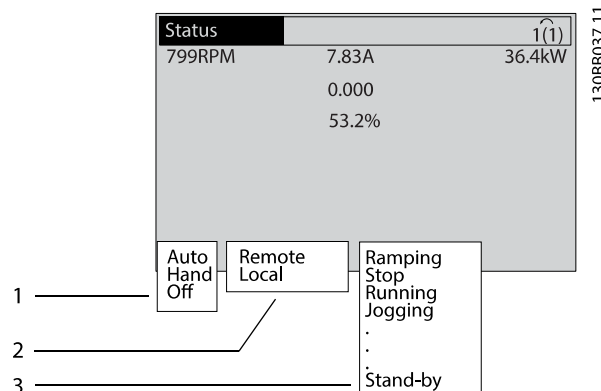
ADVARSEL

UTILSIGTET START

Når frekvensomformeren er tilsluttet netspændingen, DC-forsyningen, eller belastningsfordeling, kan motoren starte pludseligt. Utilsigtet start under programmering, service- eller reparationsarbejde kan resultere i død, alvorlig personskade eller beskadigelse af udstyr eller ejendom. Motoren kan startes via en ekstern kontakt, en fieldbuskommando, et indgangsreferencesignal fra LCP'et eller LOP'et, via fjernbetjening ved hjælp af MCT 10-opsætningssoftware, eller efter en slettet fejltilstand.

7.2 Statusmeddelelser

Når frekvensomformeren er i Statustilstand, genereres statusmeddelelser automatisk og vises i den nederste linje på displayet (se *Illustration 7.1*).



1	Driftstilstand (se <i>Tabel 7.1</i>)
2	Referencested (se <i>Tabel 7.2</i>)
3	Driftsstatus (se <i>Tabel 7.3</i>)

Illustration 7.1 Statusdisplay

Tabel 7.1 til *Tabel 7.3* beskriver de viste statusmeddelelser.

Off	Frekvensomformeren reagerer ikke på styresignaler, før der trykkes på [Auto On] eller [Hand On].
Auto On	Frekvensomformeren styres ved hjælp af styreklemmerne og/eller via seriel kommunikation.
Hand On	Betjen frekvensomformeren ved hjælp af navigationstasterne på LCP'et. Stopkommandoer, nulstilling, reversering, DC-bremse og andre signaler, der påføres styreklemmerne, tilsidesætter lokal betjening.

Tabel 7.1 Driftstilstand

Fjernbetjent	Hastighedsreferencen fås fra eksterne signaler, seriel kommunikation eller interne preset-referencer.
Lokal	Frekvensomformeren bruger [Hand On]-styring eller referenceværdier fra LCP'et.

Tabel 7.2 Referencested

AC-bremse	[2] AC-bremse er valgt i parameter 2-10 <i>Bremsefunktion</i> . AC-bremsen overmagnetiserer motoren for at opnå en kontrolleret slow-down.
AMA slut OK	AMA blev gennemført.
AMA klar	AMA er klar til at starte. Tryk på [Hand On] for at starte.
AMA kører	AMA-processen er i gang.

Bremsning	Bremsehopperen er aktiv. Generativ energi absorberes af bremsemodstanden.
Bremsemaks.	Bremsehopperen er aktiv. Effektgrænsen for bremsemodstanden, der er defineret i <i>parameter 2-12 Bremseeffektgrænse (kW)</i> , er nået.
Friløb	<ul style="list-style-type: none"> [2] Der er valgt inverteret friløb som funktion til en digital indgang (<i>parametergruppe 5-1* Digitale indgange</i>). Den tilsvarende klemme er ikke tilkoblet. Friløb er aktiveret via seriel kommunikation.
Kont. nedrampn.	<p>[1] Der er valgt kontrolleret rampe ned i <i>parameter 14-10 Netfejl</i>.</p> <ul style="list-style-type: none"> Netspændingen er under den værdi, der er indstillet i <i>parameter 14-11 Netspænding ved netfejl</i> ved netfejl. Frekvensomformerer ramper motoren ned med en kontrolleret rampe ned.
Strøm høj	Frekvensomformerens udgangsstrøm er over den grænse, der er indstillet i <i>parameter 4-51 Advarsel, strøm høj</i> .
Strøm lav	Frekvensomformerens udgangsstrøm er under den grænse, der er indstillet i <i>parameter 4-52 Advarsel, hastighed lav</i> .
DC-hold	[1] Der er valgt DC-hold i <i>parameter 1-80 Funktion ved stop</i> , og en stopkommando er aktiv. Motoren holdes af en DC-strøm, der er indstillet i <i>parameter 2-00 DC-holde-/forvarmn.strøm</i> .
DC stop	<p>Motoren holdes med en DC-strøm (<i>parameter 2-01 DC-bremsestrøm</i>) i et fastsat tidsrum (<i>parameter 2-02 DC-bremseholdetid</i>).</p> <ul style="list-style-type: none"> Indkoblingshastigheden for DC-bremse er nået i <i>parameter 2-03 DC-bremseindkoblingshast. [omdr./min.]</i>, og en stopkommando er aktiv. [5] Der er valgt inverteret DC-bremse som funktion til en digital indgang (<i>parametergruppe 5-1* Digitale indgange</i>). Den tilsvarende klemme er ikke aktiv. DC-bremsen er aktiveret via seriel kommunikation.
Feedback høj	Summen af al aktiv feedback er over den feedbackgrænse, der er indstillet i <i>parameter 4-57 Advarsel, feedback høj</i> .
Feedback lav	Summen af al aktiv feedback er under den feedbackgrænse, der er indstillet i <i>parameter 4-56 Advarsel, feedback lav</i> .

Fastfrys udgang	<p>Fjernreferencen er aktiv, hvilket holder den aktuelle hastighed.</p> <ul style="list-style-type: none"> [20] Der er valgt Fastfrys udgang som funktion til en digital indgang (<i>parametergruppe 5-1* Digitale indgange</i>). Den tilsvarende klemme er aktiv. Hastighedsstyring er kun mulig via klemmeoptionerne [21] <i>Hastighed op</i> og [22] <i>Hastighed ned</i>. Hold rampe aktiveres via seriel kommunikation.
Fastfrys udgang-anmodning	Der blev afgivet en Fastfrys udgangskommando, men motoren er stoppet, indtil et startbetingelsessignal modtages.
Fastfrys ref.	[19] Der er valgt Fastfrys reference som funktion til en digital indgang (<i>parametergruppe 5-1* Digitale indgange</i>). Den tilsvarende klemme er aktiv. Frekvensomformerer gemmer den faktiske reference. Det er nu kun muligt at ændre referencen via klemmeoptionerne [21] <i>Hastighed op</i> og [22] <i>Hastighed ned</i> .
Joganmodning	Der blev afgivet en jog-kommando, men motoren er stoppet, indtil der modtages et startbetingelsessignal via en digital indgang.
Jogging	<p>Motoren kører som programmeret i <i>parameter 3-19 Jog-hastighed [O/MIN]</i>.</p> <ul style="list-style-type: none"> [14] Der er valgt Jog som funktion til en digital indgang (<i>parametergruppe 5-1* Digitale indgange</i>). Den tilsvarende klemme (for eksempel klemme 29) er aktiv. Jog-funktionen aktiveres via seriel kommunikation. Jog-funktionen vælges som en reaktion på en overvågningsfunktion (for eksempel Intet signal). Overvågningsfunktionen er aktiv.
Motorcheck	[2] <i>Motorcheck</i> vælges i <i>parameter 1-80 Funktion ved stop</i> . En stopkommando er aktiv. For at sikre at en motor er tilsluttet frekvensomformerer, tilføres en permanent teststrøm til motoren.
OVC-styring	<p>Overspændingsstyring blev aktiveret via <i>parameter 2-17 Overspændingsstyring, [2] Aktiveret</i>. Den tilsluttede motor forsyner frekvensomformerer med generativ energi. Overspændingsstyringen justerer V/Hz-forholdet for at køre motoren i en kontrolleret tilstand og for at forhindre frekvensomformerer i at trippe.</p>
Effektenh.Off	<p>(Kun for frekvensomformere med en installeret 24 V ekstern forsyning). Netforsyningen til frekvensomformerer er fjernet, og styrekortet forsynes af den eksterne 24 V.</p>

Besk.tilst.	Beskyttelsestilstand er aktiv. Apparatet registrerede en kritisk status (overstrøm eller overspænding). <ul style="list-style-type: none"> • Switchfrekvensen reduceres til 4 kHz for at undgå at trippe. • Beskyttelsestilstanden slutes om muligt efter ca. 10 sek. • Beskyttelsestilstanden kan begrænses i <i>parameter 14-26 Tripforsinkelse ved vekselretterfejl</i>.
QStop	Motoren decelererer med <i>parameter 3-81 Kvikstop rampetid</i> . <ul style="list-style-type: none"> • [4] Der er valgt <i>Hurtigt inverteret stop</i> som funktion til en digital indgang (<i>parametergruppe 5-1* Digitale indgange</i>). Den tilsvarende klemme er ikke aktiv. • Hurtigt stop-funktionen aktiveres via seriel kommunikation.
Rampning	Motoren accelererer/decelererer med den aktive rampe op/ned. Referencen, en grænseværdi eller en tilstand er endnu ikke nået.
Ref. høj	Summen af alle aktive referencer er over den referencegrænse, der blev indstillet i <i>parameter 4-55 Advarsel, reference høj</i> .
Ref. lav	Summen af alle aktive referencer er under den referencegrænse, der blev indstillet i <i>parameter 4-54 Advarsel, reference lav</i> .
Kør på ref.	Frekvensomformereren kører i referenceområdet. Feedbackværdien svarer til sætpunkt-værdien.
Kørselsanm.	Der blev afgivet en startkommando, men motoren forbliver standset, indtil et startbetingsessignal modtages via en digital indgang.
Kører	Frekvensomformereren driver motoren.
Sleep mode	Energisparefunktionen er aktiveret. Motoren er stoppet, men den genstarter automatisk, når det er nødvendigt.
Høj hastighed	Motorhastigheden er over den værdi, der blev indstillet i <i>parameter 4-53 Advarsel, hastighed høj</i> .
Lav hastighed	Motorhastigheden er under den værdi, der blev indstillet i <i>parameter 4-52 Advarsel, hastighed lav</i> .
Standby	I auto on mode starter frekvensomformereren motoren med et startsignal fra en digital indgang eller seriel kommunikation.
Startforsink.	Et forsinket starttidspunkt blev indstillet i <i>parameter 1-71 Startforsink..</i> En startkommando er aktiveret, og motoren starter, når startforsinkelsestiden udløber.

Start fwd/rev	[12] Start mulig fremad og [13] Start mulig rev. er valgt som funktioner til to forskellige digitale indgange (<i>parametergruppe 5-1* Digitale indgange</i>). Motoren starter i fremadgående eller reverseret retning, afhængigt af hvilken klemme er aktiveret.
Stop	Frekvensomformereren modtog en stopkommando fra LCP'et, den digitale indgang eller via seriel kommunikation.
Trip	Der opstod en alarm, og motoren er standset. Når årsagen til alarmeren er udbedret, kan der foretages en manuel nulstilling af frekvensomformereren ved at trykke på [Reset], eller den kan fjernbetjenes med styreklemmer eller seriel kommunikation.
Triplås	Der opstod en alarm, og motoren er standset. Når årsagen til alarmeren er udbedret, skal frekvensomformereren slukkes og tændes. Frekvensomformereren kan herefter nulstilles manuelt ved at trykke på [Reset] eller den kan fjernbetjenes med styreklemmer eller seriel kommunikation.

Tabel 7.3 Driftsstatus

BEMÆRK!

I auto-/fjernstyringstilstand har frekvensomformereren brug for eksterne kommandoer for at udføre funktioner.

7.3 Advarsels- og alarmtyper

Advarsler

En advarsel afgives, når en alarmbetingelse er nært forestående, eller når unormale driftsbetingelser er til stede og kan bevirke, at frekvensomformereren afgiver en alarm. En advarsel fjernes af sig selv, når den unormale betingelse ophører.

Alarmer

En alarm angiver en fejl, der kræver øjeblikkelig opmærksomhed. Fejlen udløser altid et trip eller triplås. Nulstil systemet efter en alarm.

Trip

En alarm udstedes, når frekvensomformereren tripper, dvs. når frekvensomformereren afbryder driften for at forebygge skade på frekvensomformereren eller systemet. Motoren vil friløbe, til den stopper. Frekvensomformerens software fortsætter med at køre og overvåger frekvensomformerens status. Når fejltilstanden er udbedret, kan frekvensomformereren nulstilles. Den er derefter klar til drift igen.

Nulstilling af frekvensomformereren efter trip/triplås

Et trip kan nulstilles på fire måder:

- Tryk på [Reset] på LCP'et.
- Ved en digital nulstillingskommando.
- Ved en nulstillingskommando fra seriel kommunikation.
- Ved auto-nulstilling.

Triplås

Indgangsstrømmen slås fra og til igen. Motoren vil friløbe, til den stopper. Frekvensomformereren fortsætter med at overvåge frekvensomformerstatus. Afbryd indgangsstrømmen til frekvensomformereren, fjern årsagen til fejlen, og nulstil frekvensomformereren.

Advarsels- og alarmvisninger

- Advarsler vises på LCP'et med et advarselnummer.
- En alarm blinker med alarmnummeret.

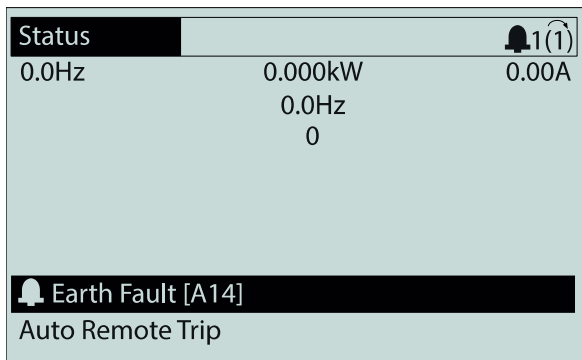
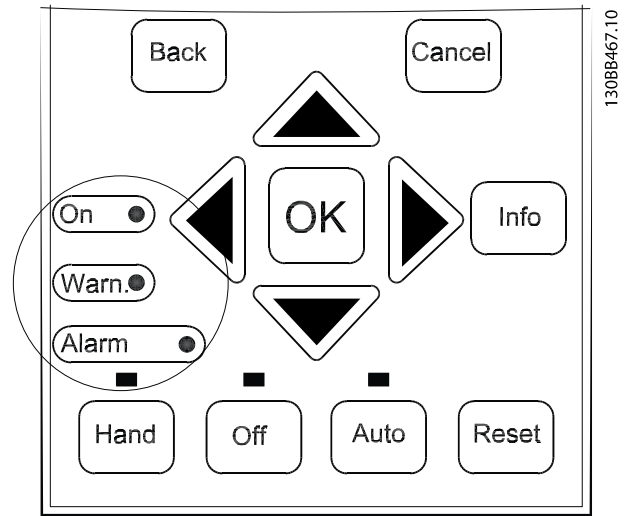


Illustration 7.2 Eksempel på alarm

Ud over teksten og alarmkoden i LCP'et er der tre statusindikatorlamper.

	Indikatorlys ved advarsel	Indikatorlys ved alarm
Advarsel	On	Off
Alarm	Off	Tændt (blinker)
Triplås	On	Tændt (blinker)

Illustration 7.3 Statusindikatorlamper

7.4 Liste over advarsler og alarmer

Advarsels- og alarmoplysningerne i dette kapitel definerer hver advarsels-/alarmtilstand, forklarer en mulig grund til tilstanden og giver detaljerede oplysninger om en udbedrings- eller fejlfindingsprocedure.

ADVARSEL 1, 10 Volt lav

Styrekortets spænding fra klemme 50 er <10 V. Fjern en del af belastningen fra klemme 50, da forsyningen på 10 V er overbelastet. Maksimum 15 mA eller minimum 590 Ω.

En kortslutning i et tilsluttet potentiometer eller ukorrekt ledningsføring til potentiometeret kan forårsage denne tilstand.

Fejlfinding

- Fjern ledningerne fra klemme 50.
- Hvis advarslen stopper, findes problemet i kundens ledningsføring.
- Hvis advarslen ikke forsvinder, skal styrekortet udskiftes.

ADVARSEL/ALARM 2, Fejl ved signaludfald

Denne advarsel eller alarm forekommer kun, hvis det er programmeret i *parameter 6-01 Live zero, timeoutfunktion*. Signalet på en af de analoge indgange er mindre end 50 % af den minimumværdi, der er programmeret for den pågældende indgang. Denne tilstand kan forårsages af brud på ledningerne eller et defekt apparat, der sender signalet.

Fejlfinding

- Kontrollér tilslutningerne på alle de analoge indgangsklemmer. Styrekortklemmer 53 og 54 til signaler, klemme 55 fælles. Universal I/O MCB 101 klemmer 11 og 12 for signaler, klemme 10 fælles. Analog I/O-option MCB 109 klemmer 1, 3, og 5 til signaler, klemmer 2, 4, og 6 fælles.
- Kontrollér, at programmering af frekvensomformerens og switchindstillinger passer til den analoge signaltype.
- Udfør test af indgangsklemmesignalet.

ADVARSEL/ALARM 3, Ingen motor

Der er ikke tilsluttet en motor til frekvensomformerens udgang.

ADVARSEL/ALARM 4, Netfasetaf

Der mangler en fase på forsyningsiden, eller der er for stor ubalance på netspændingen. Denne meddelelse vises også, hvis der er fejl på indgangens retterter på frekvensomformerens. Optioner er programmeret i *parameter 14-12 Funktion ved netubalance*.

Fejlfinding

- Kontrollér forsyningsspænding og -strømme til frekvensomformerens.

ADVARSEL 5, DC-link-spænding høj

DC-link-spændingen er højere end advarselsgrænsen for højspænding. Grænsen afhænger af frekvensomformerens spændingsklassificering. Apparatet er stadig aktivt.

ADVARSEL 6, DC-link-spænding lav

DC-link-spændingen er lavere end advarselsgrænsen for lavspænding. Grænsen afhænger af frekvensomformerens spændingsklassificering. Apparatet er stadig aktivt.

ADVARSEL/ALARM 7, DC-overspænding

Hvis DC-link-spændingen overstiger grænsen, tripper frekvensomformerens efter et stykke tid.

Fejlfinding

- Tilslut en bremsemodstand.
- Forlæng rampetiden.
- Skift rampetypen.
- Aktivér funktionerne i *parameter 2-10 Bremsfunktion*.
- Øg *parameter 14-26 Tripforsinkelse ved vekselretterfej*.

ADVARSEL/ALARM 8, DC-underspænding

Hvis DC-link-spændingen falder til under spændingsgrænsen, kontrollerer frekvensomformerens, om der er tilsluttet en backupforsyning med 24 V DC. Hvis der ikke er tilsluttet en backupforsyning med 24 V DC, vil frekvensomformerens trippe efter en bestemt tidsforsinkelse. Tidsforsinkelsen varierer afhængigt af apparatstørrelsen.

Fejlfinding

- Kontrollér, at forsyningsspændingen svarer til frekvensomformerens spænding.
- Udfør test af indgangsspændingen.
- Udfør test af soft charge-kredsløb.

ADVARSEL/ALARM 9, Vek.ret. overb.

Frekvensomformerens er ved at koble ud på grund af en overbelastning (for høj strøm i for lang tid). Tælleren for elektronisk termisk beskyttelse af vekselretterter afgiver en advarsel ved 98 % og tripper ved 100 % med en alarm. Frekvensomformerens *kan ikke* nulstilles, før tælleren er kommet under 90 %.

Fejlfinding

- Sammenlign den udgangsstrøm, der er vist på LCP'et, med frekvensomformerens nominelle strøm.
- Sammenlign den udgangsstrøm, der vises på LCP'et, med den målte motorstrøm.
- Få den termiske belastning vist på LCP'et, og overvåg værdien. Når den kører over frekvensomformerens konstante strømgrænse, skal tælleren stige. Når den kører under frekvensomformerens konstante strømgrænse, skal tælleren falde.

ADVARSEL/ALARM 10, Overtemperatur i motor

Ifølge den elektroniske termiske beskyttelse (ETR) er motoren for varm. Vælg, om frekvensomformerens skal afgive en advarsel eller alarm, når tælleren har nået 100 % i *parameter 1-90 Termisk motorbeskyttelse*. Fejlen opstår, når overbelastning af motor overstiger 100 % i for lang tid.

Fejlfinding

- Kontrollér, om motoren bliver for varm.
- Kontrollér, om motoren er mekanisk overbelastet.
- Kontrollér, at motorstrømmen, der er indstillet i *parameter 1-24 Motorstrøm*, er korrekt.
- Kontrollér, at motordata i parametre 1-20 til 1-25 er indstillet korrekt.
- Hvis en ekstern ventilator er i brug, skal det kontrolleres, at den er valgt i *parameter 1-91 Ekstern motorventilator*.
- Kørsel af AMA i *parameter 1-29 Automatisk motortilpasning (AMA)* kan optimere frekvensomformerens, så motorens drift er mere nøjagtig, og reducere den termiske belastning.

ADVARSEL/ALARM 11, Overtemp. i motortermistor

Termistoren kan være afbrudt. Vælg, om frekvensomformerens skal afgive en advarsel eller en alarm i *parameter 1-90 Termisk motorbeskyttelse*.

Fejlfinding

- Kontrollér, om motoren bliver for varm.
- Kontrollér, om motoren er mekanisk overbelastet.

- Kontrollér, at termistoren er tilsluttet korrekt mellem enten klemme 53 eller 54 (analog spændingsindgang) og klemme 50 (+10 V-forsyning), og at kontakten til klemme 53 eller 54 er indstillet til spænding. Kontrollér, at klemme 53 eller 54 er valgt i *parameter 1-93 Termistorkilde*.
- Når digital indgang 18 eller 19 anvendes: Kontrollér, at termistoren er korrekt tilsluttet mellem enten klemme 18 eller 19 (digital indgang, kun PNP) og klemme 50.
- Hvis der anvendes en KTY-føler, skal det kontrolleres, at der er den korrekte forbindelse mellem klemme 54 og 55.
- Hvis der anvendes en termisk kontakt eller termistor, skal det kontrolleres, at programmeringen af *parameter 1-93 Termistorkilde* passer til følerledningerne.

ADVARSEL/ALARM 12, Momentgrænse

Momentet har oversteget værdien i *parameter 4-16 Momentgrænse for motordrift* eller værdien i *parameter 4-17 Momentgrænse for generatordrift*. *Parameter 14-25 Trip-forsinkelse ved momenegrænse* kan ændre dette fra en ren advarselstilstand til en advarsel efterfulgt af en alarm.

Fejlfinding

- Hvis motormomentgrænsen overstiges under rampe op, skal rampe op-tiden forlænges.
- Hvis generatorens momentgrænse overstiges under rampe ned, skal rampe ned-tiden forlænges.
- Hvis momentgrænsen nås under kørsel, skal momentgrænsen muligvis udvides. Kontrollér, at systemet kan køre sikkert ved et højere moment.
- Kontrollér applikationen for for højt strømtræk på motoren.

ADVARSEL/ALARM 13, Overstrøm

Vekselretterens spidsstrømgrænse (cirka 200 % af den nominelle strøm) er overskredet. Advarslen varer i ca. 1,5 sek., og frekvensomformerer vil derefter trippe og afgive en alarm. Rystelser eller hurtig acceleration med højinertibelastninger kan forårsage denne fejl. Hvis der er valgt udvidet mekanisk bremsestyring, kan trip nulstilles eksternt.

Fejlfinding

- Afbryd strømmen, og kontrollér, om motorakslen kan drejes.
- Kontrollér, at motorstørrelsen passer til frekvensomformerer.
- Kontrollér, om *parametrene 1-20 til 1-25* har de korrekte motordata.

ALARM 14, Jordfejl

Der er påført strøm fra udgangsfaserne til jord, enten i kablet mellem frekvensomformerer og motoren eller i selve motoren.

Fejlfinding

- Afbryd strømmen til frekvensomformerer, og afhjælp jordingsfejlen.
- Kontrollér for jordingsfejl i motoren ved at måle modstanden til jord i motorkablerne og motoren med et megohmmeter.
- Udfør strømfølertest.

ALARM 15, Ukompatibel hardware

En monteret option er ikke driftsdygtig med den aktuelle hardware eller software til styrekortet.

Registrér værdien af følgende parametre, og kontakt Wilo-leverandøren:

- *Parameter 15-40 FC-type*.
- *Parameter 15-41 Effektdel*.
- *Parameter 15-42 Spænding*.
- *Parameter 15-43 Softwareversion*.
- *Parameter 15-45 Faktisk typekodestreng*.
- *Parameter 15-49 SW-id, styrekort*.
- *Parameter 15-50 SW-id, effektkort*.
- *Parameter 15-60 Option monteret*.
- *Parameter 15-61 Optionens SW-version* (for hver optionsport).

ALARM 16, Kortslutning

Der er en kortslutning i motoren eller motorkablerne.

Fejlfinding

- Afbryd strømmen til frekvensomformerer, og reparer kortslutningen.

ADVARSEL/ALARM 17, Styreordstimeout

Der er ingen kommunikation med frekvensomformerer. Advarslen er kun aktiv, når *parameter 8-04 Styretimeoutfunktion* IKKE er indstillet til [0] Ikke aktiv.

Hvis *parameter 8-04 Styretimeoutfunktion* er indstillet til [5] Stop og trip, afgives der en advarsel, hvorefter frekvensomformerer ramper ned, indtil den tripper og derefter afgiver en alarm.

Fejlfinding

- Kontrollér tilslutninger på kablet til seriel kommunikation.
- Øg *parameter 8-03 Styre-timeout-tid*.
- Kontrollér, at kommunikationsudstyret fungerer korrekt.
- Kontrollér, at installationen er udført korrekt i henhold til EMC-kravene.

ADVARSEL/ALARM 22, Mekanisk hæve-/sænkebremse

Når denne advarsel er aktiv, viser LCP'et afgivelsestypen.
0 = Momentref. blev ikke opnået før timeout.
1 = Der var ingen bremsefeedback før timeout.

ADVARSEL 23, Intern ventilatorfejl

Ventilatoradvarselsfunktionen er en ekstra beskyttelsesfunktion, der kontrollerer, om ventilatoren kører/er monteret. Ventilatoradvarslen kan deaktiveres i *parameter 14-53 Vent. overv.*, ([0] Deaktiveret).

Fejlfinding

- Kontrollér ventilatormodstanden.
- Kontrollér soft charge-sikringerne.

ADVARSEL 24, Ekstern ventilatorfejl

Ventilatoradvarselsfunktionen er en ekstra beskyttelsesfunktion, der kontrollerer, om ventilatoren kører/er monteret. Ventilatoradvarslen kan deaktiveres i *parameter 14-53 Vent. overv.*, ([0] Deaktiveret).

Fejlfinding

- Kontrollér ventilatormodstanden.
- Kontrollér soft charge-sikringerne.

ADVARSEL 25, Bremsemodstand kortslettet

Bremsemodstanden overvåges under driften. Hvis der opstår en kortslutning, deaktiveres bremsefunktionen, og advarslen vises. Frekvensomformerer fungerer stadig, men uden bremsefunktionen. Afbryd strømmen til frekvensomformerer, og udskift bremsemodstanden (se *parameter 2-15 Bremsekontrol*).

ADVARSEL/ALARM 26, Bremsemodstand ved effektgrænse

Den strøm, der tilføres bremsemodstanden, beregnes som en middelværdi for de seneste 120 sek køretid. Beregningen er baseret på DC-link-spændingen og bremsemodstandsværdien, der er indstillet i *parameter 2-16 AC-bremse maks. strøm*. Advarslen er aktiv, når den afsatte bremseeffekt er højere end 90 % af bremsemodstandseffekten. Hvis [2] Trip er valgt i *parameter 2-13 Bremseeffekt overvågning*, tripper frekvensomformerer, når den afsatte bremseeffekt når 100 %.

ADVARSEL/ALARM 27, Bremsechopperfejl

Bremsetransistoren overvåges under driften. Hvis der opstår en kortslutning, deaktiveres bremsefunktionen, og der afgives en advarsel. Frekvensomformerer fungerer stadig, men da bremsetransistoren er kortslettet, tilføres der væsentlig effekt til bremsemodstanden, selvom den ikke er aktiv.
Sluk for frekvensomformerer, og fjern bremsemodstanden.

Denne alarm/advarsel kan også opstå, hvis bremsemodstanden overophedes. Klemmerne 104 og 106 findes som Klixon-indgange til bremsemodstande. Se *Bremsemodstandstemperaturafbryder* i *Design Guiden*.

ADVARSEL/ALARM 28, Bremsekontrol mislykkedes

Bremsemodstanden er ikke tilsluttet eller fungerer ikke. Kontrollér *parameter 2-15 Bremsekontrol*.

ALARM 29, Kølepladetemp

Kølepladens maksimumtemperatur er overskredet. Temperaturfejlen nulstilles ikke, før temperaturen falder til under en defineret kølepladetemperatur. Trip- og nulstillingspunkterne varierer baseret på frekvensomformerens effektstørrelse.

Fejlfinding

Kontrollér, om følgende tilstande er gældende:

- Omgivelsestemperaturen er for høj.
- Motorkablet er for langt.
- Der er forkert afstand over og under frekvensomformerer.
- Der er blokeret for luftstrømmen rundt om frekvensomformerer.
- Kølepladeventilatoren er beskadiget.
- Beskidd køleplade.

Denne alarm er baseret på den temperatur, der er målt af kølepladeføleren, som er monteret inden i IGBT-modulerne.

Fejlfinding

- Kontrollér ventilatormodstanden.
- Kontrollér soft charge-sikringerne.
- Kontrollér den termiske føler i IGBT.

ALARM 30, Motorfase U mangler

Motorfase U mellem frekvensomformerer og motoren mangler.

Fejlfinding

- Afbryd strømmen til frekvensomformerer, og kontrollér motorfase U.

ALARM 31, Motorfase V mangler

Motorfase V mellem frekvensomformerer og motoren mangler.

Fejlfinding

- Afbryd strømmen fra frekvensomformerer, og kontrollér motorfase V.

ALARM 32, Motorfase W mangler

Motorfase W mellem frekvensomformerer og motoren mangler.

Fejlfinding

- Afbryd strømmen til frekvensomformerer, og kontrollér motorfase W.

ALARM 33, Inrush-fejl

Der har fundet for mange opstarter sted inden for en kort periode. Lad apparatet afkøle til driftstemperatur.

ADVARSEL/ALARM 34, Fieldbus-kommunikationsfejl

Fieldbussen på kommunikationsoptionskortet fungerer ikke.

ADVARSEL/ALARM 36, Netfejl

Denne advarsel/alarm er kun aktiv, hvis forsyningsspændingen til frekvensomformerer falder ud, og *parameter 14-10 Netfejl* IKKE er sat til [0] Ingen funktion.

Fejlfinding

- Kontrollér sikringerne til frekvensomformereren og netforsyningen til apparatet.

ALARM 38, Intern fejl

Når en intern fejl opstår, vises et varenummer, der er defineret i *Tabel 7.4*.

Fejlfinding

- Afbryd strømmen, og tilslut den igen.
- Kontrollér, at optionen er korrekt monteret.
- Kontrollér, om der er løse eller manglende ledninger.

Kontakt Wilo-leverandøren eller Wilo-serviceafdeling. Notér kodenumeret for videre fejlfinding.

Nummer	Tekst
0	Den serielle port kan ikke initialiseres. Kontakt Wilo-leverandøren eller Wilo Service.
256–258	Effekt-EEPROM-dataene er defekte eller for gamle.
512	Styrekort-EEPROM-dataene er defekte eller for gamle.
513	Kommunikationstimeout ved læsning af EEPROM-data.
514	Kommunikationstimeout ved læsning af EEPROM-data.
515	Den applikationsorienterede styring kan ikke genkende EEPROM-dataene.
516	Der kan ikke skrives til EEPROM'en, fordi en skrivekommando er i gang.
517	Skrivekommandoen er under timeout.
518	Fejl i EEPROM'en.
519	Manglende eller ugyldige stregkodedata i EEPROM.
783	Parameterværdien uden for minimum-/maksimumgrænserne.
1024–1279	Sending af CAN-telegram mislykkedes.
1281	Flash-timeout i digital signalprocessor.
1282	Versionsuoverensstemmelse i effektmikrosoftware.
1283	Dataversionuoverensstemmelse i effekt-EEPROM.
1284	Softwareversionen for den digitale signalprocessor kan ikke læses.
1299	Optionssoftwaren i port A er for gammel.
1300	Optionssoftwaren i port B er for gammel.
1301	Optionssoftwaren i port C0 er for gammel.
1302	Optionssoftwaren i port C1 er for gammel.
1315	Optionssoftwaren i port A understøttes ikke (ikke tilladt).
1316	Optionssoftwaren i port B understøttes ikke (ikke tilladt).
1317	Optionssoftwaren i port C0 understøttes ikke (ikke tilladt).
1318	Optionssoftwaren i port C1 understøttes ikke (ikke tilladt).
1379	Option A reagerede ikke under beregning af platformens version.

Nummer	Tekst
1380	Option B reagerede ikke under beregning af platformens version.
1381	Option C0 reagerede ikke under beregning af platformens version.
1382	Option C1 reagerede ikke under beregning af platformens version.
1536	Der er registreret en undtagelse i den applikationsorienterede styring. Fejlfindingsoplysninger er skrevet i LCP'et.
1792	DSP watchdog er aktiv. Fejlfinding af data for effektdelen. Data for motororienteret styring er ikke overført korrekt.
2049	Effektdata genstartet.
2064–2072	H081x: option i port x er genstartet.
2080–2088	H082x: option i port x har afgivet et start-vent-signal.
2096–2104	H983x: option i port x har afgivet et gyldigt start-vent-signal.
2304	Kunne ikke læse data fra effekt-EEPROM.
2305	Der mangler SW-version fra effektenheden.
2314	Der mangler effektenhedsdata fra effektenheden.
2315	Der mangler SW-version fra effektenheden.
2316	Der mangler lo_statepage fra effektenheden.
2324	Effektortets konfiguration er ukorrekt ved opstart.
2325	Effektortet har standset kommunikationen, mens netforsyningen er påført.
2326	Effektortets konfiguration er ukorrekt efter en forsinkelse i effektortets registrering.
2327	Der er på nuværende tidspunkt blevet registreret for mange effektortplaceringer.
2330	Effektstørrelsesoplysningerne mellem effektortene passer ikke sammen.
2561	Ingen kommunikation fra DSP til ATACD.
2562	Ingen kommunikation fra ATACD til DSP (under kørsel).
2816	Der er stack overflow i styrekortmodulet.
2817	Langsomme opgaver i afvikler.
2818	Hurtige opgaver.
2819	Parametertråd.
2820	LCP stack overflow.
2821	Overløb på seriel port.
2822	Overløb på USB-port.
2836	cfListMempool for lille.
3072–5122	Parameterværdi uden for de tilladte grænser.
5123	Option i port A: hardwaren er inkompatibel med styrekorthardwaren.
5124	Option i port B: hardwaren er inkompatibel med styrekorthardwaren.
5125	Option i port C0: hardwaren er inkompatibel med styrekorthardwaren.
5126	Option i port C1: hardwaren er inkompatibel med styrekorthardwaren.

Nummer	Tekst
5376-6231	Ikke mere hukommelse.

Tabel 7.4 Kodenumre for interne fejl

ALARM 39, Kølepladeføler

Ingen feedback fra kølepladetemperaturføleren.

Signalet fra den termiske IGBT-føler er ikke tilgængeligt på effektkortet. Problemet kan være i effektkortet, i gate drive-kortet eller på fladkablet mellem effektkortet og gate drive-kortet.

ADVARSEL 40, Overbel. af digital udgang klem. 27

Kontrollér belastningen, der er sluttet til klemme 27, eller fjern kortslutningstilslutningen. Kontrollér *parameter 5-00 Digital I/O-tilstand* og *parameter 5-01 Klemme 27, tilstand*.

ADVARSEL 41, Overbelastning af digital udgang klemme 29

Kontrollér belastningen, der er sluttet til klemme 29, eller fjern kortslutningstilslutningen. Kontrollér *parameter 5-00 Digital I/O-tilstand* og *parameter 5-02 Klemme 29, tilstand*.

ADVARSEL 42, Overbel. af den dig. udg. på X30/6 el. X30/7

For X30/6 skal belastningen, der er sluttet til X30/6, kontrolleres, eller den kortsluttede tilslutning fjernes. Kontrollér *parameter 5-32 Klem X30/6, digi ud (MCB 101)*.

For X30/7 skal belastningen, der er sluttet til X30/7, kontrolleres, eller den kortsluttede tilslutning fjernes. Kontrollér *parameter 5-33 Klem X30/7 digi udg (MCB 101)*.

ALARM 46, Effektkortforsyning

Forsyning på effektkortet er uden for området.

Der er tre forsyninger, der er genereret af switch mode-strømforsyningen (SMPS) på effektkortet: 24 V, 5 V og ± 18 V. Ved strømforsyning med 24 V DC med MCB 107-optionen 24 V DC-forsyning overvåges kun forsyningerne på 24 V og 5 V. Ved strømforsyning med trefaset netspænding overvåges alle tre forsyninger.

ADVARSEL 47, 24 V fors. lav

24 V DC-forsyningen er målt på styrekortet. Den eksterne backupstrømforsyning på 24 V DC kan være overbelastet. Kontakt i modsat fald Wilo-leverandøren.

ADVARSEL 48, 1,8 V fors. lav

Forsyningen på 1,8 V DC anvendt på styrekortet er uden for de tilladte grænser. Strømforsyningen måles på styrekortet. Kontrollér, om styrekortet er defekt. Hvis der findes et optionskort, skal der kontrolleres for en overspændingstilstand.

ADVARSEL 49, Hast.-grænse

Når hastigheden ikke ligger inden for det område, der er angivet i *parameter 4-11 Motorhastighed, lav grænse [O/MIN]* og *parameter 4-13 Motorhastighed, høj grænse [O/MIN]*, viser frekvensomformeren en advarsel. Når hastigheden er under grænsen, som angives i *parameter 1-86 Triphastighed lav [O/*

MIN] (undtagen når den startes eller stoppes), tripper frekvensomformeren.

ALARM 50, AMA-kalibrering mislykkedes

Kontakt Wilo-leverandøren eller Wilo serviceafdeling.

ALARM 51, AMA kontrollér U_{nom} og I_{nom}

Indstillingerne for motorspænding, motorstrøm og motoreffekt er forkerte. Kontrollér indstillingerne i *parametrene 1-20* til *1-25*.

ALARM 52, AMA lav I_{nom}

Motorstrømmen er for lav. Kontrollér indstillingerne.

ALARM 53, AMA motor for stor

Motoren er for stor til, at AMA kan køre.

ALARM 54, AMA motor for lille

Motoren er for lille til, at AMA kan køre.

ALARM 55, AMA-parameter uden for område

Motorens parameterværdier ligger uden for det acceptable område. AMA kører ikke.

ALARM 56, AMA afbrudt af bruger

Brugeren har afbrudt AMA'en.

ALARM 57, AMA intern fejl

Forsøg at genstarte AMA flere gange, indtil AMA bliver udført. Gentagne kørsler kan opvarme motoren til et niveau, hvor modstanden R_s og R_r øges. Dette er normalt ikke kritisk.

ALARM 58, AMA intern fejl

Kontakt Wilo-leverandøren.

ADVARSEL 59, Strømgrænse

Strømmen er større end værdien i *parameter 4-18 Strømgrænse*. Kontrollér, at motordata i *parametre 1-20* til *1-25* er indstillet korrekt. Øg strømgrænsen, hvis det er muligt. Kontrollér, at systemet kan køre sikkert ved en højere grænse.

ADVARSEL 60, Ekstern sikring

Ekstern sikring er aktiveret. Genoptag normal drift:

1. Påfør 24 V DC på den klemme, der er programmeret til ekstern sikring.
2. Nulstil frekvensomformeren via
 - 2a Seriel kommunikation.
 - 2b Digital I/O.
 - 2c [Reset]-tasten.

ADVARSEL 62, Udgangsfrekvens ved maksimumgrænse

Udgangsfrekvensen er højere end den værdi, der er angivet i *parameter 4-19 Maks. udgangsfrekvens*.

ADVARSEL 64, Spænd.-grænse

Kombinationen af belastning og hastighed kræver en højere motorspænding end den faktiske DC-link-spænding.

ADVARSEL/ALARM 65, Styrekortovertemperatur

Styrekortet har nået dets triptemperatur på 75 °C (167 °F).

ADVARSEL 66, Kølepladetemperatur lav

Frekvensomformereren er for kold til at køre. Denne advarsel er baseret på temperaturføleren i IGBT-modulet. Der kan tilføres en smule strøm til frekvensomformereren, når motoren stoppes, ved at indstille *parameter 2-00 DC-holde-/forvarmn.strøm* til 5 % og *parameter 1-80 Funktion ved stop*.

Fejlfinding

- Kontrollér temperaturføleren.
- Kontrollér følerledningen mellem IGBT'en og gate drive-kortet.

ALARM 67, Optionsmodulkonfigurationen er ændret

En eller flere optioner er enten tilføjet eller fjernet siden seneste nedlukning. Kontrollér, at ændringen i konfigurationen er tilsigtet, og nulstil apparatet.

ALARM 68, Sikker standsning aktiveret

STO aktiveres.

Fejlfinding

- Genoptag normal drift ved at påføre 24 V DC på klemme 37, og send derefter et nulstillingssignal (via bus, digital I/O eller ved at trykke på [Reset]).

ALARM 69, Effektkorttemperatur

Temperaturføleren på effektkortet er enten for varm eller for kold.

Fejlfinding

- Kontrollér, at dørventilatorerne fungerer.
- Kontrollér, at filtrene i dørventilatorerne ikke er tilstoppede.
- Kontrollér, at kabelbøsningspladen er korrekt monteret på IP21/IP54 (NEMA 1/12)-frekvensomformere.

ALARM 70, Ugyldig FC konf.

Styrekortet og effektkortet er ikke kompatible.

Fejlfinding

- Kontakt leverandøren med typekoden fra typeskiltet på apparatet og kortenes varenumre for at kontrollere kompatibiliteten.

ALARM 71, PTC 1 sik stnd.

Safe Torque Off er blevet aktiveret fra PTC-termistorkortet MCB 112 (motor for varm). Normal drift kan genoptages, når MCB 112 påfører 24 V DC til klemme 37 igen (når motortemperaturen når et acceptabelt niveau), og når den digitale indgang fra MCB 112 deaktiveres. Når dette sker, skal der sendes et nulstillingssignal (via bus, digital I/O eller ved at trykke på [Reset]).

BEMÆRK!

Hvis automatisk genstart er aktiveret, kan motoren starte, når fejlen er udbedret.

ALARM 72, Farlig fejl

Safe Torque Off (STO) med triplås. Uventede signalniveauer ved Safe Torque Off og den digitale indgang fra VLT® PTC-termistorkortet MCB 112.

ADVARSEL 73, Sik stnd. autog.

Safe Torque Off (STO). Hvis automatisk genstart er aktiveret, kan motoren starte, når fejlen er udbedret.

ADVARSEL 76, Ops. af efktenh

Det krævede antal effektenheder svarer ikke til det registrerede antal aktive effektenheder. Denne fejl opstår under udskiftning af et F-modul, hvis de effektspecifikke data i modulets effektkort ikke passer til resten af frekvensomformereren. Hvis effektkortets tilslutning er tabt, udløser apparatet også denne advarsel.

Fejlfinding

- Kontrollér, at reservedelen og dens effektkort har det korrekte varenummer.
- Sørg for, at 44-pin-kabler mellem MDCIC og effektkortene er monteret korrekt.

ADVARSEL 77, Reduceret effekttilst.

Denne advarsel angiver, at frekvensomformereren kører i reduceret effekttilstand (dvs. mindre end det tilladte antal vekselretterdele). Denne advarsel genereres ved strømcyklus, og frekvensomformereren er indstillet til at køre med færre vekselrettere og forbliver tændt.

ALARM 79, Ugyldig effektdelkonfiguration

Skaleringskortet har et forkert varenummer eller er ikke installeret. Desuden kunne MK102-stikket på effektkortet ikke monteres.

ALARM 80, Frekvensomformer initialiseret til standardværdi

Parameterindstillingerne initialiseres til fabriksindstillingen efter en manuel nulstilling.

Fejlfinding

- Nulstil apparatet for at slette alarmen.

ALARM 81, CSIV fejlbehæf.

Der er syntaksfejl i CSIV-filen (Customer-specific initialization values).

ALARM 82, CSIV-par.fejl

CSIV (Customer-specific initialization values) kunne ikke initialisere en parameter.

ALARM 85, Fare fejl PB

PROFIBUS/PROFIsafe-fejl.

ALARM 92, No flow

Der er registreret en no flow-tilstand i systemet. *Parameter 22-23 No Flow-funktion* er indstillet til alarm.

Fejlfinding

- Find fejlen i systemet, og nulstil frekvensomformereren, når fejlen er slettet.

ALARM 93, Tør pumpe

En no flow-tilstand i systemet, når frekvensomformereren kører ved høj hastighed, kan indikere en tør pumpe. *Parameter 22-26 Tør pumpe-funktion* er indstillet til alarm.

Fejlfinding

- Find fejlen i systemet, og nulstil frekvensomformereren, når fejlen er slettet.

ALARM 94, Slut på kurve

Feedback er lavere end sætpunktet. Denne tilstand kan indikere en utæthed i systemet. *Parameter 22-50 Slut på kurve-funktion* er indstillet til alarm.

Fejlfinding

- Find fejlen i systemet, og nulstil frekvensomformereren, når fejlen er slettet.

ALARM 95, Sprængt kilerem

Moment er under momentniveauet indstillet til tomgang, hvilket angiver en sprængt kilerem. *Parameter 22-60 Kilrembrudsfunktion* er indstillet til alarm.

Fejlfinding

- Find fejlen i systemet, og nulstil frekvensomformereren, når fejlen er slettet.

ALARM 100, Grænsefejl for udrensning

Udrensningsfunktionen mislykkedes under udførslen. Kontrollér, om pumpehjul er blokeret.

ADVARSEL/ALARM 104, Intern ventilatorfejl

Ventilatorovervågningen kontrollerer, at ventilatoren roterer ved opstart af frekvensomformereren, eller når den interne ventilator er tændt. Kører ventilatoren ikke, gives en fejlmeddelelse. Fejlen på den interne ventilator kan konfigureres som en advarsel eller en tripalarm via *parameter 14-53 Vent.overv.*

Fejlfinding

- Sluk og tænd for strømmen til frekvensomformereren for at kontrollere, om advarslen/alarmen vender tilbage.

ADVARSEL 250, Ny reservedel

Der er udskiftet en komponent i frekvensomformereren. Nulstil frekvensomformereren for at genoptage normal drift.

ADVARSEL 251, Ny typekode

Effektkortet eller andre komponenter er blevet udskiftet, og typekoden er ændret.

Fejlfinding

- Nulstil apparatet for at fjerne advarslen og genoptage normal drift.

7.5 Fejlfinding

Symptom	Mulig årsag	Test	Løsning
Displayet er mørkt/ingen funktion	Manglende netforsyning.	Se <i>Tabel 4.3</i> .	Kontrollér netforsyningskilden.
	Manglende eller åbne sikringer, eller afbrydere trippet.	Se <i>Åbne sikringer og trippet afbryder</i> i denne tabel for mulige årsager.	Følg de medfølgende anbefalinger.
	Ingen strøm til LCP'et.	Kontrollér LCP-kablet for korrekt tilslutning eller beskadigelse.	Udskift det defekte LCP- eller tilslutningskabel.
	Kortslutning på styrespændingen (klemme 12 eller 50) eller ved styreklemmer.	Kontrollér styrespændingsforsyningen på 24 V til klemme 12/13 til 20–39 eller forsyningen på 10 V til klemme 50–55.	Før ledningerne til klemmerne korrekt.
	Inkompatibelt LCP.	–	Benyt kun LCP 101 (P/N 130B1124) eller LCP 102 (P/N 130B1107).
	Forkert kontrastindstilling.	–	Tryk på [Status] + [▲]/[▼] for at justere kontrasten.
	Displayet (LCP) er defekt.	Test med et andet LCP.	Udskift det defekte LCP- eller tilslutningskabel.
	Fejl på den interne spændingsforsyning eller SMPS er defekt.	–	Kontakt leverandøren.
Uregelmæssig displayvisning	Overbelastet forsyning (SMPS) pga. forkert styreledningsføring eller en fejl i frekvensomformereren.	For at udelukke et problem i installationen af styreledninger skal alle styreledninger afbrydes ved at fjerne klemblokkene.	Hvis displayet fortsat lyser, er problemet i styreledningerne. Kontrollér styreledninger for kortslutninger eller forkerte tilslutninger. Hvis displayet fortsat kobler ud, følges proceduren for mørkt display.
Motor kører ikke	Serviceafbryder er åben, eller der mangler en motortilslutning.	Kontrollér, om motoren er tilsluttet, og at tilslutningen ikke er afbrudt (med en serviceafbryder eller et andet apparat).	Tilslut motoren, og kontrollér servicekontakten.
	Ingen netspænding med et optionskort på 24 V DC.	Hvis displayet virker, men der ikke er en visning, skal det kontrolleres, at der er påført netspænding til frekvensomformereren.	Tilfør netspænding, så apparatet kan køre.
	LCP-stop.	Kontrollér, om der er trykket på [Off].	Tryk på [Auto On] eller [Hand On] (afhængigt af driftstilstanden), så motoren kan køre.
	Manglende startsignal (standby).	Kontrollér <i>parameter 5-10 Klemme 18, digital indgang</i> for korrekt indstilling for klemme 18 (brug fabriksindstillingen).	Påfør et gyldigt startsignal for at starte motoren.
	Friløbssignal aktivt for motor (friløb).	Kontrollér <i>parameter 5-12 Klemme 27, digital indgang</i> for korrekt indstilling for klemme 27 (brug fabriksindstillingen).	Påfør 24 V på klemme 27, eller programmér denne klemme til <i>Ingen funktion</i> .
	Forkert referencesignalkilde.	Kontrollér følgende: <ul style="list-style-type: none"> • Referencesignal: Lokal, fjern- eller busreference. • Preset-reference. • Klemmeforbindelse. • Skalering af klemmer. • Tilgængeligt referencesignal. 	Programmér de korrekte indstillinger. Kontrollér <i>parameter 3-13 Referenceded</i> . Indstil preset-reference til aktiv i <i>parameter-gruppe 3-1* Referencer</i> .
Motoren kører i den forkerte retning	Motorens omdrejningsgrænse.	Kontrollér, at <i>parameter 4-10 Motorhastighedsretning</i> er programmeret korrekt.	Programmér de korrekte indstillinger.
	Aktivt reverseringssignal.	Kontrollér, om der er programmeret en reverseringskommando til klemmen i <i>parametergruppe 5-1* Digitale indgange</i> .	Deaktiver reverseringssignalet.
	Forkert motorfasetilslutning.	–	Se <i>kapitel 5.5 Kontrol af motorens omdrejningsretning</i> .

Symptom	Mulig årsag	Test	Løsning
Motoren når ikke maksimumhastighed	Frekvensgrænserne er ikke indstillet korrekt.	Kontrollér udgangsgrænserne i <i>parameter 4-13 Motorhastighed, høj grænse [O/MIN], parameter 4-14 Motorhastighed, høj grænse [Hz] og parameter 4-19 Maks. udgangsfrekvens.</i>	Programmér de korrekte grænser.
	Referenceindgangssignalet er ikke skaleret korrekt.	Kontrollér skaleringen af referenceindgangssignalet i <i>parametergruppe 6-0* Analog I/O-tilstand og parametergruppe 3-1* Referencer.</i> Kontrollér referencegrænserne i <i>parametergruppe 3-0* Referencegrænser.</i>	Programmér de korrekte indstillinger.
Motorhastighed er ustabil	Eventuelle forkerte parameterrindstillinger.	Kontrollér indstillingerne for alle motorparametre, herunder alle motorkompenseringsindstillinger. Kontrollér PID-indstillinger for lukket sløjfe-drift.	Kontrollér indstillingerne i <i>parametergruppe 1-6* Belastn.-afh. indst.</i> . Kontrollér indstillingerne i <i>parametergruppe 20-0* Feedback for lukket sløjfe-drift.</i>
Motoren kører ujævnt	Mulig overmagnetisering.	Kontrollér, om der skulle være forkerte motorindstillinger i alle motorparametre.	Kontrollér motorindstillingerne i <i>parametergrupperne 1-2* Motordata, 1-3* Av. motordata og 1-5* Belast.-uafh. indst.</i>
Motoren bremser ikke	Der er muligvis ukorrekte indstillinger i bremseparametrene. Der er muligvis for korte rampe ned-tider.	Kontrollér bremseparametrene. Kontrollér rampetidsindstillingerne.	Kontrollér <i>parametergrupperne 2-0* DC-bremse og 3-0* Referencegrænser.</i>
Åbne strømsikringer eller afbrydertrip.	Fase-fase-kortslutning.	Der er en fase-fase-kortslutning i motoren eller tavlen. Kontrollér motor- og tavle-fase-fase for kortslutninger.	Fjern alle registrerede kortslutninger.
	Overbelastning af motor.	Motoren er overbelastet i applikationen.	Udfør opstartstest, og kontrollér, at motorstrømmen befinder sig inden for specifikationerne. Hvis motorstrømmen overstiger typeskiltets fulde belastningsstrøm, kan motoren kun køre med reduceret belastning. Se specifikationerne for applikationen.
	Løse forbindelser.	Udfør før-opstartskontrol for løse forbindelser.	Stram løse forbindelser.
Strømbalance på netforsyningen >3 %	Der er problemer med netforsyningen (se beskrivelsen til <i>alarm 4, Netfasetab</i>).	Rotér frekvensomformerens netforsyningsledninger en plads: A til B, B til C, C til A.	Hvis et asymmetrisk ben følger ledningen, er det et strømforsyningsproblem. Kontrollér netforsyningen.
	Der er problemer med frekvensomformerens.	Rotér frekvensomformerens netforsyningsledninger en plads: A til B, B til C, C til A.	Hvis et asymmetrisk ben forbliver på den samme indgangsklemme, er der et problem med apparatet. Kontakt leverandøren.
Ubalance på motorstrømmen >3 %	Der er et problem med motoren eller motorkablerne.	Rotér udgangsmotorkablerne en plads: U til V, V til W, W til U.	Hvis et asymmetrisk ben følger ledningen, findes problemet i motoren eller motorkablerne. Kontrollér motoren og motorkablerne.
	Der er problemer med frekvensomformerens.	Rotér udgangsmotorkablerne en plads: U til V, V til W, W til U.	Hvis et asymmetrisk ben forbliver på den samme udgangsklemme, er der et problem med frekvensomformerens. Kontakt Wilo-leverandøren.
Accelerationsproblemer med frekvensomformerens	Motordataene er angivet forkert.	Se <i>kapitel 7.4 Liste over advarsler og alarmer</i> , hvis der opstår advarsler eller alarmer. Kontrollér, at motordataene er indtastet korrekt.	Øg rampe op-tiden i <i>parameter 3-41 Rampe 1, rampe-op-tid</i> . Øg strømgrænsen i <i>parameter 4-18 Strømgrænse</i> . Øg momentgrænsen i <i>parameter 4-16 Momentgrænse for motordrift</i> .

Symptom	Mulig årsag	Test	Løsning
Decelerationsproblemer med frekvensomformeren	Motordataene er angivet forkert.	Se <i>kapitel 7.4 Liste over advarsler og alarmer</i> , hvis der opstår advarsler eller alarmer. Kontrollér, at motordataene er indtastet korrekt.	Øg rampe ned-tiden i <i>parameter 3-42 Rampe 1, rampe-ned-tid</i> . Aktivér overspændingsstyring i <i>parameter 2-17 Overspændingsstyring</i> .
Akustisk støj eller vibration	Resonans.	Bypass kritiske frekvenser ved at anvende parametre i <i>parametergruppe 4-6* Speed Bypass</i> .	Kontrollér, om støj og/eller vibrationer er reduceret til en acceptabel grænse.
		Sluk for overmodulering i <i>parameter 14-03 Overmodulering</i> .	
		Skift switchmønsteret og frekvens i <i>parametergruppe 14-0* Veksleretterkobling</i> .	
		Øg resonansdæmpning i <i>parameter 1-64 Resonansdæmpning</i> .	

Tabel 7.5 Fejlfinding

8 Specifikationer

8.1 Elektriske data

8.1.1 Netforsyning 1 x 200–240 V AC

Typebetegnelse	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P3K7	P5K5	P7K5	P15K	P22K
Typisk akseffekt [kW]	1,1	1,5	2,2	3,0	3,7	5,5	7,5	15	22
Typisk akseffekt ved 240 V [hk]	1,5	2,0	2,9	4,0	4,9	7,5	10	20	30
Beskyttelsesklassificering IP20/Chassis	A3	–	–	–	–	–	–	–	–
Beskyttelsesklassificering IP21/Type 1	–	B1	B1	B1	B1	B1	B2	C1	C2
Beskyttelsesklassificering IP55/Type 12	A5	B1	B1	B1	B1	B1	B2	C1	C2
Beskyttelsesklassificering IP66/NEMA 4X	A5	B1	B1	B1	B1	B1	B2	C1	C2
Udgangsstrøm									
Kontinuerlig (3 x 200–240 V) [A]	6,6	7,5	10,6	12,5	16,7	24,2	30,8	59,4	88
Periodisk (3 x 200–240 V) [A]	7,3	8,3	11,7	13,8	18,4	26,6	33,4	65,3	96,8
Kontinuerlig kVa ved 208 V [kVa]	2,4	2,7	3,8	4,5	6,0	8,7	11,1	21,4	31,7
Maksimum indgangsstrøm									
Kontinuerlig (1 x 200–240 V) [A]	12,5	15	20,5	24	32	46	59	111	172
Periodisk (1 x 200–240 V) [A]	13,8	16,5	22,6	26,4	35,2	50,6	64,9	122,1	189,2
Maksimum for-sikringer [A]	20	30	40	40	60	80	100	150	200
Yderligere specifikationer									
Maksimum kabeltværsnit (netforsyning, motor, bremse) [mm ²] ([AWG])	0,2–4 (4–10)					10 (7)	35 (2)	50 (1/0)	95 (4/0)
Maksimum kabeltværsnit til netafbrydelse med afbryderkontakt [mm ²] ([AWG])	5,26 (10)	16 (6)	16 (6)	16 (6)	16 (6)	16 (6)	25 (3)	50 (1/0)	2 x 50 (2 x 1/0) ^{9) 10)}
Maksimum kabeltværsnit til netforsyning uden afbryderkontakt [mm ²] ([AWG])	5,26 (10)	16 (6)	16 (6)	16 (6)	16 (6)	16 (6)	25 (3)	50 (1/0)	95 (4/0)
Klassificering af kabelisoleringstemperatur [°C (°F)]	75 (167)	75 (167)	75 (167)	75 (167)	75 (167)	75 (167)	75 (167)	75 (167)	75 (167)
Anslået effekttab ³⁾ ved nominal maksimum belastning [W] ⁴⁾	44	30	44	60	74	110	150	300	440
Virkningsgrad ⁵⁾	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98

Tabel 8.1 Netforsyning 1 x 200–240 V AC - Normal overbelastning 110 % i 1 minut, P1K1-P22K

8.1.2 Netforsyning 3 x 200–240 V AC

Typebetegnelse	PK25		PK37		PK55		PK75	
	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO
Høj/normal overbelastning ¹⁾								
Typisk akseffekt [kW]	0,25		0,37		0,55		0,75	
Typisk akseffekt ved 208 V [hk]	0,34		0,5		0,75		1	
Beskyttelsesklassificering IP20/Chassis ⁶⁾ Beskyttelsesklassificering IP21/Type 1	A2		A2		A2		A2	
Beskyttelsesklassificering IP55/Type 12 Beskyttelsesklassificering IP66/NEMA 4X	A4/A5		A4/A5		A4/A5		A4/A5	
Udgangsstrøm								
Kontinuerlig (3 x 200–240 V) [A]	1,8		2,4		3,5		4,6	
Periodisk (3 x 200–240 V) [A]	2,7	2,0	3,6	2,6	5,3	3,9	6,9	5,1
Kontinuerlig kVa ved 208 V [kVa]	0,65		0,86		1,26		1,66	
Maksimum indgangsstrøm								
Kontinuerlig (3 x 200–240 V) [A]	1,6		2,2		3,2		4,1	
Periodisk (3 x 200–240 V) [A]	2,4	1,8	3,3	2,4	4,8	3,5	6,2	4,5
Maksimum for-sikringer [A]	10		10		10		10	
Yderligere specifikationer								
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ (netforsyning, motor, bremse og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	4, 4, 4 (12, 12, 12) (minimum 0,2 (24))							
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ til netafbrydelse [mm ² (AWG)]	6, 4, 4 (10, 12, 12)							
Anslået effekttab ³⁾ ved nominel maksimum belastning [W (hk)] ⁴⁾	21 (0,03)		29 (0,04)		42 (0,06)		54 (0,07)	
Virkningsgrad ⁵⁾	0,94		0,94		0,95		0,95	

Tabel 8.2 Netforsyning 3 x 200–240 V AC, PK25–PK75

Typebetegnelse	P1K1		P1K5		P2K2		P3K0		P3K7	
	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO
Høj/normal overbelastning ¹⁾										
Typisk akseffekt [kW]	1,1		1,5		2,2		3,0		3,7	
Typisk akseffekt ved 208 V [hk]	1,5		2		3		4		5	
Beskyttelsesklassificering IP20/Chassis ⁶⁾ Beskyttelsesklassificering IP21/Type 1	A2		A2		A2		A3		A3	
Beskyttelsesklassificering IP55/Type 12 Beskyttelsesklassificering IP66/NEMA 4X	A4/A5		A4/A5		A4/A5		A5		A5	
Udgangsstrøm										
Kontinuerlig (3 x 200–240 V) [A]	6,6		7,5		10,6		12,5		16,7	
Periodisk (3 x 200–240 V) [A]	9,9	7,3	11,3	8,3	15,9	11,7	18,8	13,8	25	18,4
Kontinuerlig kVa ved 208 V [kVa]	2,38		2,70		3,82		4,50		6,00	
Maksimum indgangsstrøm										
Kontinuerlig (3 x 200–240 V) [A]	5,9		6,8		9,5		11,3		15,0	
Periodisk (3 x 200–240 V) [A]	8,9	6,5	10,2	7,5	14,3	10,5	17,0	12,4	22,5	16,5
Maksimum for-sikringer [A]	20		20		20		32		32	
Yderligere specifikationer										
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ (netforsyning, motor, bremse og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	4, 4, 4 (12, 12, 12) (minimum 0,2 (24))									
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ til netafbrydelse [mm ²] ([AWG])	6, 4, 4 (10, 12, 12)									
Anslået effekttab ³⁾ ved nominel maksimum belastning [W (hk)] ⁴⁾	63 (0,09)		82 (0,11)		116 (0,16)		155 (0,21)		185 (0,25)	
Virkningsgrad ⁵⁾	0,96		0,96		0,96		0,96		0,96	

Tabel 8.3 Netforsyning 3 x 200–240 V AC, P1K1–P3K7

Typebetegnelse	P5K5		P7K5		P11K		P15K	
	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO
Høj/normal overbelastning ¹⁾	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO
Typisk akseffekt [kW]	3,7	5,5	5,5	7,5	7,5	11	11	15
Typisk akseffekt ved 208 V [hk]	5,0	7,5	7,5	10	10	15	15	20
IP20/Chassis ⁷⁾	B3		B3		B3		B4	
Beskyttelsesklassificering IP21/Type 1	B1		B1		B1		B2	
Beskyttelsesklassificering IP55/Type 12								
Beskyttelsesklassificering IP66/NEMA 4X								
Udgangsstrøm								
Kontinuerlig (3 x 200–240 V) [A]	16,7	24,2	24,2	30,8	30,8	46,2	46,2	59,4
Periodisk (3 x 200–240 V) [A]	26,7	26,6	38,7	33,9	49,3	50,8	73,9	65,3
Kontinuerlig kVa ved 208 V [kVa]	6,0	8,7	8,7	11,1	11,1	16,6	16,6	21,4
Maksimum indgangsstrøm								
Kontinuerlig (3 x 200–240 V) [A]	15,0	22,0	22,0	28,0	28,0	42,0	42,0	54,0
Periodisk (3 x 200–240 V) [A]	24,0	24,2	35,2	30,8	44,8	46,2	67,2	59,4
Maksimum for-sikringer [A]	63		63		63		80	
Yderligere specifikationer								
IP20 maksimum kabeltværsnit ²⁾ (netforsyning, bremse, motor og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	10, 10, – (8, 8, –)		10, 10, – (8, 8, –)		10, 10, – (8, 8, –)		35, –, – (2, –, –)	
Beskyttelsesklassificering IP21 maksimum kabeltværsnit ²⁾ (netforsyning, bremse og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	16, 10, 16 (6, 8, 6)		16, 10, 16 (6, 8, 6)		16, 10, 16 (6, 8, 6)		35, –, – (2, –, –)	
Beskyttelsesklassificering IP21 maksimum kabeltværsnit ²⁾ (motor) [mm ² (AWG)]	10, 10, – (8, 8, –)		10, 10, – (8, 8, –)		10, 10, – (8, 8, –)		35, 25, 25 (2, 4, 4)	
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ til netafbrydelse [mm ² (AWG)]	16, 10, 10 (6, 8, 8)						35 (2)	
Anslået effekttab ³⁾ ved nominel maksimum belastning [W (hk)] ⁴⁾	239 (0,33)	310 (0,42)	239 (0,33)	310 (0,42)	371 (0,51)	514 (0,7)	463 (0,63)	602 (0,82)
Virkningsgrad ⁵⁾	0,96		0,96		0,96		0,96	

Tabel 8.4 Netforsyning 3 x 200–240 V AC, P5K5–P15K

Typebetegnelse	P18K		P22K		P30K		P37K		P45K	
	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO
Høj/normal overbelastning ¹⁾										
Typisk akseffekt [kW]	15	18,5	18,5	22	22	30	30	37	37	45
Typisk akseffekt ved 208 V [hk]	20	25	25	30	30	40	40	50	50	60
Beskyttelsesklassificering IP20/Chassis ⁷⁾	B4		C3		C3		C4		C4	
Beskyttelsesklassificering IP21/Type 1										
Beskyttelsesklassificering IP55/Type 12	C1		C1		C1		C2		C2	
Beskyttelsesklassificering IP66/NEMA 4X										
Udgangsstrøm										
Kontinuerlig (3 x 200–240 V) [A]	59,4	74,8	74,8	88,0	88,0	115	115	143	143	170
Periodisk (3 x 200–240 V) [A]	89,1	82,3	112	96,8	132	127	173	157	215	187
Kontinuerlig kVa ved 208 V [kVa]	21,4	26,9	26,9	31,7	31,7	41,4	41,4	51,5	51,5	61,2
Maksimum indgangsstrøm										
Kontinuerlig (3 x 200–240 V) [A]	54,0	68,0	68,0	80,0	80,0	104	104	130	130	154,0
Periodisk (3 x 200–240 V) [A]	81,0	74,8	102	88,0	120	114	156	143	195	169,0
Maksimum for-sikringer [A]	125		125		160		200		250	
Yderligere specifikationer										
Beskyttelsesklassificering IP20 maksimum kabeltværsnit (netforsyning, bremse, motor og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	35 (2)		50 (1)		50 (1)		150 (300 MCM)		150 (300 MCM)	
Beskyttelsesklassificeringer IP21, IP55, IP66 maksimum kabeltværsnit (netforsyning og motor) [mm ² (AWG)]	50 (1)		50 (1)		50 (1)		150 (300 MCM)		150 (300 MCM)	
Beskyttelsesklassificeringer IP21, IP55, IP66, maksimum kabeltværsnit (bremse og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	50 (1)		50 (1)		50 (1)		95 (3/0)		95 (3/0)	
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ (afbryder) [mm ² (AWG)]			50, 35, 35 (1, 2, 2)				95, 70, 70 (3/0, 2/0, 2/0)		185, 150, 120 (350 MCM, 300 MCM, 4/0)	
Anslået effekttab ³⁾ ved nominel maksimum belastning [W (hk)] ⁴⁾	624 (0,85)	737 (1)	740 (1)	845 (1,2)	874 (1,2)	1.140 (1,6)	1.143 (1,6)	1.353 (1,8)	1.400 (1,9)	1.636 (2,2)
Virkningsgrad ⁵⁾	0,96		0,97		0,97		0,97		0,97	

Tabel 8.5 Netforsyning 3 x 200–240 V AC, P18K–P45K

8.1.3 Netforsyning 1 x 380–480 V AC

Typebetegnelse	P7K5	P11K	P18K	P37K
Typisk akseffekt [kW]	7,5	11	18,5	37
Typisk akseffekt ved 240 V [hk]	10	15	25	50
Beskyttelsesklassificering IP21/Type 1	B1	B2	C1	C2
Beskyttelsesklassificering IP55/Type 12	B1	B2	C1	C2
Beskyttelsesklassificering IP66/NEMA 4X	B1	B2	C1	C2
Udgangsstrøm				
Kontinuerlig (3 x 380–440 V) [A]	16	24	37,5	73
Periodisk (3 x 380–440 V) [A]	17,6	26,4	41,2	80,3
Kontinuerlig (3 x 441–480 V) [A]	14,5	21	34	65
Periodisk (3 x 441–480 V) [A]	15,4	23,1	37,4	71,5
Kontinuerlig kVa (ved 400 V) [kVa]	11,0	16,6	26	50,6
Kontinuerlig kVa (ved 460 V) [kVa]	11,6	16,7	27,1	51,8
Maksimum indgangsstrøm				
Kontinuerlig (1 x 380–440 V) [A]	33	48	78	151
Periodisk (1 x 380–440 V) [A]	36	53	85,5	166
Kontinuerlig (1 x 441–480 V) [A]	30	41	72	135
Periodisk (1 x 441–480 V) [A]	33	46	79,2	148
Maksimum for-sikringer [A]	63	80	160	250
Yderligere specifikationer				
Maksimum kabeltværsnit (netforsyning, motor og bremse) [mm ²] (AWG)]	10 (7)	35 (2)	50 (1/0)	120 (4/0)
Anslået effekttab ³⁾ ved nominel maksimum belastning [W (hk)] ⁴⁾	300 (0,41)	440 (0,6)	740 (1)	1480 (2)
Virkningsgrad ⁵⁾	0,96	0,96	0,96	0,96

Tabel 8.6 Netforsyning 1 x 380–480 V AC - Normal overbelastning 110 % i 1 minut, P7K5–P37K

8.1.4 Netforsyning 3 x 380–480 V AC

Typebetegnelse	PK37		PK55		PK75		P1K1		P1K5	
	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO
Høj/normal overbelastning ¹⁾										
Typisk akseffekt [kW]	0,37		0,55		0,75		1,1		1,5	
Typisk akseffekt ved 460 V [hk]	0,5		0,75		1,0		1,5		2,0	
Beskyttelsesklassificering IP20/ Chassis ⁶⁾	A2		A2		A2		A2		A2	
Beskyttelsesklassificering IP55/Type 12	A4/A5		A4/A5		A4/A5		A4/A5		A4/A5	
Beskyttelsesklassificering IP66/ NEMA 4X	A4/A5		A4/A5		A4/A5		A4/A5		A4/A5	
Udgangsstrøm										
Kontinuerlig (3 x 380–440 V) [A]	1,3		1,8		2,4		3,0		4,1	
Periodisk (3 x 380–440 V) [A]	2,0	1,4	2,7	2,0	3,6	2,6	4,5	3,3	6,2	4,5
Kontinuerlig (3 x 441–480 V) [A]	1,2		1,6		2,1		2,7		3,4	
Periodisk (3 x 441–480 V) [A]	1,8	1,3	2,4	1,8	3,2	2,3	4,1	3,0	5,1	3,7
Kontinuerlig kVa (ved 400 V) [kVa]	0,9		1,3		1,7		2,1		2,8	
Kontinuerlig kVa (ved 460 V) [kVa]	0,9		1,3		1,7		2,4		2,7	
Maksimum indgangsstrøm										
Kontinuerlig (3 x 380–440 V) [A]	1,2		1,6		2,2		2,7		3,7	
Periodisk (3 x 380–440 V) [A]	1,8	1,3	2,4	1,8	3,3	2,4	4,1	3,0	5,6	4,1
Kontinuerlig (3 x 441–480 V) [A]	1,0		1,4		1,9		2,7		3,1	
Periodisk (3 x 441–480 V) [A]	1,5	1,1	2,1	1,5	2,9	2,1	4,1	3,0	4,7	3,4
Maksimum for-sikringer [A]	10		10		10		10		10	
Yderligere specifikationer										
Beskyttelsesklassificeringer IP20, IP21, maksimum kabeltværsnit ²⁾ (netforsyning, motor, bremse og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	4, 4, 4 (12, 12, 12) (minimum 0,2 (24))									
Beskyttelsesklassificeringer IP55, IP66, maksimum kabeltværsnit ²⁾ (netforsyning, motor, bremse og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	4, 4, 4 (12, 12, 12)									
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ (afbryder) [mm ² (AWG)]	6, 4, 4 (10, 12, 12)									
Anslået effekttab ³⁾ ved nominel maksimum belastning [W (hk)] ⁴⁾	35 (0,05)		42 (0,06)		46 (0,06)		58 (0,08)		62 (0,08)	
Virkningsgrad ⁵⁾	0,93		0,95		0,96		0,96		0,97	

Tabel 8.7 Netforsyning 3 x 380–480 V AC, PK37–P1K5

Typebetegnelse	P2K2		P3K0		P4K0		P5K5		P7K5	
	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO
Høj/normal overbelastning ¹⁾										
Typisk akseffekt [kW]	2,2		3,0		4,0		5,5		7,5	
Typisk akseffekt ved 460 V [hk]	2,9		4,0		5,3		7,5		10	
Beskyttelsesklassificering IP20/ Chassis ⁶⁾	A2		A2		A2		A3		A3	
Beskyttelsesklassificering IP55/Type 12 Beskyttelsesklassificering IP66/ NEMA 4X	A4/A5		A4/A5		A4/A5		A5		A5	
Udgangsstrøm										
Kontinuerlig (3 x 380–440 V) [A]	5,6		7,2		10		13		16	
Periodisk (3 x 380–440 V) [A]	8,4	6,2	10,8	7,9	15,0	11,0	19,5	14,3	24,0	17,6
Kontinuerlig (3 x 441–480 V) [A]	4,8		6,3		8,2		11		14,5	
Periodisk (3 x 441–480 V) [A]	7,2	5,3	9,5	6,9	12,3	9,0	16,5	12,1	21,8	16,0
Kontinuerlig kVa (ved 400 V) [kVa]	3,9		5,0		6,9		9,0		11,0	
Kontinuerlig kVa (ved 460 V) [kVa]	3,8		5,0		6,5		8,8		11,6	
Maksimum indgangsstrøm										
Kontinuerlig (3 x 380–440 V) [A]	5,0		6,5		9,0		11,7		14,4	
Periodisk (3 x 380–440 V) [A]	7,5	5,5	9,8	7,2	13,5	9,9	17,6	12,9	21,6	15,8
Kontinuerlig (3 x 441–480 V) [A]	4,3		5,7		7,4		9,9		13,0	
Periodisk (3 x 441–480 V) [A]	6,5	4,7	8,6	6,3	11,1	8,1	14,9	10,9	19,5	14,3
Maksimum for-sikringer [A]	20		20		20		30		30	
Yderligere specifikationer										
Beskyttelsesklassificeringer IP20, IP21, maksimum kabeltværsnit ²⁾ (netforsyning, motor, bremse og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	4, 4, 4 (12, 12, 12) (minimum 0,2 (24))									
Beskyttelsesklassificeringer IP55, IP66, maksimum kabeltværsnit ²⁾ (netforsyning, motor, bremse og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	4, 4, 4 (12, 12, 12)									
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ (afbryder) [mm ² (AWG)]	6, 4, 4 (10, 12, 12)									
Anslået effekttab ³⁾ ved nominel maksimum belastning [W (hk)] ⁴⁾	88 (0,12)		116 (0,16)		124 (0,17)		187 (0,25)		225 (0,31)	
Virkningsgrad ⁵⁾	0,97		0,97		0,97		0,97		0,97	

Tabel 8.8 Netforsyning 3 x 380–480 V AC, P2K2–P7K5

Typebetegnelse	P11K		P15K		P18K		P22K		P30K	
	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO
Høj/normal overbelastning ¹⁾	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO
Typisk akseffekt [kW]	7,5	11	11	15	15	18,5	22,0	22,0	22,0	30
Typisk akseffekt ved 460 V [hk]	10	15	15	20	20	25	30	30	30	40
Beskyttelsesklassificering IP20/ Chassis ⁷⁾	B3		B3		B3		B4			B4
Beskyttelsesklassificering IP21/Type 1	B1		B1		B1		B2		B2	
Beskyttelsesklassificering IP55/Type 12 Beskyttelsesklassificering IP66/ NEMA 4X	B1		B1		B1		B2		B2	
Udgangsstrøm										
Kontinuerlig (3 x 380–440 V) [A]	–	24	24	32	32	37,5	37,5	44	44	61
Periodisk (60 sek overbelastning) (3 x 380–440 V) [A]	–	26,4	38,4	35,2	51,2	41,3	60	48,4	70,4	67,1
Kontinuerlig (3 x 441–480 V) [A]	–	21	21	27	27	34	34	40	40	52
Periodisk (60 sek overbelastning) (3 x 441–480 V) [A]	–	23,1	33,6	29,7	43,2	37,4	54,4	44	64	61,6
Kontinuerlig kVa (ved 400 V) [kVa]	–	16,6	16,6	22,2	22,2	26	26	30,5	30,5	42,3
Kontinuerlig kVa (ved 460 V) [kVa]	–	16,7	16,7	21,5	21,5	27,1	27,1	31,9	31,9	41,4
Maksimum indgangsstrøm										
Kontinuerlig (3 x 380–440 V) [A]	–	22	22	29	29	34	34	40	40	55
Periodisk (60 sek overbelastning) (3 x 380–440 V) [A]	–	24,2	35,2	31,9	46,4	37,4	54,4	44	64	60,5
Kontinuerlig (3 x 441–480 V) [A]	–	19	19	25	25	31	31	36	36	47
Periodisk (60 sek overbelastning) (3 x 441–480 V) [A]	–	20,9	30,4	27,5	40	34,1	49,6	39,6	57,6	51,7
Maksimum for-sikringer [A]	–	63		63		63		63		80
Yderligere specifikationer										
Beskyttelsesklassificeringer IP21, IP55, IP66, maksimum kabeltværsnit ²⁾ (netforsyning, bremse og belastningsfordeling [mm ² (AWG)])	16, 10, 16 (6, 8, 6)						35, –, – (2, –, –)			
Beskyttelsesklassificeringer IP21, IP55, IP66, maksimum kabeltværsnit ²⁾ (motor) [mm ² (AWG)]	10, 10, – (8, 8, –)						35, 25, 25 (2, 4, 4)			
Beskyttelsesklassificering IP20 maksimum kabeltværsnit ²⁾ (netfor- syning, bremse, motor og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	10, 10, – (8, 8, –)						35, –, – (2, –, –)			
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ (afbryder) [mm ² (AWG)]	16, 10, 10 (6, 8, 8)									
Anslået effekttab ³⁾ ved nominel maksimum belastning [W (hk)] ⁴⁾	291 (0,4)	392 (0,53)	291 (0,4)	392 (0,53)	379 (0,52)	465 (0,63)	444 (0,61)	525 (0,72)	547 (0,75)	739 (1)
Virkningsgrad ⁵⁾	0,98		0,98		0,98		0,98		0,98	

Tabel 8.9 Netforsyning 3 x 380–480 V AC, P11K–P30K

Typebetegnelse	P37K		P45K		P55K		P75K		P90K	
	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO
Høj/normal overbelastning ¹⁾	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO
Typisk akseffekt [kW]	30	37	37	45	45	55	55	75	75	90
Typisk akseffekt ved 460 V [hk]	40	50	50	60	60	75	75	100	100	125
Beskyttelsesklassificering IP20/ Chassis ⁶⁾	B4		C3		C3		C4		C4	
Beskyttelsesklassificering IP21/Type 1	C1		C1		C1		C2		C2	
Beskyttelsesklassificering IP55/Type 12 Beskyttelsesklassificering IP66/ NEMA 4X	C1		C1		C1		C2		C2	
Udgangsstrøm										
Kontinuerlig (3 x 380–440 V) [A]	61	73	73	90	90	106	106	147	147	177
Periodisk (60 sek overbelastning) (3 x 380–440 V) [A]	91,5	80,3	110	99	135	117	159	162	221	195
Kontinuerlig (3 x 441–480 V) [A]	52	65	65	80	80	105	105	130	130	160
Periodisk (60 sek overbelastning) (3 x 441–480 V) [A]	78	71,5	97,5	88	120	116	158	143	195	176
Kontinuerlig kVa (ved 400 V) [kVa]	42,3	50,6	50,6	62,4	62,4	73,4	73,4	102	102	123
Kontinuerlig kVa (ved 460 V) [kVa]	41,4	51,8	51,8	63,7	63,7	83,7	83,7	104	103,6	128
Maksimum indgangsstrøm										
Kontinuerlig (3 x 380–440 V) [A]	55	66	66	82	82	96	96	133	133	161
Periodisk (60 sek overbelastning) (3 x 380–440 V) [A]	82,5	72,6	99	90,2	123	106	144	146	200	177
Kontinuerlig (3 x 441–480 V) [A]	47	59	59	73	73	95	95	118	118	145
Periodisk (60 sek overbelastning) (3 x 441–480 V) [A]	70,5	64,9	88,5	80,3	110	105	143	130	177	160
Maksimum for-sikringer [A]	100		125		160		250		250	
Yderligere specifikationer										
Beskyttelsesklassificeringer IP20 maksimum kabeltværsnit (netfor- syning og motor) [mm ² (AWG)]	35 (2)		50 (1)		50 (1)		150 (300 MCM)		150 (300 MCM)	
Beskyttelsesklassificering IP20 maksimum kabeltværsnit (bremse og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	35 (2)		50 (1)		50 (1)		95 (4/0)		95 (4/0)	
Beskyttelsesklassificeringer IP21, IP55, IP66, maksimum kabeltværsnit (netforsyning og motor) [mm ² (AWG)]	50 (1)		50 (1)		50 (1)		150 (300 MCM)		150 (300 MCM)	
Beskyttelsesklassificeringer IP21, IP55, IP66, maksimum kabeltværsnit (bremse og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	50 (1)		50 (1)		50 (1)		95 (3/0)		95 (3/0)	
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ til netafbrydelse [mm ² (AWG)]			50, 35, 35 (1, 2, 2)				95, 70, 70 (3/0, 2/0, 2/0)		185, 150, 120 (350 MCM, 300 MCM, 4/0)	
Anslået effekttab ³⁾ ved nominel maksimum belastning [W (hk)] ⁴⁾	570 (0,78)	698 (0,95)	697 (0,95)	843 (1,1)	891 (1,2)	1.083 (1,5)	1.022 (1,4)	1.384 (1,9)	1.232 (1,7)	1474 (2)
Virkningsgrad ⁵⁾	0,98		0,98		0,98		0,98		0,99	

Tabel 8.10 Netforsyning 3 x 380–480 V AC, P37K–P90K

8.1.5 Netforsyning 3 x 525–600 V AC

Typebetegnelse	PK75		P1K1		P1K5		P2K2	
	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO
Høj/normal overbelastning ¹⁾								
Typisk akseffekt [kW]	0,75		1,1		1,5		2,2	
Typisk akseffekt [hk]	1		1,5		2		3	
Beskyttelsesklassificering IP20/Chassis	A3		A3		A3		A3	
Beskyttelsesklassificering IP21/Type 1	A3		A3		A3		A3	
Beskyttelsesklassificering IP55/Type 12	A5		A5		A5		A5	
Udgangsstrøm								
Kontinuerlig (3 x 525–550 V) [A]	1,8		2,6		2,9		4,1	
Periodisk (3 x 525–550 V) [A]	2,7	2,0	3,9	2,9	4,4	3,2	6,2	4,5
Kontinuerlig (3 x 551–600 V) [A]	1,7		2,4		2,7		3,9	
Periodisk (3 x 551–600 V) [A]	2,6	1,9	3,6	2,6	4,1	3,0	5,9	4,3
Kontinuerlig kVa ved 550 V [kVa]	1,7		2,5		2,8		3,9	
Kontinuerlig kVa ved 550 V [kVa]	1,7		2,4		2,7		3,9	
Maksimum indgangsstrøm								
Kontinuerlig (3 x 525–600 V) [A]	1,7		2,4		2,7		4,1	
Periodisk (3 x 525–600 V) [A]	2,6	1,9	3,6	2,6	4,1	3,0	6,2	4,5
Maksimum for-sikringer [A]	10		10		10		20	
Yderligere specifikationer								
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ (netforsyning, motor, bremse og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	4,4,4 (12,12,12) (minimum 0,2 (24))							
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ til netafbrydelse [mm ² (AWG)]	6,4,4 (10,12,12)							
Anslået effekttab ³⁾ ved nominel maksimum belastning [W (hk)] ⁴⁾	35 (0,05)		50 (0,07)		65 (0,09)		92 (0,13)	
Virkningsgrad ⁵⁾	0,97		0,97		0,97		0,97	

Tabel 8.11 Netforsyning 3 x 525–600 V AC, PK75–P2K2

Typebetegnelse	P3K0		P4K0		P5K5		P7K5	
	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO
Høj/normal overbelastning ¹⁾								
Typisk akseffekt [kW]	3,0		4,0		5,5		7,5	
Typisk akseffekt [hk]	4		5		7,5		10	
Beskyttelsesklassificering IP20/Chassis	A2		A2		A3		A3	
Beskyttelsesklassificering IP21/Type 1								
IP55/Type 12	A5		A5		A5		A5	
Udgangsstrøm								
Kontinuerlig (3 x 525–550 V) [A]	5,2		6,4		9,5		11,5	
Periodisk (3 x 525–550 V) [A]	7,8	5,7	9,6	7,0	14,3	10,5	17,3	12,7
Kontinuerlig (3 x 551–600 V) [A]	4,9		6,1		9,0		11,0	
Periodisk (3 x 551–600 V) [A]	7,4	5,4	9,2	6,7	13,5	9,9	16,5	12,1
Kontinuerlig kVa ved 550 V [kVa]	5,0		6,1		9,0		11,0	
Kontinuerlig kVa ved 550 V [kVa]	4,9		6,1		9,0		11,0	
Maksimum indgangsstrøm								
Kontinuerlig (3 x 525–600 V) [A]	5,2		5,8		8,6		10,4	
Periodisk (3 x 525–600 V) [A]	7,8	5,7	8,7	6,4	12,9	9,5	15,6	11,4
Maksimum for-sikringer [A]	20		20		32		32	
Yderligere specifikationer								
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ (netforsyning, motor, bremse og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	4,4,4 (12,12,12) (minimum 0,2 (24))							
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ til netafbrydelse [mm ² (AWG)]	6,4,4 (10,12,12)							
Anslået effekttab ³⁾ ved nominel maksimum belastning [W (hk)] ⁴⁾	122 (0,17)		145 (0,2)		195 (0,27)		261 (0,36)	
Virkningsgrad ⁵⁾	0,97		0,97		0,97		0,97	

Tabel 8.12 Netforsyning 3 x 525–600 V AC, P3K0–P7K5

Typebetegnelse	P11K		P15K		P18K		P22K		P30K		P37K	
	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO
Høj/normal overbelastning ¹⁾												
Typisk akseffekt [kW]	7,5	11	11	15	15	18,5	18,5	22	22	30	30	37
Typisk akseffekt [hk]	10	15	15	20	20	25	25	30	30	40	40	50
Beskyttelsesklassificering IP20/ Chassis	B3		B3		B3		B4		B4		B4	
Beskyttelsesklassificering IP21/Type 1 Beskyttelsesklassificering IP55/Type 12 Beskyttelsesklassificering IP66/ NEMA 4X	B1		B1		B1		B2		B2		C1	
Udgangsstrøm												
Kontinuerlig (3 x 525–550 V) [A]	11,5	19	19	23	23	28	28	36	36	43	43	54
Periodisk (3 x 525–550 V) [A]	18,4	21	30	25	37	31	45	40	58	47	65	59
Kontinuerlig (3 x 551–600 V) [A]	11	18	18	22	22	27	27	34	34	41	41	52
Periodisk (3 x 551–600 V) [A]	17,6	20	29	24	35	30	43	37	54	45	62	57
Kontinuerlig kVa ved 550 V [kVa]	11	18,1	18,1	21,9	21,9	26,7	26,7	34,3	34,3	41,0	41,0	51,4
Kontinuerlig kVA at 575 V [kVA]	11	17,9	17,9	21,9	21,9	26,9	26,9	33,9	33,9	40,8	40,8	51,8
Maksimum indgangsstrøm												
Kontinuerlig ved 550 V [A]	10,4	17,2	17,2	20,9	20,9	25,4	25,4	32,7	32,7	39	39	49
Periodisk ved 550 V [A]	16,6	19	28	23	33	28	41	36	52	43	59	54
Kontinuerlig ved 575 V [A]	9,8	16	16	20	20	24	24	31	31	37	37	47
Periodisk ved 575 V [A]	15,5	17,6	26	22	32	27	39	34	50	41	56	52
Maksimum for-sikringer [A]	40		40		50		60		80		100	
Yderligere specifikationer												
Beskyttelsesklassificering IP20, maksimum kabeltværsnit ²⁾ (netfor- syning, bremse, motor og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	10, 10,- (8, 8,-)						35,-,- (2,-,-)					
Beskyttelsesklassificeringer IP21, IP55, IP66, maksimum kabeltværsnit ²⁾ (netforsyning, bremse og belastningsfordeling [mm ² (AWG)])	16, 10, 10 (6, 8, 8)						35,-,- (2,-,-)					
Beskyttelsesklassificeringer IP21, IP55, IP66, maksimum kabeltværsnit ²⁾ (motor) [mm ² (AWG)]	10, 10,- (8, 8,-)						35, 25, 25 (2, 4, 4)					
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ til netafbrydelse [mm ² (AWG)]	16, 10, 10 (6, 8, 8)						50, 35, 35 (1, 2, 2)					
Anslået effekttab ³⁾ ved nominel maksimum belastning [W (hk)] ⁴⁾	220 (0,3)	300 (0,41)	220 (0,3)	300 (0,41)	300 (0,41)	370 (0,5)	370 (0,5)	440 (0,6)	440 (0,6)	600 (0,82)	600 (0,82)	740 (1)
Virkningsgrad ⁵⁾	0,98		0,98		0,98		0,98		0,98		0,98	

Tabel 8.13 Netforsyning 3 x 525–600 V AC, P11K–P37

Typebetegnelse	P45K		P55K		P75K		P90K	
Høj/normal overbelastning ¹⁾	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO
Typisk akseffekt [kW]	37	45	45	55	55	75	75	90
Typisk akseffekt [hk]	50	60	60	75	75	100	100	125
Beskyttelsesklassificering IP20/Chassis	C3		C3		C4		C4	
Beskyttelsesklassificering IP21/Type 1 Beskyttelsesklassificering IP55/Type 12 Beskyttelsesklassificering IP66/NEMA 4X	C1		C1		C2		C2	
Udgangsstrøm								
Kontinuerlig (3 x 525–550 V) [A]	54	65	65	87	87	105	105	137
Periodisk (3 x 525–550 V) [A]	81	72	98	96	131	116	158	151
Kontinuerlig (3 x 525–600 V) [A]	52	62	62	83	83	100	100	131
Periodisk (3 x 525–600 V) [A]	78	68	93	91	125	110	150	144
Kontinuerlig kVa ved 525 V [kVa]	51,4	61,9	61,9	82,9	82,9	100	100,0	130,5
Kontinuerlig kVA at 575 V [kVA]	51,8	61,7	61,7	82,7	82,7	99,6	99,6	130,5
Maksimum indgangsstrøm								
Kontinuerlig ved 550 V [A]	49	59	59	78,9	78,9	95,3	95,3	124,3
Periodisk ved 550 V [A]	74	65	89	87	118	105	143	137
Kontinuerlig ved 575 V [A]	47	56	56	75	75	91	91	119
Periodisk ved 575 V [A]	70	62	85	83	113	100	137	131
Maksimum for-sikringer [A]	150		160		225		250	
Yderligere specifikationer								
Beskyttelsesklassificeringer IP20 maksimum kabeltværsnit (netforsyning og motor) [mm ² (AWG)]	50 (1)				150 (300 MCM)			
Beskyttelsesklassificering IP20, maksimum kabeltværsnit (bremse og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	50 (1)				95 (4/0)			
Beskyttelsesklassificeringer IP21, IP55, IP66, maksimum kabeltværsnit (netforsyning og motor) [mm ² (AWG)]	50 (1)				150 (300 MCM)			
Beskyttelsesklassificeringer IP21, IP55, IP66, maksimum kabeltværsnit (bremse og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	50 (1)				95 (4/0)			
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ til netafbrydelse [mm ² (AWG)]	50, 35, 35 (1, 2, 2)				95, 70, 70 (3/0, 2/0, 2/0)		185, 150, 120 (350 MCM, 300 MCM, 4/0)	
Anslået effekttab ³⁾ ved nominel maksimum belastning [W (hk)] ⁴⁾	740 (1)	900 (1,2)	900 (1,2)	1.100 (1,5)	1.100 (1,5)	1500 (2)	1500 (2)	1.800 (2,5)
Virkningsgrad ⁵⁾	0,98		0,98		0,98		0,98	

Tabel 8.14 Netforsyning 3 x 525–600 V AC, P45K–P90K

8.1.6 Netforsyning 3 x 525–690 V AC

Typebetegnelse	P1K1		P1K5		P2K2		P3K0		P4K0		P5K5		P7K5	
	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO
Høj/normal overbelastning ¹⁾														
Typisk akseffekt [kW]	1,1		1,5		2,2		3,0		4,0		5,5		7,5	
Typisk akseffekt [hk]	1,5		2		3		4		5		7,5		10	
IP20/chassis	A3		A3		A3		A3		A3		A3		A3	
Udgangsstrøm														
Kontinuerlig (3 x 525–550 V) [A]	2,1		2,7		3,9		4,9		6,1		9,0		11,0	
Periodisk (3 x 525–550 V) [A]	3,2	2,3	4,1	3,0	5,9	4,3	7,4	5,4	9,2	6,7	13,5	9,9	16,5	12,1
Kontinuerlig (3 x 551–690 V) [A]	1,6		2,2		3,2		4,5		5,5		7,5		10,0	
Periodisk (3 x 551–690 V) [A]	2,4	1,8	3,3	2,4	4,8	3,5	6,8	5,0	8,3	6,1	11,3	8,3	15,0	11,0
Kontinuerlig kVa ved 525 V [kVa]	1,9		2,5		3,5		4,5		5,5		8,2		10,0	
Kontinuerlig kVa ved 690 V [kVa]	1,9		2,6		3,8		5,4		6,6		9,0		12,0	
Maksimum indgangsstrøm														
Kontinuerlig (3 x 525–550 V) [A]	1,9		2,4		3,5		4,4		5,5		8,1		9,9	
Periodisk (3 x 525–550 V) [A]	2,9	2,1	3,6	2,6	5,3	3,9	6,6	4,8	8,3	6,1	12,2	8,9	14,9	10,9
Kontinuerlig (3 x 551–690 V) [A]	1,4		2,0		2,9		4,0		4,9		6,7		9,0	
Periodisk (3 x 551–690 V) [A]	2,1	1,5	3,0	2,2	4,4	3,2	6,0	4,4	7,4	5,4	10,1	7,4	13,5	9,9
Yderligere specifikationer														
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ (netforsyning, motor, bremse og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	4, 4, 4 (12, 12, 12) (minimum (24))													
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ til netafbrydelse [mm ² (AWG)]	6, 4, 4 (10, 12, 12)													
Anslået effekttab ³⁾ ved nominel maksimum belastning [W (hk)] ⁴⁾	44 (0,06)		60 (0,08)		88 (0,12)		120 (0,16)		160 (0,22)		220 (0,3)		300 (0,41)	
Virkningsgrad ⁵⁾	0,96		0,96		0,96		0,96		0,96		0,96		0,96	

Tabel 8.15 A3-kapsling, netforsyning 3 x 525–690 V AC IP20/beskyttet chassis, P1K1–P7K5

Typebetegnelse	P11K		P15K		P18K		P22K		P30K	
	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO
Høj/normal overbelastning ¹⁾										
Typisk akseffekt ved 550 V [kW]	5,9	7,5	7,5	11	11	15	15	18,5	18,5	22
Typisk akseffekt ved 550 V [hk]	7,5	10	10	15	15	20	20	25	25	30
Typisk akseffekt ved 690 V [kW]	7,5	11	11	15	15	18,5	18,5	22	22	30
Typisk akseffekt ved 690 V [hk]	10	15	15	20	20	25	25	30	30	40
IP20/chassis	B4		B4		B4		B4		B4	
IP21/Type 1										
IP55/Type 12	B2		B2		B2		B2		B2	
Udgangsstrøm										
Kontinuerlig (3 x 525–550 V) [A]	11	14	14,0	19,0	19,0	23,0	23,0	28,0	28,0	36,0
Periodisk (60 sek overbelastning) (3 x 525–550 V) [A]	17,6	15,4	22,4	20,9	30,4	25,3	36,8	30,8	44,8	39,6
Kontinuerlig (3 x 551–690 V) [A]	10	13	13,0	18,0	18,0	22,0	22,0	27,0	27,0	34,0
Periodisk (60 sek overbelastning) (3 x 551–690 V) [A]	16	14,3	20,8	19,8	28,8	24,2	35,2	29,7	43,2	37,4
Kontinuerlig kVa ved 550 V [kVa]	10	13,3	13,3	18,1	18,1	21,9	21,9	26,7	26,7	34,3
Kontinuerlig kVa ved 690 V [kVa]	12	15,5	15,5	21,5	21,5	26,3	26,3	32,3	32,3	40,6
Maksimum indgangsstrøm										
Kontinuerlig ved 550 V [A]	9,9	15	15,0	19,5	19,5	24,0	24,0	29,0	29,0	36,0
Periodisk (60 sek overbelastning) (ved 550 V) [A]	15,8	16,5	23,2	21,5	31,2	26,4	38,4	31,9	46,4	39,6
Kontinuerlig (ved 690 V) [A]	9	14,5	14,5	19,5	19,5	24,0	24,0	29,0	29,0	36,0
Periodisk (60 sek overbelastning) ved 690 V [A]	14,4	16	23,2	21,5	31,2	26,4	38,4	31,9	46,4	39,6
Yderligere specifikationer										
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ (netforsyning, motor, bremse og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	35, 25, 25 (2, 4, 4)									
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ til netafbrydelse [mm ² (AWG)]	16,10,10 (6, 8, 8)									
Anslået effekttab ³⁾ ved nominel maksimum belastning [W (hk)] ⁴⁾	150 (0,2)	220 (0,3)	150 (0,2)	220 (0,3)	220 (0,3)	300 (0,41)	300 (0,41)	370 (0,5)	370 (0,5)	440 (0,6)
Virkningsgrad ⁵⁾	0,98		0,98		0,98		0,98		0,98	

Tabel 8.16 B2/B4-kapsling, netforsyning 3 x 525–690 V AC IP20/IP21/IP55 – chassis/NEMA 1/NEMA 12, P11K–P22K

Typebetegnelse	P37K		P45K		P55K		P75K/N75K ⁸⁾		P90K/N90K ⁸⁾	
	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO
Høj/normal overbelastning ¹⁾										
Typisk akseffekt ved 550 V [kW]	22	30	30	37	37	45	45	55	55	75
Typisk akseffekt ved 550 V [hk]	30	40	40	50	50	60	60	75	75	100
Typisk akseffekt ved 690 V [kW]	30	37	37	45	45	55	55	75	75	90
Typisk akseffekt ved 690 V [hk]	40	50	50	60	60	75	75	100	199	125
IP20/chassis	B4		C3		C3		D3h		D3h	
IP21/Type 1										
IP55/Type 12	C2		C2		C2		C2		C2	
Udgangsstrøm										
Kontinuerlig (3 x 525–550 V) [A]	36,0	43,0	43,0	54,0	54,0	65,0	65,0	87,0	87,0	105
Periodisk (60 sek overbelastning) (3 x 525–550 V) [A]	54,0	47,3	64,5	59,4	81,0	71,5	97,5	95,7	130,5	115,5
Kontinuerlig (3 x 551–690 V) [A]	34,0	41,0	41,0	52,0	52,0	62,0	62,0	83,0	83,0	100
Periodisk (60 sek overbelastning) (3 x 551–690 V) [A]	51,0	45,1	61,5	57,2	78,0	68,2	93,0	91,3	124,5	110
Kontinuerlig kVa ved 550 V [kVa]	34,3	41,0	41,0	51,4	51,4	61,9	61,9	82,9	82,9	100
Kontinuerlig kVa ved 690 V [kVa]	40,6	49,0	49,0	62,1	62,1	74,1	74,1	99,2	99,2	119,5
Maksimum indgangsstrøm										
Kontinuerlig ved 550 V [A]	36,0	49,0	49,0	59,0	59,0	71,0	71,0	87,0	87,0	99,0
Periodisk (60 sek overbelastning) (ved 550 V) [A]	54,0	53,9	72,0	64,9	87,0	78,1	105,0	95,7	129	108,9
Kontinuerlig ved 690 V [A]	36,0	48,0	48,0	58,0	58,0	70,0	70,0	86,0	–	–
Periodisk (60 sek overbelastning) ved 690 V [A]	54,0	52,8	72,0	63,8	87,0	77,0	105	94,6	–	–
Yderligere specifikationer										
Maksimum kabeltværsnit (netforsyning og motor) [mm ² (AWG)]	150 (300 MCM)									
Maksimum kabeltværsnit (bremse og belastningsfordeling) [mm ² (AWG)]	95 (3/0)									
Maksimum kabeltværsnit ²⁾ til netafbrydelse [mm ² (AWG)]	95 (3/0)						185, 150, 120 (350 MCM, 300 MCM, 4/0)		–	
Anslået effekttab ³⁾ ved nominel maksimum belastning [W (hk)] ⁴⁾	600 (0,82)	740 (1)	740 (1)	900 (1,2)	900 (1,2)	1.100 (1,5)	1.100 (1,5)	1500 (2)	1500 (2)	1.800 (2,5)
Virkningsgrad ⁵⁾	0,98		0,98		0,98		0,98		0,98	

Tabel 8.17 B4-, C2-, C3-kapsling, netforsyning 3 x 525–690 V AC IP20/IP21/IP55 – chassis/NEMA1/NEMA 12, P30K-P75K

Se sikringsklassificeringer i kapitel 8.8 Sikringer og afbrydere.

1) Høj overbelastning = 150 % eller 160 % moment til en varighed på 60 sek. Normal overbelastning = 110 % moment til en varighed på 60 sek.

2) De tre værdier for maksimum kabeltværsnit er for henholdsvis enkelt kerne, fleksibel ledning og fleksibel ledning med muffe.

3) Gælder for dimensionering af køling af frekvensomformereren. Hvis switchfrekvensen er højere end fabriksindstillingen, kan effekttabet stige.

Typisk strømforbrug for LCP og styrekort er medregnet.

4) Virkningsgrad målt ved nominel strøm. Se kapitel 8.4.1 Omgivelsesforhold for energieffektivitetsklasser.

5) Målt ved brug af 5 m (16 fod) skærmede motorkabler ved nominel belastning og frekvens.

6) Kapslingsstørrelser A2+A3 kan konverteres til IP21 ved hjælp af et konverteringssæt. Se også kapitlerne Mekanisk montering og IP21/Type 1-kapslingssæt i Design Guiden.

7) Kapslingsstørrelser B3+B4 og C3+C4 kan konverteres til IP21 ved hjælp af et konverteringssæt. Se også kapitlerne Mekanisk montering og IP21/Type 1-kapslingssæt i Design Guiden.

8) Kapslingsstørrelser til N75K og N90K er D3h til IP20/Chassis, og D5h til IP54/Type 12.

9) To ledninger er krævet.

10) Variant er ikke tilgængelig i IP21.

8.2 Netforsyning

Netforsyning (L1, L2, L3)

Forsyningsspænding	200–240 V \pm 10 %
Forsyningsspænding	380–480 V \pm 10 %
Forsyningsspænding	525–600 V \pm 10 %
Forsyningsspænding	525–690 V \pm 10 %

Netspænding lav/netudfald:

I tilfælde af lav netspænding eller netudfald fortsætter frekvensomformeren, indtil DC-link-spændingen falder til under mindste stopniveau. Dette svarer typisk til 15 % under frekvensomformerens laveste nominelle forsyningsspænding. Opstart og fuldt moment kan ikke forventes ved netspænding < 10 % under frekvensomformerens laveste nominelle forsyningsspænding.

Forsyningfrekvens	50/60 Hz +4/-6 %
-------------------	------------------

Frekvensomformerens strømforsyning er testet i henhold til IEC61000-4-28, 50 Hz +4/-6 %.

Maksimum midlertidig ubalance mellem netfaser	3,0 % af nominel forsyningsspænding
Reel effektfaktor (λ)	\geq 0,9 nominel ved nominel belastning
Effektforskydningsfaktor ($\cos\phi$) tæt ved 1	(>0,98)
Kobling på forsyningsindgang L1, L2, L3 (opstarter) \leq 7,5 kW (10 hk)	Maksimum 2 gange/minut
Kobling på forsyningsindgang L1, L2, L3 (opstarter) 11–90 kW (15–125 hk)	Maksimum 1 gang/minut
Miljø i overensstemmelse med EN 60664-1	Overspændingskategori III/forureningsgrad 2

Apparatet egner sig til brug i et kredsløb, der kan levere maks. 100.000 RMS symmetriske ampere, 240/480/600/690 V maksimum.

8

8.3 Motorudgang og motordata

Motorudgang (U, V, W)

Udgangsspænding	0–100 % af forsyningsspændingen
Udgangsfrekvens	0–590 Hz ¹⁾
Kobling på udgang	Ubegrænset
Rampetider	1–3.600 sek

1) Afhængigt af effektstørrelse.

Momentkarakteristik, normal overbelastning

Startmoment (konstant moment)	Maksimum 110 % i 1 minut, én gang pr. 10 minutter ²⁾
Overmoment (konstant moment)	Maksimum 110 % i 1 minut, én gang pr. 10 minutter ²⁾

Momentkarakteristik, høj overbelastning

Startmoment (konstant moment)	Maksimum 150 % / 160 % i 1 minut, én gang pr. 10 minutter ²⁾
Overmoment (konstant moment)	Maksimum 150 % / 160 % i 1 minut, én gang pr. 10 minutter ²⁾

2) Procentdel viser frekvensomformerens nominelle moment, afhængigt af effektstørrelse.

8.4 Omgivelsesforhold

Miljø

Kapslingsstørrelse A	IP20/chassis, IP21/Type 1, IP55/Type 12, IP66/Type 4X
Kapslingsstørrelse B1/B2	IP21/Type 1, IP55/Type 12, IP66/Type 4X
Kapslingsstørrelse B3/B4	IP20/chassis
Kapslingsstørrelse C1/C2	IP21/Type 1, IP55/Type 12, IP66/Type 4X
Kapslingsstørrelse C3/C4	IP20/chassis
Tilgængeligt kapslingsæt \leq kapslingsstørrelse A	IP21/TYPE 1/IP4X top
Vibrationstest, kapsling A/B/C	1,0 g
Maksimum relativ luftfugtighed	5–95 % (IEC 721-3-3; klasse 3K3 (ikke-kondenserende) under drift)
Aggressivt miljø (IEC 721-3-3), ikke-coated	Klasse 3C2
Aggressivt miljø (IEC 721-3-3), coated	Klasse 3C3
Testmetode i overensstemmelse med IEC 60068-2-43 H2S (10 dage)	

Omgivelsestemperatur	Maksimum 50 °C (122 °F)
<i>Derating for høj omgivelsestemperatur, se kapitlet Særlige forhold i Design Guiden.</i>	
Minimumomgivelsestemperatur ved fuld drift	0 °C (32 °F)
Minimumomgivelsestemperatur ved reduceret ydeevne	-10 °C (14 °F)
Temperatur ved lagring/transport	-25 til +65/70 °C (-13 til 149/158 °F)
Maksimum højde over havet uden derating	1.000 m (3.281 fod)
Maksimum højde over havets overflade med derating	3.000 m (9.843 fod)
<i>Derating for stor højde: se kapitlet Særlige forhold i Design Guiden.</i>	
EMC-standarder, emission	EN 61800-3
EMC-standarder, immunitet	EN 61800-3
Energieffektivitetsklasse ¹⁾	IE2

1) Bestemmes i henhold til EN50598-2 ved:

- Nominel belastning.
- 90 % nominel frekvens.
- Fabriksindstillingen for switchfrekvens.
- Fabriksindstilling for switchmønster.

8

8.5 Kabelspecifikationer

Maksimum motorkabellængde, skærmet/armeret	150 m (492 fod)
Maksimum motorkabellængde, uskærmet/uarmeret	300 m (984 fod)
Maksimum tværsnit til motor, netforsyning, belastningsfordeling og bremse ¹⁾	
Maksimum tværsnit til styreklemmer, stift kabel	1,5 mm ² eller 2 x 0,75 mm ² (16 AWG)
Maksimum tværsnit til styreklemmer, blødt kabel	1 mm ² (18 AWG)
Maksimum tværsnit til styreklemmer, kabel med koresvøb	0,5 mm ² (20 AWG)
Minimum tværsnit til styreklemmer	0,25 mm ² (24 AWG)

1) Se tabeller over elektriske data i kapitel 8.1 Elektriske data for flere oplysninger.

Det er obligatorisk at jorde nettilslutningen korrekt ved at bruge klemme T95 (PE) i frekvensomformereren. Jordtilslutningens kabeltværsnit skal være mindst 10 mm² (8 AWG) eller to nominelle forsyningsledninger, som skal termineres særskilt i henhold til EN 50178. Se også kapitel 4.3.1 Jording . Brug uskærmet kabel.

8.6 Styringsind-/udgange og styringsdata

Styrekort, RS485 seriel kommunikation

Klemmenummer	68 (PTX+, RX+), 69 (N,TX-, RX-)
Klemmenummer 61	Fælles for klemme 68 og 69

Den serielle RS485-kommunikationskreds er funktionelt adskilt fra andre centrale kredsløb og galvanisk adskilt fra forsynings-spændingen (PELV).

Analoge indgange

Antal analoge indgange	2
Klemmenummer	53, 54
Tilstande	Spænding eller strøm
Tilstandsvalg	Kontakter S201 og S202
Spændingstilstand	Kontakt S201/S202 = OFF (U)
Spændingsniveau	0–10 V (skalérbar)
Indgangsmodstand, R _i	Ca. 10 kΩ
Maksimumspænding	±20 V
Strømtilstand	Kontakt S201/S202 = On (U)
Strømniveau	0/4–20 mA (skalérbar)
Indgangsmodstand, R _i	Ca. 200 Ω
Maksimumstrøm	30 mA
Opløsning for analoge indgange	10 bit (+ fortegn)

Nøjagtighed for analoge indgange	Maksimumfejl 0,5 % af fuld skala
Båndbredde	200 Hz

Alle analoge indgange er galvanisk adskilt fra forsyningsspændingen (PELV) og andre højspændingsklemmer.

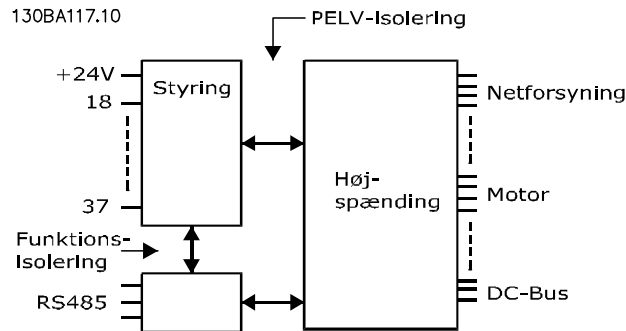


Illustration 8.1 PELV-isolering for analoge indgange

Analog udgang

Antal programmerbare analoge udgange	1
Klemmenummer	42
Strømområde ved analog udgang	0/4–20 mA
Maksimum modstandsbelastning til stel fra analog udgang	500 Ω
Nøjagtighed på analog udgang	Maksimumfejl 0,8 % af fuld skala
Opløsning på analog udgang	8 bit

Den analoge udgang er galvanisk adskilt fra forsyningsspændingen (PELV) og andre højspændingsklemmer.

Digitale indgange

Programmerbare digitale indgange	4 (6)
Klemmenummer	18, 19, 27 ¹⁾ , 29 ¹⁾ , 32, 33,
Logik	PNP eller NPN
Spændingsniveau	0–24 V DC
Spændingsniveau, logisk 0 PNP	<5 V DC
Spændingsniveau, logisk 1 PNP	>10 V DC
Spændingsniveau, logisk 0 NPN	>19 V DC
Spændingsniveau, logisk 1 NPN	<14 V DC
Maksimumspænding på indgang	28 V DC
Indgangsmodstand, R _i	Ca. 4 kΩ

Alle digitale indgange er galvanisk adskilt fra forsyningsspændingen (PELV) og andre højspændingsklemmer.

1) Klemme 27 og 29 kan også programmeres som udgange.

Digital udgang

Programmerbare digitale udgange/pulsudgange	2
Klemmenummer	27, 29 ¹⁾
Spændingsniveau ved digital udgang/udgangsfrekvens	0–24 V
Maksimum udgangsstrøm (plade eller kilde)	40 mA
Maksimum belastning ved udgangsfrekvens	1 kΩ
Maksimum kapacitiv belastning ved udgangsfrekvens	10 nF
Minimum udgangsfrekvens ved udgangsfrekvens	0 Hz
Maksimum udgangsfrekvens ved udgangsfrekvens	32 kHz
Nøjagtighed på udgangsfrekvens	Maksimumfejl 0,1 % af fuld skala
Opløsning på frekvensudgange	12 bit

1) Klemme 27 og 29 kan også programmeres som indgange.

Den digitale udgang er galvanisk adskilt fra forsyningsspændingen (PELV) og andre højspændingsklemmer.

Pulsindgange

Programmerbare pulsindgange	2
Klemmenummer, puls	29, 33
Maksimumfrekvens på klemme 29, 33	110 kHz (push-pull-drevet)
Maksimumfrekvens på klemme 29, 33	5 kHz (åben kollektor)
Minimumfrekvens på klemme 29, 33	4 Hz
Spændingsniveau	Se <i>Digitale indgange</i>
Maksimumspænding på indgang	28 V DC
Indgangsmodstand, R_i	Ca. 4 k Ω
Pulsindgangsnøjagtighed (0,1–1 kHz)	Maksimumfej 0,1 % af fuld skala

Styrekort, 24 V DC-udgang

Klemmenummer	12, 13
Maksimum belastning	200 mA

24 V DC-forsyningen er galvanisk adskilt fra forsyningsspændingen (PELV), men har samme potentiale som de analoge og digitale indgange og udgange.

Relæudgange

Programmerbare relæudgange	2
Relæ 01 klemmenummer	1-3 (bryde), 1-2 (slutte)
Maksimum klemmebelastning (AC-1) ¹⁾ på 1-3 (NC), 1-2 (NO) (resistiv belastning)	240 V AC, 2 A
Maksimum klemmebelastning (AC-15) ¹⁾ (induktiv belastning @ $\cos\phi$ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Maksimum klemmebelastning (DC-1) ¹⁾ på 1-2 (NO), 1-3 (NC) (resistiv belastning)	60 V DC, 1 A
Maksimum klemmebelastning (DC-13) ¹⁾ (induktiv belastning)	24 V DC, 0,1 A
Relæ 02 klemmenummer	4-6 (bryde), 4-5 (slutte)
Maksimum klemmebelastning (AC-1) ¹⁾ på 4-5 (NO) (resistiv belastning) ^{2) 3)}	400 V AC, 2 A
Maksimum klemmebelastning (AC-15) ¹⁾ på 4-5 (NO) (induktiv belastning @ $\cos\phi$ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Maksimum klemmebelastning (DC-1) ¹⁾ på 4-5 (NO) (resistiv belastning)	80 V DC, 2 A
Maksimum klemmebelastning (DC-13) ¹⁾ på 4-5 (NO) (induktiv belastning)	24 V DC, 0,1 A
Maksimum klemmebelastning (AC-1) ¹⁾ på 4-6 (NC) (resistiv belastning)	240 V AC, 2 A
Maksimum klemmebelastning (AC-15) ¹⁾ på 4-6 (NC) (induktiv belastning @ $\cos\phi$ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Maksimum klemmebelastning (DC-1) ¹⁾ på 4-6 (NC) (resistiv belastning)	50 V DC, 2 A
Maksimum klemmebelastning (DC-13) ¹⁾ på 4-6 (NC) (induktiv belastning)	24 V DC, 0,1 A
Minimum klemmebelastning på 1-3 (NC), 1-2 (NO), 4-6 (NC), 4-5 (NO)	24 V DC, 10 mA, 24 V AC, 20 mA
Miljø i overensstemmelse med EN 60664-1	Overspændingskategori III/forureningsgrad 2

1) IEC 60947 afsnit 4 og 5.

Relækontakterne er galvanisk adskilt fra resten af kredsløbet ved forstærket isolering (PELV).

2) Overspændingskategori II.

3) UL-applikationer 300 V AC 2 A.

Styrekort, 10 V DC-udgang

Klemmenummer	50
Udgangsspænding	10,5 V \pm 0,5 V
Maksimum belastning	25 mA

10 V DC-forsyningen er galvanisk adskilt fra forsyningsspændingen (PELV) og andre højspændingsklemmer.

Styrekarakteristik

Opløsning for udgangsfrekvens ved 0–590 Hz	\pm 0,003 Hz
Systemresponstid (klemme 18, 19, 27, 29, 32, 33)	\leq 2 ms
Hastighedsstyringsområde (åben sløjfe)	1:100 af synkron hastighed
Hastighedsnøjagtighed (åben sløjfe)	30–4.000 O/MIN: maksimumfej på \pm 8 O/MIN

Alle styrekarakteristikker er baserede på en 4-polet asynkron motor.

Ydeevne for styrekort

Scanningsinterval	5 ms
-------------------	------

Styrekort, seriel kommunikation via USB

USB-standard 1,1 (fuld hastighed)

USB-stik USB-stik til "apparat" af B-typen

BEMÆRK!

Tilslutning til en pc foretages via et almindeligt værts/apparats-USB-kabel.

USB-tilslutningen er galvanisk adskilt fra forsyningsspændingen (PELV) og andre højspændingsklemmer.

USB-jordtilslutningen er ikke galvanisk adskilt fra beskyttelsesjordingen. Benyt kun en isoleret bærbar/stationær computer som pc-tilslutning til USB-stikket på frekvensomformereren eller et isoleret USB-kabel/en USB-omformer.

8.7 Tilspændingsmomenter på tilslutninger

Kapsling	Moment [N•m (tommer-pund)]					
	Netforsyning	Motor	DC-tilslutning	Bremse	Jord	Jord
A2	1,8 (16)	1,8 (16)	1,8 (16)	1,8 (16)	3 (27)	0,6 (5)
A3	1,8 (16)	1,8 (16)	1,8 (16)	1,8 (16)	3 (27)	0,6 (5)
A4	1,8 (16)	1,8 (16)	1,8 (16)	1,8 (16)	3 (27)	0,6 (5)
A5	1,8 (16)	1,8 (16)	1,8 (16)	1,8 (16)	3 (27)	0,6 (5)
B1	1,8 (16)	1,8 (16)	1,5 (13)	1,5 (13,3)	3 (27)	0,6 (5)
B2	4,5 (40)	4,5 (40)	3,7 (33)	3,7 (33)	3 (27)	0,6 (5)
B3	1,8 (16)	1,8 (16)	1,8 (16)	1,8 (16)	3 (27)	0,6 (5)
B4	4,5 (40)	4,5 (40)	4,5 (40)	4,5 (40)	3 (27)	0,6 (5)
C1	10 (89)	10 (89)	10 (89)	10 (89)	3 (27)	0,6 (5)
C2	14/24 (124/221) ¹⁾	14/24 (124/221) ¹⁾	14 (124)	14 (124)	3 (27)	0,6 (5)
C3	10 (89)	10 (89)	10 (89)	10 (89)	3 (27)	0,6 (5)
C4	14/24 (124/221) ¹⁾	14/24 (124/221) ¹⁾	14 (124)	14 (124)	3 (27)	0,6 (5)

Tabel 8.18 Tilspændingsmoment for klemmer

 1) Til forskellige kabelmål x/y, hvor $x \leq 95 \text{ mm}^2$ (3 AWG) og $y \geq 95 \text{ mm}^2$ (3 AWG).

8.8 Sikringer og afbrydere

Brug de anbefalede sikringer og/eller afbrydere på forsyningsiden som beskyttelse, hvis der skulle forekomme komponentnedbrud inden i frekvensomformerens (første fejl).

BEMÆRK!

Brug af sikringer på forsyningsiden er obligatorisk i installationer, som overholder IEC 60364 (CE) og NEC 2009 (UL).

Anbefalinger

- Sikringer af gG-typen
- Afbrydere af Moeller-typen. Ved andre afbrydertyper skal det sikres, at energien til frekvensomformerens er lig med eller lavere end den energi, der leveres af Moeller-typerne.

Brug af anbefalede sikringer og afbrydere sikrer, at eventuel beskadigelse af frekvensomformerens begrænses til skader inde i apparatet. Se *Applikationsanvisningen Sikringer og afbrydere* for yderligere oplysninger.

Sikringerne i *kapitel 8.8.1 Overholdelse af CE* til *kapitel 8.8.2 UL-overensstemmelse* er egnede til brug i et kredsløb, der kan levere 100.000 A_{rms} (symmetrisk), afhængigt af frekvensomformerens spændingsklassificering. Med de passende sikringer er frekvensomformerens kortslutningsstrømklassificering (SCCR) 100.000 A_{rms}.

8

8.8.1 Overholdelse af CE

Kapsling	Effekt [kW (hk)]	Anbefalet sikringsstørrelse	Anbefalet maksimumsikring	Anbefalet afbryder Moeller	Maksimum tripniveau [A]
A2	0,25–2,2 (0,34–3)	gG-10 (0,25–1,5) gG-16 (2,2)	gG-25	PKZM0-25	25
A3	3,0–3,7 (4–5)	gG-16 (3) gG-20 (3,7)	gG-32	PKZM0-25	25
A4	0,25–2,2 (0,34–3)	gG-10 (0,25–1,5) gG-16 (2,2)	gG-32	PKZM0-25	25
A5	0,25–3,7 (0,34–5)	gG-10 (0,25–1,5) gG-16 (2,2–3) gG-20 (3,7)	gG-32	PKZM0-25	25
B1	5,5–11 (7,5–15)	gG-25 (5,5) gG-32 (7,5)	gG-80	PKZM4-63	63
B2	15 (20)	gG-50	gG-100	NZMB1-A100	100
B3	5,5–11 (7,5–15)	gG-25	gG-63	PKZM4-50	50
B4	15–18 (20–24)	gG-32 (7,5) gG-50 (11) gG-63 (15)	gG-125	NZMB1-A100	100
C1	18,5–30 (25–40)	gG-63 (15) gG-80 (18,5) gG-100 (22)	gG-160 (15–18,5) aR-160 (22)	NZMB2-A200	160
C2	37–45 (50–60)	aR-160 (30) aR-200 (37)	aR-200 (30) aR-250 (37)	NZMB2-A250	250
C3	22–30 (30–40)	gG-80 (18,5) aR-125 (22)	gG-150 (18,5) aR-160 (22)	NZMB2-A200	150
C4	37–45 (50–60)	aR-160 (30) aR-200 (37)	aR-200 (30) aR-250 (37)	NZMB2-A250	250

Tabel 8.19 200–240 V, kapslingsstørrelser A, B og C

Kapsling	Effekt [kW (hk)]	Anbefalet sikringsstørrelse	Anbefalet maksimumsikring	Anbefalet afbryder Moeller	Maksimum tripniveau [A]
A2	1,1–4,0 (1,5–5)	gG-10 (0,37–3) gG-16 (4)	gG-25	PKZM0-25	25
A3	5,5–7,5 (7,5–10)	gG-16	gG-32	PKZM0-25	25
A4	1,1–4,0 (1,5–5)	gG-10 (0,37–3) gG-16 (4)	gG-32	PKZM0-25	25
A5	1,1–7,5 (1,5–10)	gG-10 (0,37–3) gG-16 (4-7,5)	gG-32	PKZM0-25	25
B1	11–18,5 (15–25)	gG-40	gG-80	PKZM4-63	63
B2	22–30 (30–40)	gG-50 (18,5) gG-63 (22)	gG-100	NZMB1-A100	100
B3	11–18 (15–24)	gG-40	gG-63	PKZM4-50	50
B4	22–37 (30–50)	gG-50 (18,5) gG-63 (22) gG-80 (30)	gG-125	NZMB1-A100	100
C1	37–55 (50–75)	gG-80 (30) gG-100 (37) gG-160 (45)	gG-160	NZMB2-A200	160
C2	75–90 (100–125)	aR-200 (55) aR-250 (75)	aR-250	NZMB2-A250	250
C3	45–55 (60–75)	gG-100 (37) gG-160 (45)	gG-150 (37) gG-160 (45)	NZMB2-A200	150
C4	75–90 (100–125)	aR-200 (55) aR-250 (75)	aR-250	NZMB2-A250	250

Tabel 8.20 380–480 V, kapslingsstørrelser A, B og C

Kapsling	Effekt [kW (hk)]	Anbefalet sikringsstørrelse	Anbefalet maksimumsikring	Anbefalet afbryder Moeller	Maksimum tripniveau [A]
A2	1,1–4,0 (1,5–5)	gG-10	gG-25	PKZM0-25	25
A3	5,5–7,5 (7,5–10)	gG-10 (5,5) gG-16 (7,5)	gG-32	PKZM0-25	25
A5	1,1–7,5 (1,5–10)	gG-10 (0,75–5,5) gG-16 (7,5)	gG-32	PKZM0-25	25
B1	11–18 (15–24)	gG-25 (11) gG-32 (15) gG-40 (18,5)	gG-80	PKZM4-63	63
B2	22–30 (30–40)	gG-50 (22) gG-63 (30)	gG-100	NZMB1-A100	100
B3	11–18,5 (15–25)	gG-25 (11) gG-32 (15)	gG-63	PKZM4-50	50
B4	22–37 (30–50)	gG-40 (18,5) gG-50 (22) gG-63 (30)	gG-125	NZMB1-A100	100
C1	37–55 (50–75)	gG-63 (37) gG-100 (45) aR-160 (55)	gG-160 (37–45) aR-250 (55)	NZMB2-A200	160
C2	75–90 (100–125)	aR-200 (75)	aR-250	NZMB2-A250	250
C3	45–55 (60–75)	gG-63 (37) gG-100 (45)	gG-150	NZMB2-A200	150
C4	75–90 (100–125)	aR-160 (55) aR-200 (75)	aR-250	NZMB2-A250	250

Tabel 8.21 525–600 V, kapslingsstørrelser A, B og C

Kapsling	Effekt [kW (hk)]	Anbefalet sikringsstørrelse	Anbefalet maksimumsikring	Anbefalet afbryder Wilo	Maksimum tripniveau [A]
A3	1,1 (1,5)	gG-6	gG-25	CTI25M 10-16	16
	1,5 (2)	gG-6	gG-25	CTI25M 10-16	16
	2,2 (3)	gG-6	gG-25	CTI25M 10-16	16
	3 (4)	gG-10	gG-25	CTI25M 10-16	16
	4 (5)	gG-10	gG-25	CTI25M 10-16	16
	5,5 (7,5)	gG-16	gG-25	CTI25M 10-16	16
	7,5 (10)	gG-16	gG-25	CTI25M 10-16	16
B2	11 (15)	gG-25	gG-63	–	–
	15 (20)	gG-25	gG-63	–	–
	18 (24)	gG-32	–	–	–
	22 (30)	gG-32	–	–	–
C2	30 (40)	gG-40	–	–	–
	37 (50)	gG-63	gG-80	–	–
	45 (60)	gG-63	gG-100	–	–
	55 (75)	gG-80	gG-125	–	–
	75 (100)	gG-100	gG-160	–	–
C3	37 (50)	gG-100	gG-125	–	–
	45 (60)	gG-125	gG-160	–	–

Tabel 8.22 525–690 V, kapslingsstørrelser A, B og C

8.8.2 UL-overensstemmelse

Anbefalet maksimumsikring													
Effekt [kW (hk)]	Maksimum forsikringsstørrelse [A]	Bussmann JFHR2	Bussmann RK1	Bussmann J	Bussmann T	Bussmann CC	Bussmann CC	Bussmann CC	SIBA RK1	Littelfuse RK1	Ferraz-Shawmut CC	Ferraz-Shawmut RK1	Ferraz-Shawmut J
1,1 (1,5)	15	FWX-15	KTN-R15	JKS-15	JJN-15	FNQ-R-15	KTK-R-15	LP-CC-15	5017906-016	KLN-R15	ATM-R15	A2K-15R	HSJ15
1,5 (2)	20	FWX-20	KTN-R20	JKS-20	JJN-20	FNQ-R-20	KTK-R-20	LP-CC-20	5017906-020	KLN-R20	ATM-R20	A2K-20R	HSJ20
2,2 (3)	30 ¹⁾	FWX-30	KTN-R30	JKS-30	JJN-30	FNQ-R-30	KTK-R-30	LP-CC-30	5012406-032	KLN-R30	ATM-R30	A2K-30R	HSJ30
3,0 (4)	35	FWX-35	KTN-R35	JKS-35	JJN-35	-	-	-	-	KLN-R35	-	A2K-35R	HSJ35
3,7 (5)	50	FWX-50	KTN-R50	JKS-50	JJN-50	-	-	-	5014006-050	KLN-R50	-	A2K-50R	HSJ50
5,5 (7,5)	60 ²⁾	FWX-60	KTN-R60	JKS-60	JJN-60	-	-	-	5014006-063	KLN-R60	-	A2K-60R	HSJ60
7,5 (10)	80	FWX-80	KTN-R80	JKS-80	JJN-80	-	-	-	5014006-080	KLN-R80	-	A2K-80R	HSJ80
15 (20)	150	FWX-150	KTN-R150	JKS-150	JJN-150	-	-	-	2028220-150	KLN-R150	-	A2K-150R	HSJ150
22 (30)	200	FWX-200	KTN-R200	JKS-200	JJN-200	-	-	-	2028220-200	KLN-R200	-	A2K-200R	HSJ200

Tabel 8.23 1 x 200–240 V, kapslingsstørrelser A, B og C

1) Siba tilladt op til 32 A.

2) Siba tilladt op til 63 A.

Anbefalet maksimumsikring													
Effekt [kW (hk)]	Maksimum forsikringsstørrelse [A]	Bussmann JFHR2	Bussmann RK1	Bussmann J	Bussmann T	Bussmann CC	Bussmann CC	Bussmann CC	SIBA RK1	Littelfuse RK1	Ferraz-Shawmut CC	Ferraz-Shawmut RK1	Ferraz-Shawmut J
7,5 (10)	60	FWH-60	KTS-R60	JKS-60	JJS-60	-	-	-	5014006-063	KLS-R60	-	A6K-60R	HSJ60
11 (15)	80	FWH-80	KTS-R80	JKS-80	JJS-80	-	-	-	2028220-100	KLS-R80	-	A6K-80R	HSJ80
22 (30)	150	FWH-150	KTS-R150	JKS-150	JJS-150	-	-	-	2028220-160	KLS-R150	-	A6K-150R	HSJ150
37 (50)	200	FWH-200	KTS-R200	JKS-200	JJS-200	-	-	-	2028220-200	KLS-200	-	A6K-200R	HSJ200

Tabel 8.24 1 x 380–500 V, kapslingsstørrelser B og C

- KTS-sikringer fra Bussmann kan bruges i stedet for KTN til 240 V-frekvensomformere.
- FWH-sikringer fra Bussmann kan bruges i stedet for FWX til 240 V-frekvensomformere.
- JJS-sikringer fra Bussmann kan bruges i stedet for JJN til 240 V-frekvensomformere.

- *KLRS-sikringer fra Littelfuse kan bruges i stedet for KLN-R-sikringer til 240 V-frekvensomformere.*
- *A6KR-sikringer fra Ferraz-Shawmut kan bruges i stedet for A2KR til 240 V-frekvensomformere.*

Effekt [kW (hk)]	Anbefalet maksimumsikring					
	Bussmann Type RK1 ¹⁾	Bussmann Type J	Bussmann Type T	Bussmann Type CC	Bussmann	Bussmann Type CC
0,25–0,37 (0,34–0,5)	KTN-R-05	JKS-05	JJN-05	FNQ-R-5	KTK-R-5	LP-CC-5
0,55–1,1 (0,75–1,5)	KTN-R-10	JKS-10	JJN-10	FNQ-R-10	KTK-R-10	LP-CC-10
1,5 (2)	KTN-R-15	JKS-15	JJN-15	FNQ-R-15	KTK-R-15	LP-CC-15
2,2 (3)	KTN-R-20	JKS-20	JJN-20	FNQ-R-20	KTK-R-20	LP-CC-20
3,0 (4)	KTN-R-25	JKS-25	JJN-25	FNQ-R-25	KTK-R-25	LP-CC-25
3,7 (5)	KTN-R-30	JKS-30	JJN-30	FNQ-R-30	KTK-R-30	LP-CC-30
5,5–7,5 (7,5–10)	KTN-R-50	JKS-50	JJN-50	–	–	–
11 (15)	KTN-R-60	JKS-60	JJN-60	–	–	–
15 (20)	KTN-R-80	JKS-80	JJN-80	–	–	–
18,5–22 (25–30)	KTN-R-125	JKS-125	JJN-125	–	–	–
30 (40)	KTN-R-150	JKS-150	JJN-150	–	–	–
37 (50)	KTN-R-200	JKS-200	JJN-200	–	–	–
45 (60)	KTN-R-250	JKS-250	JJN-250	–	–	–

Tabel 8.25 3 x 200–240 V, kapslingsstørrelser A, B og C

Effekt [kW (hk)]	Anbefalet maksimumsikring							
	SIBA Type RK1	Littelfuse Type RK1	Ferraz- Shawmut Type CC	Ferraz- Shawmut Type RK1 ²⁾	Bussmann Type JFHR2 ³⁾	Littelfuse JFHR2	Ferraz- Shawmut JFHR2 ⁴⁾	Ferraz- Shawmut J
0,25–0,37 (0,34–0,5)	5017906-005	KLN-R-05	ATM-R-05	A2K-05-R	FWX-5	–	–	HSJ-6
0,55–1,1 (0,75–1,5)	5017906-010	KLN-R-10	ATM-R-10	A2K-10-R	FWX-10	–	–	HSJ-10
1,5 (2)	5017906-016	KLN-R-15	ATM-R-15	A2K-15-R	FWX-15	–	–	HSJ-15
2,2 (3)	5017906-020	KLN-R-20	ATM-R-20	A2K-20-R	FWX-20	–	–	HSJ-20
3,0 (4)	5017906-025	KLN-R-25	ATM-R-25	A2K-25-R	FWX-25	–	–	HSJ-25
3,7 (5)	5012406-032	KLN-R-30	ATM-R-30	A2K-30-R	FWX-30	–	–	HSJ-30
5,5–7,5 (7,5–10)	5014006-050	KLN-R-50	–	A2K-50-R	FWX-50	–	–	HSJ-50
11 (15)	5014006-063	KLN-R-60	–	A2K-60-R	FWX-60	–	–	HSJ-60
15 (20)	5014006-080	KLN-R-80	–	A2K-80-R	FWX-80	–	–	HSJ-80
18,5–22 (25–30)	2028220-125	KLN-R-125	–	A2K-125-R	FWX-125	–	–	HSJ-125
30 (40)	2028220-150	KLN-R-150	–	A2K-150-R	FWX-150	L25S-150	A25X-150	HSJ-150
37 (50)	2028220-200	KLN-R-200	–	A2K-200-R	FWX-200	L25S-200	A25X-200	HSJ-200
45 (60)	2028220-250	KLN-R-250	–	A2K-250-R	FWX-250	L25S-250	A25X-250	HSJ-250

Tabel 8.26 3 x 200–240 V, kapslingsstørrelser A, B og C

- 1) *KTS-sikringer fra Bussmann kan bruges i stedet for KTN til 240 V-frekvensomformere.*
- 2) *A6KR-sikringer fra Ferraz-Shawmut kan bruges i stedet for A2KR til 240 V-frekvensomformere.*
- 3) *FWH-sikringer fra Bussmann kan bruges i stedet for FWX til 240 V-frekvensomformere.*
- 4) *A50X-sikringer fra Ferraz-Shawmut kan bruges i stedet for A25X til 240 V-frekvensomformere.*

Effekt [kW (hk)]	Anbefalet maksimumsikring					
	Bussmann Type RK1	Bussmann Type J	Bussmann Type T	Bussmann Type CC	Bussmann Type CC	Bussmann Type CC
–	KTS-R-6	JKS-6	JJS-6	FNQ-R-6	KTK-R-6	LP-CC-6
1,1–2,2 (1,5–3)	KTS-R-10	JKS-10	JJS-10	FNQ-R-10	KTK-R-10	LP-CC-10
3 (4)	KTS-R-15	JKS-15	JJS-15	FNQ-R-15	KTK-R-15	LP-CC-15
4 (5)	KTS-R-20	JKS-20	JJS-20	FNQ-R-20	KTK-R-20	LP-CC-20
5,5 (7,5)	KTS-R-25	JKS-25	JJS-25	FNQ-R-25	KTK-R-25	LP-CC-25
7,5 (10)	KTS-R-30	JKS-30	JJS-30	FNQ-R-30	KTK-R-30	LP-CC-30
11 (15)	KTS-R-40	JKS-40	JJS-40	–	–	–
15 (20)	KTS-R-50	JKS-50	JJS-50	–	–	–
22 (30)	KTS-R-60	JKS-60	JJS-60	–	–	–
30 (40)	KTS-R-80	JKS-80	JJS-80	–	–	–
37 (50)	KTS-R-100	JKS-100	JJS-100	–	–	–
45 (60)	KTS-R-125	JKS-125	JJS-125	–	–	–
55 (75)	KTS-R-150	JKS-150	JJS-150	–	–	–
75 (100)	KTS-R-200	JKS-200	JJS-200	–	–	–
90 (125)	KTS-R-250	JKS-250	JJS-250	–	–	–

Tabel 8.27 3 x 380–480 V, kapslingsstørrelser A, B og C

Effekt [kW (hk)]	Anbefalet maksimumsikring							
	SIBA Type RK1	Littelfuse Type RK1	Ferraz- Shawmut Type CC	Ferraz- Shawmut Type RK1	Bussmann JFHR2	Ferraz- Shawmut J	Ferraz- Shawmut JFHR2 ¹⁾	Littelfuse JFHR2
–	5017906-006	KLS-R-6	ATM-R-6	A6K-6-R	FWH-6	HSJ-6	–	–
1,1–2,2 (1,5–3)	5017906-010	KLS-R-10	ATM-R-10	A6K-10-R	FWH-10	HSJ-10	–	–
3 (4)	5017906-016	KLS-R-15	ATM-R-15	A6K-15-R	FWH-15	HSJ-15	–	–
4 (5)	5017906-020	KLS-R-20	ATM-R-20	A6K-20-R	FWH-20	HSJ-20	–	–
5,5 (7,5)	5017906-025	KLS-R-25	ATM-R-25	A6K-25-R	FWH-25	HSJ-25	–	–
7,5 (10)	5012406-032	KLS-R-30	ATM-R-30	A6K-30-R	FWH-30	HSJ-30	–	–
11 (15)	5014006-040	KLS-R-40	–	A6K-40-R	FWH-40	HSJ-40	–	–
15 (20)	5014006-050	KLS-R-50	–	A6K-50-R	FWH-50	HSJ-50	–	–
22 (30)	5014006-063	KLS-R-60	–	A6K-60-R	FWH-60	HSJ-60	–	–
30 (40)	2028220-100	KLS-R-80	–	A6K-80-R	FWH-80	HSJ-80	–	–
37 (50)	2028220-125	KLS-R-100	–	A6K-100-R	FWH-100	HSJ-100	–	–
45 (60)	2028220-125	KLS-R-125	–	A6K-125-R	FWH-125	HSJ-125	–	–
55 (75)	2028220-160	KLS-R-150	–	A6K-150-R	FWH-150	HSJ-150	–	–
75 (100)	2028220-200	KLS-R-200	–	A6K-200-R	FWH-200	HSJ-200	A50-P-225	L50-S-225
90 (125)	2028220-250	KLS-R-250	–	A6K-250-R	FWH-250	HSJ-250	A50-P-250	L50-S-250

Tabel 8.28 3 x 380–480 V, kapslingsstørrelser A, B og C

1) Ferraz-Shawmut A50QS-sikringer kan bruges i stedet for A50P-sikringer.

Effekt [kW (hk)]	Anbefalet maksimumsikring									
	Bussmann Type RK1	Bussman n Type J	Bussmann Type T	Bussmann Type CC	Bussman n Type CC	Bussman n Type CC	SIBA Type RK1	Littelfuse Type RK1	Ferraz- Shawmut Type RK1	Ferraz- Shawmut J
0,75– 1,1 (1–1,5)	KTS-R-5	JKS-5	JJS-6	FNQ-R-5	KTK-R-5	LP-CC-5	5017906-005	KLS-R-005	A6K-5-R	HSJ-6
1,5–2,2 (2–3)	KTS-R-10	JKS-10	JJS-10	FNQ-R-10	KTK-R-10	LP-CC-10	5017906-010	KLS-R-010	A6K-10-R	HSJ-10
3 (4)	KTS-R-15	JKS-15	JJS-15	FNQ-R-15	KTK-R-15	LP-CC-15	5017906-016	KLS-R-015	A6K-15-R	HSJ-15
4 (5)	KTS-R-20	JKS-20	JJS-20	FNQ-R-20	KTK-R-20	LP-CC-20	5017906-020	KLS-R-020	A6K-20-R	HSJ-20
5,5 (7,5)	KTS-R-25	JKS-25	JJS-25	FNQ-R-25	KTK-R-25	LP-CC-25	5017906-025	KLS-R-025	A6K-25-R	HSJ-25
7,5 (10)	KTS-R-30	JKS-30	JJS-30	FNQ-R-30	KTK-R-30	LP-CC-30	5017906-030	KLS-R-030	A6K-30-R	HSJ-30
11–15 (15–20)	KTS-R-35	JKS-35	JJS-35	–	–	–	5014006-040	KLS-R-035	A6K-35-R	HSJ-35
18 (24)	KTS-R-45	JKS-45	JJS-45	–	–	–	5014006-050	KLS-R-045	A6K-45-R	HSJ-45
22 (30)	KTS-R-50	JKS-50	JJS-50	–	–	–	5014006-050	KLS-R-050	A6K-50-R	HSJ-50
30 (40)	KTS-R-60	JKS-60	JJS-60	–	–	–	5014006-063	KLS-R-060	A6K-60-R	HSJ-60
37 (50)	KTS-R-80	JKS-80	JJS-80	–	–	–	5014006-080	KLS-R-075	A6K-80-R	HSJ-80
45 (60)	KTS-R-100	JKS-100	JJS-100	–	–	–	5014006-100	KLS-R-100	A6K-100-R	HSJ-100
55 (75)	KTS-R-125	JKS-125	JJS-125	–	–	–	2028220-125	KLS-R-125	A6K-125-R	HSJ-125
75 (100)	KTS-R-150	JKS-150	JJS-150	–	–	–	2028220-150	KLS-R-150	A6K-150-R	HSJ-150
90 (125)	KTS-R-175	JKS-175	JJS-175	–	–	–	2028220-200	KLS-R-175	A6K-175-R	HSJ-175

Tabel 8.29 3 x 525–600 V, kapslingsstørrelser A, B og C

Effekt [kW (hk)]	Anbefalet maksimumsikring							
	Maksimum for-sikring [A]	Bussmann E52273 RK1/JDDZ	Bussmann E4273 J/JDDZ	Bussmann E4273 T/JDDZ	SIBA E180276 RK1/JDDZ	Littelfuse E81895 RK1/JDDZ	Ferraz- Shawmut E163267/E2137 RK1/JDDZ	Ferraz- Shawmut E2137 J/HSJ
11–15 (15–20)	30	KTS-R-30	JKS-30	JJS-30	5017906-030	KLS-R-030	A6K-30-R	HST-30
22 (30)	45	KTS-R-45	JKS-45	JJS-45	5014006-050	KLS-R-045	A6K-45-R	HST-45
30 (40)	60	KTS-R-60	JKS-60	JJS-60	5014006-063	KLS-R-060	A6K-60-R	HST-60
37 (50)	80	KTS-R-80	JKS-80	JJS-80	5014006-080	KLS-R-075	A6K-80-R	HST-80
45 (60)	90	KTS-R-90	JKS-90	JJS-90	5014006-100	KLS-R-090	A6K-90-R	HST-90
55 (75)	100	KTS-R-100	JKS-100	JJS-100	5014006-100	KLS-R-100	A6K-100-R	HST-100
75 (100)	125	KTS-R-125	JKS-125	JJS-125	2028220-125	KLS-150	A6K-125-R	HST-125
90 (125)	150	KTS-R-150	JKS-150	JJS-150	2028220-150	KLS-175	A6K-150-R	HST-150

Tabel 8.30 3 x 525–690 V, kapslingsstørrelser B og C

8.9 Nominel effekt, vægt og mål

Kapslingsstørrelse [kW (hk)]		A2		A3		A4	A5
3 x 525–690 V	T7	–	–	–	–	–	–
3 x 525–600 V	T6	–	–	0,75–7,5 (1–10)	–	–	0,75–7,5 (1–10)
3 x 380–480 V	T4	0,37–4,0 (0,5–5)	–	5,5–7,5 (7,5–10)	–	0,37–4,0 (0,5–5)	0,37–7,5 (0,5–10)
1 x 380–480 V	S4	–	–	–	–	1,1–4,0 (1,5–5)	–
3 x 200–240 V	T2	0,25–3,0 (0,34–4)	–	3,7 (0,5)	–	0,25–2,2 (0,34–3)	0,25–3,7 (0,34–5)
1 x 200–240 V	S2	–	–	1,1 (1,5)	–	1,1–2,2 (1,5–3)	1,1 (1,5)
IP		20	21	20	21	55/66	55/66
NEMA		chassis	type 1	chassis	type 1	type 12/4X	type 12/4X
Højde [mm (tommer)]							
Højde på bagplade	A ¹⁾	268 (10,6)	375 (14,8)	268 (10,6)	375 (14,8)	390 (15,4)	420 (16,5)
Højde med frakoblingsplade til fieldbus-kabler	A	374 (14,7)	–	374 (14,7)	–	–	–
Afstand mellem monteringshullerne	a	257 (10,1)	350 (13,8)	257 (10,1)	350 (13,8)	401 (15,8)	402 (15,8)
Bredde [mm (tommer)]							
Bredde på bagplade	B	90 (3,5)	90 (3,5)	130 (5,1)	130 (5,1)	200 (7,9)	242 (9,5)
Bredde på bagplade med én C-option	B	130 (5,1)	130 (5,1)	170 (6,7)	170 (6,7)	–	242 (9,5)
Bredde på bagplade med to C-optioner	B	90 (3,5)	90 (3,5)	130 (5,1)	130 (5,1)	–	242 (9,5)
Afstand mellem monteringshullerne	b	70 (2,8)	70 (2,8)	110 (4,3)	110 (4,3)	171 (6,7)	215 (8,5)
Dybde²⁾ [mm (tommer)]							
Uden option A/B	C	205 (8,1)	205 (8,1)	205 (8,1)	205 (8,1)	175 (6,9)	200 (7,9)
Med option A/B	C	220 (8,7)	220 (8,7)	220 (8,7)	220 (8,7)	175 (6,9)	200 (7,9)
Skruenhuller [mm (tommer)]							
	c	8,0 (0,31)	8,0 (0,31)	8,0 (0,31)	8,0 (0,31)	8,25 (0,32)	8,2 (0,32)
	d	ø11 (0,43)	ø11 (0,43)	ø11 (0,43)	ø11 (0,43)	ø12 (0,47)	ø12 (0,47)
	e	ø5,5 (0,22)	ø5,5 (0,22)	ø5,5 (0,22)	ø5,5 (0,22)	ø6,5 (0,26)	ø6,5 (0,26)
	f	9 (0,35)	9 (0,35)	9 (0,35)	9 (0,35)	6 (0,24)	9 (0,35)
Maksimumvægt [kg (pund)]		4,9 (10,8)	5,3 (11,7)	6,6 (14,6)	7 (15,4)	9,7 (21,4)	14 (31)
1) Se <i>Illustration 3.4</i> og <i>Illustration 3.5</i> for øverste og nederste monteringshuller.							
2) Kapslingens dybde varierer afhængigt af, hvilke optioner der installeres.							

Tabel 8.31 Nominel effekt, vægt og mål, kapslingsstørrelser A2-A5

Kapslingsstørrelse [kW (hk)]		B1	B2	B3	B4	C1	C2	C3	C4
3 x 525–690 V	T7	–	11–30 (15–40)	–	–	–	37–90 (50–125)	–	–
3 x 525–600 V	T6	11–18,5 (15–25)	22–30 (30–40)	11–18,5 (15–25)	22–37 (30–50)	37–55 (50–75)	75–90 (100–125)	45–55 (60–75)	75–90 (100–125)
3 x 380–480 V	T4	11–18,5 (15–25)	22–30 (30–40)	11–18,5 (15–25)	22–37 (30–50)	37–55 (50–75)	75–90 (100–125)	45–55 (60–75)	75–90 (100–125)
1 x 380–480 V	S4	7,5 (10)	11 (15)	–	–	18 (24)	37 (50)	–	–
3 x 200–240 V	T2	5,5–11 (7,5–15)	15 (20)	5,5–11 (7,5–15)	15–18,5 (20–25)	18,5–30 (25–40)	37–45 (50–60)	22–30 (30–40)	37–45 (50–60)
1 x 200–240 V	S2	1,5–3,7 (2–5)	7,5 (10)	–	–	15 (20)	22 (30)	–	–
IP NEMA		21/55/66 type 1/12/4X	21/55/66 type 1/12/4X	20 chassis	20 chassis	21/55/66 type 1/12/4X	21/55/66 type 1/12/4X	20 chassis	20 chassis
Højde [mm (tommer)]									
Højde på bagplade	A ¹⁾	480 (18,9)	650 (25,6)	399 (15,7)	520 (20,5)	680 (26,8)	770 (30,3)	550 (21,7)	660 (26)
Højde med frakoblingsplade til fieldbus-kabler	A	–	–	419 (16,5)	595 (23,4)	–	–	630 (24,8)	800 (31,5)
Afstand mellem monterings- hullerne	a	454 (17,9)	624 (24,6)	380 (15)	495 (19,5)	648 (25,5)	739 (29,1)	521 (20,5)	631 (24,8)
Bredde [mm (tommer)]									
Bredde på bagplade	B	242 (9,5)	242 (9,5)	165 (6,5)	231 (9,1)	308 (12,1)	370 (14,6)	308 (12,1)	370 (14,6)
Bredde på bagplade med én C- option	B	242 (9,5)	242 (9,5)	205 (8,1)	231 (9,1)	308 (12,1)	370 (14,6)	308 (12,1)	370 (14,6)
Bredde på bagplade med to C- optioner	B	242 (9,5)	242 (9,5)	165 (6,5)	231 (9,1)	308 (12,1)	370 (14,6)	308 (12,1)	370 (14,6)
Afstand mellem monterings- hullerne	b	210 (8,3)	210 (8,3)	140 (5,5)	200 (7,9)	272 (10,7)	334 (13,1)	270 (10,6)	330 (13)
Dybde²⁾ [mm (tommer)]									
Uden option A/B	C	260 (10,2)	260 (10,2)	248 (9,8)	242 (9,5)	310 (12,2)	335 (13,2)	333 (13,1)	333 (13,1)
Med option A/B	C	260 (10,2)	260 (10,2)	262 (10,3)	242 (9,5)	310 (12,2)	335 (13,2)	333 (13,1)	333 (13,1)
Skruehuller [mm (tommer)]									
	c	12 (0,47)	12 (0,47)	8 (0,32)	–	12 (0,47)	12 (0,47)	–	–
	d	ø19 (0,75)	ø19 (0,75)	12 (0,47)	–	ø19 (0,75)	ø19 (0,75)	–	–
	e	ø9 (0,35)	ø9 (0,35)	6,8 (0,27)	8,5 (0,33)	ø9 (0,35)	ø9 (0,35)	8,5 (0,33)	8,5 (0,33)
	f	9 (0,35)	9 (0,35)	7,9 (0,31)	15 (0,59)	9,8 (0,39)	9,8 (0,39)	17 (0,67)	17 (0,67)
Maksimumvægt [kg (pund)]		23 (51)	27 (60)	12 (26,5)	23,5 (52)	45 (99)	65 (143)	35 (77)	50 (110)
1) Se <i>Illustration 3.4</i> og <i>Illustration 3.5</i> for øverste og nederste monteringshuller.									
2) Kapslingens dybde varierer afhængigt af, hvilke optioner der installeres.									

Tabel 8.32 Nominel effekt, vægt og mål, kapslingstyper B1-B4, C1-C4

9 Appendiks

9.1 Symboler, forkortelser og konventioner

°C	Grader celsius
°F	Grader fahrenheit
AC	Vekselstrøm
AEO	Automatisk energioptimering
AWG	American Wire Gauge
AMA	Automatisk motortilpasning
DC	Jævnstrøm
EMC	Elektromagnetisk kompatibilitet
ETR	Elektronisk termorelæ
$f_{M,N}$	Nominel motorfrekvens
FC	Frekvensomformer
I_{INV}	Nominel udgangsstrøm for vekselretter
I_{LIM}	Strømgrænse
$I_{M,N}$	Nominel motorstrøm
$I_{VLT,MAKS}$	Maksimum udgangsstrøm
$I_{VLT,N}$	Nominel udgangsstrøm leveret af frekvensomformeren
IP	Tæthedegrad
LCP	LCP-betjeningspanel
MCT	Motion control-værktøj (Motion control tool)
n_s	Synkron motorhastighed
$P_{M,N}$	Nominel motoreffekt
PELV	Beskyttende ekstra lav spænding
PCB	Printplade
PM-motor	Permanent magnetmotor
PWM	Pulsbreddemodulering
O/MIN	Omdrejninger pr. minut
Regen	Regenerative klemmer
T_{LIM}	Momentgrænse
$U_{M,N}$	Nominel motorspænding

Tabel 9.1 Symboler og forkortelser

Konventioner

Nummererede lister angiver procedurer. Lister med punkttegn angiver andre oplysninger.

Tekst i kursiv angiver:

- Krydsreferencer.
- Link.
- Parameternavn.
- Parametergruppenavn.
- Parameteroption.
- Fodnote.

Alle mål på tegninger er i [mm] (tommer).

9.2 Parametermenustruktur

BEMÆRK!

Nogle parametres tilgængelighed afhænger af hardware-konfigurationen (monterede optioner og nominel effekt).

0-0*	Bejæning/display	1-01	Motorstyringsprincip	1-77	Maks. starthastighed for kompressor [O/MIN]	3-81	Kvikstop rampetid	5-23	Klemme X46/7, digital indgang
0-0*	Basindstillinger	1-03	Momentkarakteristikker	1-78	Maks. starthastighed for kompressor [Hz]	3-84	Indledende rampetid	5-24	Klemme X46/9, digital indgang
0-01	Spørg	1-04	Overbelastningstilstand	1-79	Maks. starthastighed for kompressor [Hz]	3-85	Check Valve Ramp Time	5-25	Klemme X46/11, digital indgang
0-02	Motorhastighedshend	1-06	Retning med uret	1-80	Pump Start Max Time to Trip	3-86	Check Valve Ramp End Speed [RPM]	5-26	Klemme X46/13, digital indgang
0-03	Regionale indstillinger	1-1*	Motorvalg	1-81	Stopjusteringer	3-87	Check Valve Ramp End Speed [Hz]	5-3*	Digitale udgange
0-04	Driftstilstand ved start	1-10	Motorkonstruktion	1-82	Funktion ved stop	3-88	Endelig rampetid	5-30	Klemme 27, digital udgang
0-05	Lokalfunktion.	1-1*	VVC+ PWM/SYN RM	1-83	Min.-hast. for funktion v. stop [O/MIN]	3-9*	Trinstørrelse	5-31	Klemme 29, digital udgang
0-1*	Driftopsætning	1-14	Dæmpningsforstærkning	1-84	Min.-hastighed for funktion ved stop [Hz]	3-90	Rampetid	5-32	Klem X30/6, digh ud (MCB 101)
0-10	Aktivt setup	1-15	Lav hastighed, filtertidskonstant	1-86	Triphastighed lav [O/MIN]	3-91	Effektretablering	5-33	Klem X30/7, digh ud (MCB 101)
0-11	Programmeringsopset	1-16	Høj hastighed, filtertidskonstant	1-87	Triphastighed lav [Hz]	3-92	Maksimumgrænse	5-4*	Relæer
0-12	Denne opsætning knyttet til	1-17	Spænding, filtertidskonstant	1-9*	Motorhastighed [O/MIN]	3-93	Minimumgrænse	5-40	Funktionsrelæ
0-13	Udlæsning: Sammenkædede opsætn.	1-2*	Motordata	1-90	Termostorbeskyttelse	3-94	Rampeforsinkelse, relæ	5-41	ON-forsinkelse, relæ
0-14	Udlæsning: Prog. Opsætninger/kanal	1-20	Motorreflekt [kW]	1-91	Ekstern motorventilator	3-95	Rampeforsinkelse, relæ	5-42	OFF-forsinkelse, relæ
0-2*	LCP-display	1-21	Motorreflekt [kHz]	1-92	Termostorbeskyttelse	4-*	Grænse/Advarsler	5-5*	Pulsindgang
0-20	Displaylinje 1, lille	1-22	Motorspænding	1-93	Termostorkilde	4-1*	Motorgrænser	5-50	Kl. 29 lav frekvens
0-21	Displaylinje 1,2, lille	1-23	Motorrefleks	1-94	ATEX ETR curlim. speed reduction	4-10	Motorhastighedsretning	5-51	Kl. 29 høj frekvens
0-22	Displaylinje 1,3, lille	1-24	Motorstrøm	1-98	ATEX ETR interpol. points freq.	4-11	Motorhastighed, lav grænse [O/MIN]	5-52	Kl. 29 lav ref./feedb- værdi
0-23	Displaylinje 2, stor	1-25	Nominal motorhastighed	1-99	ATEX ETR interpol. points current	4-12	Motorhastighed, lav grænse [Hz]	5-53	Kl. 29 høj ref./feedb- værdi
0-24	Displaylinje 3, stor	1-26	Kont. nominel momntmoment	2-*	Bremser	4-13	Motorhastighed, høj grænse [O/MIN]	5-54	Pulsfiltertidskonstant #29
0-25	Min personlige menu	1-28	Motoromløbskontrol	2-0*	DC-bremse	4-14	Motorhastighed, høj grænse [Hz]	5-55	Kl. 33 lav frekvens
0-3*	Brugedef. LCP-udlæsning	1-29	Automatisk motorpåspning (AMA)	2-00	DC-holde-/forvarmn.-strøm	4-16	Momentgrænse for motordrift	5-56	Kl. 33 høj frekvens
0-30	Enhed for tilpasset udlæsning	1-3*	Av. Motordata	2-01	DC-bremsestrøm	4-17	Momentgrænse for generatordrift	5-57	Kl. 33 lav ref./feedb- værdi
0-31	Min.-værdi f. brugedef. udlæsning	1-30	Statoromstand (Rs)	2-02	DC-bremsetid	4-18	Strømgrænse	5-58	Kl. 33 høj ref./feedb- værdi
0-32	Maks.-værdi for brugedef. udl.	1-31	Rotormodstand (Rr)	2-03	DC-bremseindkoblingshast. [omdr./min.]	4-19	Maks. udgangsfrekvens	5-59	Pulsfiltertidskonstant #33
0-37	Displayrækt 1	1-33	Statorlæreaktans (X1)	2-04	DC-bremseindkoblingshast. [Hz]	4-50	Advarsel, strøm lav	5-60	Klemme 27, pulslugningsvariabel
0-38	Displayrækt 2	1-34	Statorlæreaktans (X2)	2-06	Parkeringsstrøm	4-51	Advarsel, strøm høj	5-62	Pulsudgang, maks. frekv. #27
0-39	Displayrækt 3	1-35	Hovedreaktans (Xh)	2-07	Parkeringsid	4-52	Advarsel, hastighed lav	5-63	Klemme 29, pulslugningsvariabel
0-4*	LCP-tastatur	1-36	Jerntabsmodstand (Rfe)	2-1*	Bremseenergifunkt.	4-54	Advarsel, hastighed høj	5-65	Pulsudgang, maks. frekv. #29
0-40	[Hand on]-tast på LCP	1-37	d-akseinduktans (Ld)	2-10	Bremsefunktion	4-55	Advarsel, reference høj	5-66	Klemme X30/6, pulslugningsvariabel
0-41	[Off]-tast på LCP	1-38	q-akseinduktans (Lq)	2-11	Bremsemodstand (ohm)	4-56	Advarsel, feedback lav	5-68	Pulsudgang, maks. frekv. #X30/6
0-42	[Auto on]-tast på LCP	1-39	Motorpoler	2-12	Bremseeffektgrænse (kW)	4-57	Advarsel, feedback høj	5-8*	I/O-optoner
0-43	[Reset]-tast på LCP	1-40	Modelkøtomot-kraft v. 1.000 O/MIN	2-15	Bremseeffektovervågning	4-58	Manglende motorfasefunktion	5-80	AHF Cap Reconnect Delay
0-44	[Off/Reset]-tast på LCP	1-44	d-axis Inductance Sat. (LdSat)	2-16	Bremsekontrol	4-60	Hastighedsbypass	5-90	Digital & relæbusstyring
0-45	[Drive Bypass]-tast på LCP	1-45	q-axis Inductance Sat. (LqSat)	2-17	Overspændingsstyring	4-61	Bypass-hastighed fra [O/MIN]	5-93	Pulsudgang #27, busstyring
0-5*	Kopier/Gem	1-46	Positionsregistrer:forst.	3-*	Referenc / ramper	4-62	Bypass-hastighed til [O/MIN]	5-94	Pulsudgang #27, timeout forudindstillet
0-50	LCP-kopi	1-47	Torque Calibration	3-0*	Referencgrænser	4-63	Bypass-hastighed til [Hz]	5-95	Pulsudgang #29, busstyring
0-51	Opsætningskopi	1-48	Inductance Sat. Point	3-03	Maksimumreference	4-64	Halvaut. bypassopsætning	5-96	Pulsudgang #29, timeout forudindstillet
0-6*	Adgangskode	1-5*	Belast.-uafh. indstilling	3-04	Referencfunktion	5-*	Digital ind-/udgang	5-97	Puls-ud #X30/6 busstyring
0-60	Hovedmenu-adgangskode	1-50	Motor magnetisering ved stilstand	3-1*	Referencer	5-0*	Digital I/O-tilstand	5-98	Pulsudgang #X30/6, timeout forudindstillet
0-61	Adgang til hovedmenu u.	1-51	Min. hast. v. normal magnet. [O/MIN]	3-10	Preset-reference	5-00	Digital I/O-tilstand	6-0*	Analog ind-/udgang
0-65	adgangscode	1-52	Min. hast. v. normal magnet. [Hz]	3-11	Jog-hastighed [Hz]	5-01	Klemme 27, tilstand	6-00	Live zero, timeoutperiode
0-66	Adgang til pers. menu u/ adgangscode	1-55	V/f-karakteristik - V	3-13	Referencestad	5-02	Klemme 29, tilstand	6-01	Live zero, timeoutfunktion
0-67	Adgang med bus-adgangscode	1-58	Indk p rot mot testimpulsstr	3-14	Preset relativ reference	5-1*	Digitale indgange	6-1*	Analog indg. 53
0-7*	Ur-indst.	1-59	Indk p rot mot testimpulsfrik	3-15	Referenc 1-kilde	5-10	Klemme 18, digital indgang	6-10	Klemme 53, lav spænding
0-70	Dato og tid	1-6*	Belastn.-afh. indstilling	3-16	Referenc 2-kilde	5-11	Klemme 19, digital indgang	6-11	Klemme 53, høj spænding
0-71	Datoformat	1-60	Belastningskomp. ved lav hastighed	3-17	Referenc 3-kilde	5-12	Klemme 27, digital indgang	6-12	Klemme 53, lav strøm
0-72	Tidsformat	1-61	Belastningskomp. ved høj hast.	3-19	Jog-hastighed [O/MIN]	5-14	Klemme 29, digital indgang	6-13	Klemme 53, høj strøm
0-74	Sommerid	1-62	Slipkompensering	3-4*	Rampe 1	5-15	Klemme 33, digital indgang	6-14	Klemme 53, lav ref./feedb- værdi
0-76	Sommerid start	1-63	Slipkompenseringstidskonstant	3-41	Rampe 1, rampe-op-tid	5-16	Klemme X30/2, digital indgang	6-15	Klemme 53, høj ref./feedb- værdi
0-77	Sommerid slut	1-65	Resonansdæmpning	3-42	Rampe 1, rampe-ned-tid	5-17	Klemme X30/3, digital indgang	6-16	Klemme 53, filtertidskonstant
0-79	Urfej	1-66	Min. strøm ved lav hastighed	3-5*	Rampe 2	5-18	Klemme X30/4, digital indgang	6-17	Klemme 53, Live zero
0-81	Arbejdsdage	1-7*	Startjusteringer	3-51	Rampe 2, rampe-op-tid	5-19	Klemme 37, digital indg.	6-2*	Analog indg. 54
0-82	Yderligere arbejdsdage	1-70	PM-starttilstand	3-52	Rampe 2, rampe-ned-tid	5-20	Klemme X46/1, digital indgang	6-20	Klemme 54, lav spænding
0-83	Yderligere fride	1-71	Startfunktion	3-8*	Andre ramper	5-21	Klemme X46/3, digital indgang	6-21	Klemme 54, høj spænding
0-89	Dato- og tidsudlæsning	1-72	Flying Start	3-80	Jog-rampetid	5-22	Klemme X46/5, digital indgang	6-22	Klemme 54, lav strøm
1-0*	Gen. indstillinger	1-73	Konfigurationsstilstand						

6-23	Klemme 54, høj strøm	8-17	Configurable Alarm and Warningword	9-84	Defn. parametre (5)	12-27	Primær master	13-9*	User Defined Alerts
6-24	Klemme 54, lav ref./feedb.- værdi	8-3*	FC-portindstillinger	9-85	Definerede parametre (6)	12-28	Gem dataværdier	13-90	Alert Trigger
6-25	Klemme 54, høj ref./feedb.- værdi	8-30	Protokol	9-90	Ændrede parametre (1)	12-29	Gem altid	13-91	Alert Action
6-26	Klemme 54, filtertidskonstant	8-31	Adresse	9-91	Ændrede parametre (2)	12-3*	EtherNet/IP	13-92	Alert Text
6-3*	Analog indg. X30/11	8-32	Baud-hast.	9-92	Ændrede parametre (3)	12-30	Advarselsparameter	13-9*	User Defined Readouts
6-30	Klemme X30/11, lav spænding	8-33	Paritet/stop-bits	9-93	Ændrede parametre (4)	12-31	Netreferenc	13-97	Alert Alarm Word
6-31	Klemme X30/11, høj spænding	8-35	Min. svarstidsforsinkelse	9-94	Ændrede parametre (5)	12-32	Netstyring	13-98	Alert Warning Word
6-34	Klemme X30/11, lav ref./feedb.- værdi	8-36	Maks svarstidsforsinkelse	9-99	Profibus revisionstæller	12-33	CIP-revidering	13-99	Alert Status Word
6-35	Klemme X30/11, høj ref./feedb.- værdi	8-37	Maksimum forsinkelse mellem tegn	10-**	CAN-feldbus	12-34	CIP-produktkode	14-4*	Specielle funkt.
6-36	Klemme X30/11, filtertidskonstant	8-4*	FC IMC-protokol	10-0*	Fælles indstillinger	12-35	EDS-parameter	14-0*	Veksleret kobling
6-37	Klemme X30/11, Live zero	8-40	Valg af telegram	10-00	Can-protokol	12-37	COS-parameter	14-00	Koblingsmonster
6-4*	Analog indg. X30/12	8-42	PCD-skrivekonfiguration	10-01	Valg af baud-hastighed	12-38	COS-filter	14-01	Koblingsfrekvens
6-41	Klemme X30/12, lav spænding	8-43	PCD-læsekonfiguration	10-02	MAC-Id	12-40	Modbus TCP	14-03	Overmodulering
6-44	Klemme X30/12, høj spænding	8-50	Digital/bus	10-05	Udlæsning af sendefejltæller	12-40	Statusparameter	14-04	PWM tilfældig
6-45	Klemme X30/12, lav ref./feedb.- værdi	8-51	Vælg friløb	10-06	Udlæsning af tæller for modtagelsesfej	12-41	Slavemedd.-tælling	14-1*	Netforsyn. On/Off
6-46	Klemme X30/12, høj ref./feedb.- værdi	8-52	Vælg DC-bremse	10-07	Udlæsning af busafbrydelsestæller	12-42	Undt.-medd.-tælling for slave	14-11	Netspænding ved netfej
6-46	Klemme X30/12, filtertidskonstant	8-53	Vælg start	10-1*	DeviceNet	12-42	Andre Ethernet-tjenester	14-12	Funktion ved netbalance
6-47	Klemme X30/12, Live zero	8-54	Vælg reverse	10-10	Procesdatatypvalg	12-80	FTP-server	14-16	Kin. Backup Gain
6-50	Klemme 42, udgang	8-55	Vælg opsætning	10-11	Skrivning af procesdatakonf.	12-81	HTTP-server	14-2*	Nulstil.funkt.
6-51	Klemme 42, udg. min. skal.	8-56	Vælg preset-reference	10-12	Læsning af procesdatakonf.	12-82	SMTP-tjeneste	14-20	Nulstillingstilstand
6-52	Klemme 42, udg. maks. skal.	8-80	Busmedd.tæller	10-13	Advarselsparameter	12-83	SNMP-agent	14-21	Automatisk genstarttid
6-53	Klemme 42, udgangsbusstyring	8-81	Busfejltæller	10-14	Netreferenc	12-84	Registrering af adressekonflikt	14-22	Driftstilstand
6-54	Klemme 42, preset for udgangstimeout	8-82	Slavemedd.-tæller	10-15	Netstyring	12-85	ACD Last Conflict	14-25	Trip-forsinkelse ved momentgrænse
6-55	Analog udgang filter	8-83	Slavefejltæller	10-2*	COS-filtre	12-89	Transparent stikkanaiport	14-26	Tripprøvsinkelse ved vekslerfej
6-6*	Analog udgang X30/8	8-84	Bus-jog/feedback	10-20	COS-filter 1	12-9*	Av. Eth.-tjenester	14-28	Produktionsindstillinger
6-60	Klemme X30/8, udgang	8-94	Busfeedback 1	10-21	COS-filter 2	12-90	Kabeldiagnostik	14-29	Servicekode
6-61	Klemme X30/8, min. skalering	8-95	Busfeedback 2	10-22	COS-filter 3	12-91	MDIX	14-3*	Strømgrænsestyr.
6-62	Klemme X30/8, maks. skalering	8-96	Busfeedback 3	10-3*	Parametradgang	12-92	IGMP-snooping	14-30	Strømgrænsestyring, prop.-forst.
6-63	Klemme X30/8, udgangsbusstyring	9-**	PROFIDrive	10-30	Array-indeks	12-93	Kablefejlagende	14-31	Strømgrænsestyreenh., integr.-tid
6-64	Klemme X30/8, Preset for udg.-timeout	9-00	Sætpunkt	10-32	Devicenet-revision	12-96	Inactivity timeout	14-3*	Strømgrænsestyring, filtertid
6-7*	Analog udgang X45/1	9-07	Faktisk værdi	10-33	Gem altid	12-97	QoS Priority	14-4*	Energioptimering
6-70	Klemme X45/1 udgang	9-15	PCD-skrivekonfiguration	10-34	Devicenet-produktkode	12-98	Grænse.fl.-tællere	14-40	VT-niveau
6-71	Klemme X45/1, min. skal.	9-16	PCD-læsekonfiguration	10-39	Devicenet F-parametre	12-99	Medietællere	14-41	Mindste magnetisering for AEO
6-72	Klemme X45/1, maks. skal.	9-18	Knodeadresse	12-**	Ethernet	13-**	Intelligent logik	14-42	Mindste AEO-frekvens
6-73	Klemme X45/1, busstyring	9-22	Valg af telegram	12-0*	IP-indst.	13-0*	SLC-indstillinger	14-43	Motor-Cosphi
6-74	Klemme X45/1, preset for udg.-timeout	9-23	Parameter til signaler	12-00	IP-adressetildeling	13-00	SL styreenh.-tilstand	14-50	RFI-filter
6-8*	Analog udgang X45/3	9-27	Parameterredigering	12-01	IP-adresse	13-01	Starthændelse	14-51	DC Link Compensation
6-80	Klemme X45/3 udgang	9-28	Processstyring	12-02	Undernetmaske	13-02	Stophændelse	14-52	Ventilatorstyring
6-81	Klemme X45/3, min. skal.	9-31	Sikker adr.	12-03	Standardgateway	13-03	Nulstil SLC	14-53	Vent. overv.
6-82	Klemme X45/3, maks. skal.	9-44	Fejlmeddelelsestæller	12-04	DHCP-server	13-1*	Sammenlignere	14-55	Udgangsfiler
6-83	Klemme X45/3, busstyring	9-45	Fejlkode	12-05	Lease udløber	13-10	Sammenligner, operand	14-56	Kapacitetsudgangsfilter
6-84	Klemme X45/3, preset for udgangs-timeout	9-47	Fejlnummer	12-06	Navneservere	13-11	Sammenligner, operator	14-57	Induktansudgangsfilter
8-**	Komm. og optioner	9-52	Fejltilstandstæller	12-07	Domænenavn	13-12	Sammenligner, værdi	14-58	Voltage Gain Filter
8-0*	Gen. indstillinger	9-53	Profibus-advarselord	12-08	Værtsnavn	13-1*	RS Flip Flops	14-59	Faktisk antal veksleret.-enh.
8-01	Styreted	9-63	Faktisk baud rate	12-09	Fysisk adresse	13-15	RS-FF Operand S	14-6*	Auto-derate
8-02	Styrekilde	9-65	Apparatidentifikation	12-10	Linkstatus	13-16	RS-FF Operand R	14-60	Funktion ved overtemperatur
8-03	Styre-timeout-tid	9-67	Styrenummer	12-11	Linkvarighed	13-2*	Time	14-61	Funkt. ved veksleretoverbel.
8-04	Styretimeoutfunktion	9-68	Statusord 1	12-12	Autoforhandl.	13-20	Timer for SL-styreenhed	14-62	Veksleret. overbelast. deratingstrøm
8-05	Slut på timeout-funktion	9-70	Programmeringssetup	12-13	Linkhast.	13-40	Logisk regel, boolesk 1	14-80	Option forsynet via ekstern 24VDC
8-06	Nulstil styre-timeout	9-71	Profibus, gem dataværdier	12-14	Linkduplex	13-41	Logisk regel, operator 1	14-9*	Fejlindst.
8-07	Diagnoseudløser	9-72	ProfibusApparatus	12-18	Supervisor MAC	13-42	Logisk regel, boolesk 2	14-90	Fejlniveau
8-08	Udlæsning/filtrering	9-75	DO-identifikation	12-19	Supervisor IP-adr.	13-43	Logisk regel, operator 2	15-**	ApparatusInfo.
8-1*	Styreinds.	9-80	Definerede parametre (1)	12-2*	Procesdata	13-44	Logisk regel, boolesk 3	15-0*	Driftsdata
8-10	Styreprofil	9-81	Definerede parametre (2)	12-20	Styreforekomst	13-5*	Tilstande	15-00	Driftstimer
8-13	Konfigurerbart statusord	9-82	Definerede parametre (3)	12-21	Skrivning af procesdatakonf.	13-51	SL styreenhed.-hændelse	15-01	Kørte timer
8-14	Konfigurerbart styreord CTW	9-83	Definerede parametre (4)	12-22	Læsning af procesdatakonf.	13-52	SL styreenh.-handling	15-02	kWh-tæller



15-03	Antal indkoblinger	15-99	Parameterinfo.	16-67	Pulsindgang #29 [Hz]	20-04	Feedback 2-konvert.	21-32	Ekst. 2 maks.-reference
15-04	Antal overtemperaturer	15-92	Definerede parametre	16-68	Pulsindgang #33 [Hz]	20-05	Feedback 2-kildeenhed	21-33	Ekst. 2 referencekilde
15-05	Antal overspændinger	15-93	Modificerede parametre	16-69	Pulsudgang #27 [Hz]	20-06	Feedback 3-kilde	21-34	Ekst. 2 feedbackkilde
15-06	Reset kWh-tæller	15-98	Apparident.	16-70	Pulsudgang #29 [Hz]	20-07	Feedback 3-konvert.	21-35	Ekst. 2 sætpkt
15-07	Nulstil tæller for korte timer	15-99	Parameter, metadata	16-71	Relæudgang [bin]	20-08	Feedback 3-kildeenhed	21-37	Ekst. 2 ref. [enhed]
15-08	Antal starter	16-6**	Dataudlæsninger	16-72	Tæller A	20-12	Reference-/feedbackenhed	21-38	Ekst. 2 feedback [Enhed]
15-1*	Datalogindstillinger	16-0*	Generel status	16-73	Tæller B	20-2*	Feedback/Setpoint	21-39	Ekst. 2 udg. [%]
15-10	Logging-kilde	16-00	Styreord	16-75	Analog indg. X30/11	20-20	Feedbackfunktion	21-4*	Udv. LS 2 PID
15-11	Logging-interval	16-01	Reference [enhed]	16-76	Analog indg. X30/12	20-21	Sætpunkt 1	21-40	Ekst. 2 normal/inv. styring
15-12	Udløshændelse	16-02	Reference [%]	16-77	Analog udg. X30/8 [mA]	20-22	Sætpunkt 2	21-41	Ekst. 2 proportionalforst.
15-13	Logging-tilstand	16-03	Statusord	16-78	Analog udg. X45/1 [mA]	20-23	Sætpunkt 3	21-42	Ekst. 2 integratid
15-14	Prøver for udløser	16-05	Vigtigste faktiske værdi [%]	16-79	Analog udg. X45/3 [mA]	20-6*	Sensorless	21-43	Ekst. 2 differentieringstid
15-2*	Baggrundslogbog	16-09	Tilpas. udlæs.	16-80	Fieldbus- & FC-port	20-60	Sensorless enhed	21-44	Ekst. 2 diff. forst.grænse
15-20	Baggrundslogbog: Hændelse	16-1*	Motorstatus	16-81	Fieldbus, CTW 1	20-7*	PID-auto tuning	21-5*	Udv. LS 3 ref./fb.
15-21	Baggrundslogbog: værdi	16-10	Effekt [kW]	16-82	Fieldbus-REF 1	20-70	Lukket sløjfetype	21-50	Ekst. 3 ref./feedbackenhed
15-22	Baggrundslogbog: Tid	16-11	Effekt [hk]	16-84	Komm. -optionsstatusord	20-71	PID-ydeevne	21-51	Ekst. 3 min.-reference
15-23	Baggrundslogbog: Dato og tid	16-12	Motorspænding	16-85	FC-port, CTW 1	20-72	PID-udgangskift	21-52	Ekst. 3 maks.-reference
15-3*	Alarmlag	16-13	Frekvens	16-86	FC-port, REF 1	20-73	Min. feedbackniveau	21-53	Ekst. 3 referencekilde
15-30	Alarmlag: Fejlkode	16-14	Motorstrøm	16-89	Configurable Alarm/Warning Word	20-74	Maksimumfeedbackniveau	21-54	Ekst. 3 feedbackkilde
15-31	Alarmlag: værdi	16-15	Frekvens [%]	16-9*	Diagn.udlæsninger	20-79	PID-auto tuning	21-55	Ekst. 3 sætpkt
15-32	Alarmlag: Tid	16-16	Moment [Nm]	16-90	Alarmlord	20-81	Grundl. PID-indsst.	21-57	Ekst. 3 ref. [enhed]
15-33	Alarmlag: Dato og tid	16-17	Hastighed [O/MIN]	16-91	Alarmlord 2	20-82	PID-normal/inv. styring	21-58	Ekst. 3 feedback [Enhed]
15-34	Alarmlag: Sætpunkt	16-18	Termisk motorbelastning	16-92	Advarselsord	20-83	PID-starthast. [O/MIN]	21-59	Ekst. 3 udg. [%]
15-35	Alarmlag: Feedback	16-20	Motorvinkel	16-93	Advarselsord 2	20-84	På referencebåndbredde	21-6*	Udv. LS 3 PID
15-36	Alarmlag: Current Demand	16-22	Moment [%]	16-94	Udv. Statusord	20-9*	PID-styrenehed	21-60	Ekst. 3 normal/inverteret styring
15-37	Alarmlag: Process Ctrl Unit	16-23	Motor Shaft Power [kW]	16-95	Udv. Statusord 2	20-91	PID-anti-windup	21-61	Ekst. 3 proportionalforst.
15-4*	Apparident.	16-24	Calibrated Stator Resistance	16-96	Vedligehold	20-93	PID-proportionalforst.	21-62	Ekst. 3 integratid
15-40	FC-type	16-26	Effekt filterres [kW]	18-8**	Info og udlæs.	20-93	PID-integrationstid	21-63	Ekst. 3 differentieringstid
15-41	Effektel	16-27	Effekt filterres [hk]	18-0*	Vedligeh.log	20-94	PID-diff.-forst.grænse	21-64	Ekst. 3 diff. forst.grænse
15-42	Spænding	16-3*	Apparatstatus	18-00	Vedligeh.-log: Del	20-95	Udv. Lukket sløjfe	22-0*	Appl. Funktioner
15-43	Softwareversion	16-30	DC-link-spænding	18-01	Vedligeh.-log: Handling	20-96	Udv. CL autotuning	22-0*	Diverse
15-44	Bestilt typekodestreg	16-31	System Temp.	18-02	Vedligeh.-log: Tid	21-0**	Udv. CL autotuning	22-00	Ekst. spærreforsinkelse
15-45	Faktisk typekodestreg	16-32	Bremseenergi /sek	18-03	Vedligeh.-log: Dato og tid	21-00	Lukket sløjfetype	22-01	Effektfiltertid
15-46	Frekvensformersens bestillingssnr.	16-33	Bremseenergi, gennemsnit	18-3*	Analog Readouts	21-01	Lukket sløjfetype	22-2*	No Flow-det.
15-47	Effektortbestillingssnr.	16-34	Kølepl.-temp.	18-30	Analog indg. X42/1	21-02	PID-ydeevne	22-20	Lav effekt autoopsættn.
15-48	LCP-id-nr.	16-35	Termisk inverterbelastning	18-31	Analog indg. X42/3	21-03	Min. feedbackniveau	22-21	Lav effekt-det.
15-49	SW-id, styrekort	16-36	Vekselret. nom. strøm	18-32	Analog indg. X42/5	21-04	Maksimumfeedbackniveau	22-22	Det. af lav hast.
15-50	SW-id, effektkort	16-37	Vekselret. maks. strøm	18-33	Analog udg. X42/7 [V]	21-09	PID-auto tuning	22-23	No flow-funktion
15-51	Frekvensformersens serienr.	16-38	SL-styreneh., tilstand	18-34	Analog udg. X42/9 [V]	21-10	Udv. CL 1 ref./fb.	22-24	No flow-forsink.
15-53	Effektortserienr.	16-39	Styrekorttemp.	18-35	Analog indg. X42/11 [V]	21-11	Ekst. 1 ref.-reference	22-26	Tør pumpe-funktion
15-54	Config File Name	16-40	Logging-buffer fuld	18-36	Analog indg. X48/2 [mA]	21-12	Ekst. 1 min.-reference	22-27	Tør pumpefors.
15-58	Smartstart-filnavn	16-49	Kilde til strømfej	18-37	Temp. indg. X48/4	21-13	Ekst. 1 maks. reference	22-28	No-flow, lav hast. [O/MIN]
15-59	Filnavn	16-5*	Ref. & Feedb.	18-38	Temp. indg. X48/7	21-14	Ekst. 1 referencekilde	22-29	No-flow, lav hast. [Hz]
15-6*	Optionsident.	16-50	Ekstern reference	18-5*	Ref. & Feedb.	21-15	Ekst. 1 sætpunkt	22-3*	No Flow-effektoptim.
15-60	Option monteret	16-52	Feedback [enhed]	18-60	Digital Input 2	21-16	Ekst. 1 ref. [enhed]	22-30	No-Flow effekt
15-61	Optionsens SW-version	16-53	Digi pot-reference	18-6*	Inputs & Outputs 2	21-17	Ekst. 1 ref. [enhed]	22-31	Effektortfaktor
15-62	Optionsbestillingssnr.	16-54	Feedback 1 [enhed]	18-70	Rectifier Status	21-18	Ekst. 1 udg. [%]	22-32	Lav hast. [O/MIN]
15-63	Optionsserienr.	16-55	Feedback 2 [enhed]	18-71	Nettspænding	21-19	Udv. CL 1 PID	22-33	Lav hast. [Hz]
15-70	Option i port A	16-56	Feedback 3 [enhed]	18-72	Nettrefkvens	21-20	Ekst. 1 normal/inv. styring	22-34	Lav hast.-effekt [kW]
15-71	Port A-optionsens SW-version	16-58	PID-udgang [%]	18-75	Ubalanc 1 netforsyning	21-21	Ekst. 1 proportionalforst.	22-35	Lav hast.-effekt [HK]
15-72	Option i port B	16-59	Tilpasset sætpunkt	20-00	Feedback	21-22	Ekst. 1 integratid	22-36	Høj hast.-effekt [O/MIN]
15-73	Port B-optionsens SW-version	16-6*	Indgang og udgang	20-01	Feedback 1-kilde	21-23	Ekst. 1 differentieringstid	22-37	Høj hast.-effekt [kW]
15-74	Option i port CO/E0	16-60	Digital indgang	20-02	Feedback 1-kildeenhed	21-24	Ekst. 1 diff. forst.grænse	22-38	Høj hast.-effekt [kW]
15-75	Port CO/E0-optionsens SW-Version	16-61	Klemme 53, koblingsindstilling	20-3**	Frek.comf. lukket sløjfe	21-25	Udv. LS 2 ref./fb.	22-39	Høj hast.-effekt [HK]
15-76	Option i port C1/E1	16-62	Analog indg. 53	20-00	Feedback	21-26	Ekst. 1 diff. forst.grænse	22-4*	Sleep mode
15-77	Port C1/E1-optionsens SW-Version	16-63	Klemme 54, koblingsindstilling	20-01	Feedback 1-konvert.	21-27	Ekst. 2 ref.-feedbackenhed	22-40	Min. køretid
15-8*	Driftsdata II	16-64	Analog indg. 54	20-02	Feedback 1-kildeenhed	21-28	Ekst. 2 min.-reference	22-41	Min. sleep-tid
15-80	Korte timer for ventilator	16-65	Analog udgang 42 [mA]	20-03	Feedback 2-kilde	21-29	Ekst. 2 min.-reference	22-42	Wake up-hast. [O/MIN]
15-81	Preset korte timer for ventilator	16-66	Digital udgang [bin]					22-43	Wake up-hast. [Hz]

22-44	Wake-up-ref./fb-forskel	23-80	Effektreferencefaktor	26-5**	Analog I/O-tilst.	27-2*	Båndbredeindst.	29-05	Filled Setpoint
22-45	Sætpunkt boost	23-81	Energipris	26-0*	Analog I/O-tilst.	27-20	Driftsområde	29-06	No-Flow Disable Timer
22-46	Maks. boost-tid	23-82	Investering	26-00	Klemme X42/1, tilstand	27-21	Override Limit	29-07	Filled setpoint delay
22-5*	Slut på kurve	23-83	Ergjebespørelser	26-01	Klemme X42/3, tilstand	27-22	Fixed Speed Only Operating Range	29-1*	Udremsningsfunktion
22-50	Slut på kurve-funktion	23-84	Omkostningsbesparelser	26-02	Klemme X42/5, tilstand	27-23	SBW-udkoblfors.	29-10	Derag Cycles
22-51	Slut på kurvefors.	24-2**	Appl. funktioner 2	26-1*	Analog indg. X42/1	27-24	SBW-udkoblforsink.	29-11	Derag at Start/Stop
22-6*	Kilrembrudsregistrering	24-1*	Frekv.-omf. bypass	26-10	Klemme X42/1, Lav spænding	27-25	Override Hold Time	29-12	Deragging Run Time
22-60	Spænding kilrembrudsfunkt.	24-10	Frekv.-omf. bypassfunkt.	26-11	Klemme X42/1, Høj spænding	27-27	Min Speed Destage Delay	29-13	Derag Speed [RPM]
22-61	Kilrembrudsmoment	24-11	Frekv.-omf. bypassforsink-tid	26-14	Klemme X42/1, Lav ref./feedb.- værdi	27-3*	Koblingshast.[Hz]	29-14	Derag Speed [Hz]
22-62	Kilrembrudsforsinkelse	25-5**	Kaskadestyreenhed	26-15	Klemme X42/1 Høj ref./feedb.- værdi	27-30	Autooptimering af overgangshastigheder	29-15	Derag Off Delay
22-7*	Kort cyklusbeskyttelse	25-0*	Systemindst.	26-16	Klemme X42/1, Filtertidskonstant	27-31	Koblingshast.[O/MIN]	29-20	Derag Power[KW]
22-75	Kort cyklusbeskyttelse	25-00	Kaskadestyreenhed	26-17	Klemme X42/1, Live zero	27-32	Koblingshast.[O/MIN]	29-21	Derag Power[HP]
22-76	Interval mellem starter	25-02	Motorstart	26-20	Klemme X42/3, Lav spænding	27-33	Koblingshast.[O/MIN]	29-22	Derag Power Factor
22-77	Min. køretid	25-04	Pumpealt	26-21	Klemme X42/3, Høj spænding	27-34	Koblingshast.[Hz]	29-23	Derag Power Delay
22-78	Tilslidesæt minimumkøretid	25-05	Fast styrepumpe	26-24	Klemme X42/3, Lav ref./feedb.- værdi	27-40	Auto Tune Staging Settings	29-24	Lav hast. [O/MIN]
22-79	Tilslidesæt-værdi for min-køretid	25-06	Antal pumper	26-25	Klemme X42/3 Høj ref./feedb.- værdi	27-41	Rampe ned-fors.	29-25	Lav hast. [Hz]
22-8*	Flow-kompensation	25-2*	Båndbredeindst.	26-26	Klemme X42/3, Filtertidskonstant	27-42	Rampe op-fors.	29-26	Lav hast.-effekt [KW]
22-80	Flow-kompensation	25-20	Koblingsbåndbrede	26-27	Klemme X42/3, Live zero	27-43	Koblingsgrænse	29-27	Lav hast.-effekt [HK]
22-81	Kvadratlignear kurveapproximering	25-21	Tilslidesæt-båndb.	26-30	Klemme X42/5, Lav spænding	27-44	Udkoblingsgrænse	29-29	Høj hast. [Hz]
22-82	Beregning af arbejdspkt	25-22	Konst.hæstbåndbrede	26-31	Klemme X42/5, Høj spænding	27-45	Koblingshast.[O/MIN]	29-30	Høj hast.-effekt [KW]
22-83	Hast. v. No Flow [O/MIN]	25-23	SBW-udkoblfors.	26-34	Klemme X42/5, Lav ref./feedb.- værdi	27-46	Koblingshast.[Hz]	29-31	Høj hast.-effekt [HK]
22-84	Hast. v. No Flow [Hz]	25-24	SBW-udkoblforsink.	26-35	Klemme X42/5 Høj ref./feedb.- værdi	27-47	Udkoblf.hast. [O/MIN]	29-32	Derag On Ref Bandwidth
22-85	Hast. ved designpkt [O/MIN]	25-25	OBW-tid	26-36	Klemme X42/5, Filtertidskonstant	27-48	Udkoblingshast. [Hz]	29-33	Power Derag Limit
22-86	Hast. ved designpkt [Hz]	25-26	Udkobl. ved No Flow	26-37	Klemme X42/5 Live Zero	27-49	Staging Principle	29-34	Consecutive Derag Interval
22-87	Tryk ved No Flow-hast.	25-27	Koblingsfunkt.tid	26-4*	Analog udg. X42/7	27-5*	Alternate Settings	29-35	Derag at Locked Rotor
22-88	Tryk ved nominal hast.	25-28	Koblingsfunkt.tid	26-40	Klemme X42/7 udgang	27-50	Automatic Alternation	29-4*	Pre/Post Lube
22-89	Flow ved designpunkt	25-29	Udkoblingsfunkt.	26-41	Klemme X42/7 Min. skal.	27-51	Autom.hændelse	29-40	Pre/Post Lube Function
22-90	Flow ved nom. hast.	25-30	Udkoblingsfunkt.tid	26-42	Klemme X42/7, Maks. skal.	27-52	Alterneringstidsinterval	29-41	Pre Lube Time
23-3**	Tidsbaserede funkt.r	25-4*	Koblingsindst.	26-43	Klemme X42/7, Maks. skal.	27-53	Alterneringstidsinterval	29-42	Post Lube Time
23-0*	Tidsst. handl.	25-40	Rampe ned-fors.	26-44	Klemme X42/7, Busstyring	27-54	Alternation At Time of Day	29-5*	Flow-bekræftelse
23-00	TÆNDT-tid	25-41	Rampe op-fors.	26-45	Klemme X42/7, Busstyring	27-55	Foruddef. alterneringstid	29-50	Validation Time
23-01	TÆNDT-handling	25-42	Koblingsgrænse	26-50	Klemme X42/9 udgang	27-56	Alternate Capacity is <	29-51	Verification Time
23-02	SLUKKET-tid	25-43	Udkoblingsgrænse	26-51	Klemme X42/9, Min. skal.	27-58	Kør næste pumpefors.	29-52	Signal Lost Verification Time
23-03	SLUKKET-handling	25-44	Udkoblingsgrænse	26-52	Klemme X42/9, Maks. skal.	27-6*	Digitale indgange	29-53	Flow-bekræftelse
23-04	Hændelse	25-45	Koblingshast.[Hz]	26-53	Klemme X42/9, Busstyring	27-60	Klemme X66/1, digital indgang	29-6*	Gennemstrømningsmåler
23-1*	Vedligeholdelse	25-46	Udkoblf.hast. [O/MIN]	26-54	Klemme X42/9, Timeout-preset	27-61	Klemme X66/3, digital indgang	29-60	Gennemstrømningsmåler
23-10	Vedligeholdelsesdel	25-47	Udkoblingshast. [Hz]	26-6*	Analog udg. X42/11	27-62	Klemme X66/5, digital indgang	29-61	Gennemstrømningsmåler
23-11	Vedligeholdelsesdel	25-50	Styrepumpealternering	26-60	Klemme X42/11 udgang	27-63	Klemme X66/7, digital indgang	29-62	Gennemstrømningsmåler
23-12	Vedligeholdelsesdel	25-51	Altern.hændelse	26-61	Klemme X42/11, Min. skal.	27-64	Klemme X66/9, digital indgang	29-63	Totalized Volume Unit
23-13	Vedligeholdelsesdel	25-52	Alterneringstidsinterval	26-62	Klemme X42/11, Maks. skal.	27-65	Klemme X66/13, digital indgang	29-64	Actual Volume Unit
23-14	Vedligeholdelsesdel	25-53	Alterneringstidsinterval	26-64	Klemme X42/11, Timeout-preset	27-66	Klemme X66/13, digital indgang	29-65	Totalized Volume
23-15	Nulstil vedligeh.ord	25-54	Foruddef. alterneringstid	27-5**	Cascade CTL Option	27-7*	Tilslutninger	29-66	Actual Volume
23-16	Vedligeholdelsesstekt	25-55	Altern. hvis belast. < 50 %	27-0*	Control & Status	27-70	Relæ	29-67	Reset Totalized Volume
23-5*	Energi-log	25-56	Koblingstilstand ved alt.	27-01	Pumpestatus	27-9*	AF-udlæsninger	29-68	Reset Actual Volume
23-50	Energi-log-opløsning	25-58	Kør næste pumpefors.	27-02	Manual Pump Control	27-91	Kaskadereference	29-69	Gennemstrømning
23-51	Periodestart	25-59	Kør på netforsink.	27-03	Current Runtime Hours	27-92	% Of Total Capacity	30-2*	Av. startjustering
23-53	Energi-log	25-8*	Status	27-04	Pump Total Lifetime Hours	27-93	Cascade Option Status	30-22	Låst rotorbeskyttelse
23-54	Nulstil energilog	25-80	Kaskadestatus	27-05	Configuration	27-94	Status for kask.-system	30-5*	Unit Configuration
23-6*	Udvikling	25-81	Pumpestatus	27-1*	Konfiguration	27-95	Advanced Cascade Relay Output [bin]	30-50	Heat Sink Fan Mode
23-60	Tendensvar.	25-82	Styrepumpe	27-10	Kaskadestyreenhed	27-96	Extended Cascade Relay Output [bin]	30-8*	Kompatibilitet (I)
23-61	Kont. dataregistre	25-83	Relæstatus	27-11	Number Of Drives	29-0*	Pipe Fill	30-81	Bremsemodstand (ohm)
23-62	Tidsbestemte dataregistre	25-84	PumpeKØREtid	27-12	Antal pumper	29-00	Pipe Fill Enable	31-00	Bypass-option
23-63	Tidsperiode, start	25-85	RelæKØREtid	27-14	Pump Capacity	29-01	Pipe Fill Speed [RPM]	31-01	Bypass-starttidsforsink.
23-64	Tidsperiode, stop	25-86	Nulstil relæetellere	27-16	Runtime Balancing	29-02	Pipe Fill Speed [Hz]	31-02	Bypass-trip-tidsforsink.
23-65	Min. registerværdi	25-9*	Service	27-17	Manuelle motorstartere	29-03	Pipe Fill Time		
23-66	Nulst. kontin. dataregistre	25-90	Pumpepærring	27-18	Spin Time for Unused Pumps	29-04	Pipe Fill Rate		
23-67	Nulstil tidsst. beh.data	25-91	Manuel alternering	27-19	Reset Current Runtime Hours				



31-03	Aktivering af test-tilstand
31-10	Bypass-statusord
31-11	Bypass-driftstimer
31-19	Aktivering af fjernstyret bypass
35-0*	Følerindgangsoption
35-0*	Temp. indg. tilst.
35-00	Klemme X48/4 Temp. Enhed
35-01	Klemme X48/4 indg.-type
35-02	Klemme X48/7 Temp. Enhed
35-03	Klemme X48/7 indg.-type
35-04	Klemme X48/10 Temp. Enhed
35-05	Klemme X48/10 indg.-type
35-06	Alarmfunktion for temperaturføler
35-1*	Temp. indg. X48/4
35-14	Klemme X48/4, Filtertidskonstant
35-15	Klemme X48/4 Temp. Overvågn.
35-16	Klemme X48/4 Lav temp. Grænse
35-17	Klemme X48/4 Høj temp. Grænse
35-2*	Temp. indg. X48/7
35-24	Klemme X48/7, Filtertidskonstant
35-25	Klemme X48/7 Temp. Overvågn.
35-26	Klemme X48/7 Lav temp. Grænse
35-27	Klemme X48/7 Høj temp. Grænse
35-3*	Temp. indg. X48/10
35-34	Klemme X48/10, Filtertidskonstant
35-35	Klemme X48/10 Temp. Overvågn.
35-36	Klemme X48/10 Lav temp. Grænse
35-37	Klemme X48/10 Høj temp. Grænse
35-4*	Analog indg. X48/2
35-42	Klemme X48/2 Understrøm
35-43	Klemme X48/2 Høj strøm
35-44	Klemme X48/2, Lav ref./feedb.- værdi
35-45	Klemme X48/2 Høj ref./feedb.- værdi
35-46	Klemme X48/2, Filtertidskonstant
35-47	Klemme X48/2, Live zero
43-0**	Unit Readouts
43-0*	Component Status
43-00	Component Temp.
43-01	Auxiliary Temp.
43-1*	Power Card Status
43-10	HS Temp. ph.U
43-11	HS Temp. ph.V
43-12	HS Temp. ph.W
43-13	PC Fan A Speed
43-14	PC Fan B Speed
43-15	PC Fan C Speed
43-2*	Fan Pow.Card Status
43-20	FPC Fan A Speed
43-21	FPC Fan B Speed
43-22	FPC Fan C Speed
43-23	FPC Fan D Speed
43-24	FPC Fan E Speed
43-25	FPC Fan F Speed

Indeks

Å

Åben sløjfe..... 22

A

AC

AC-bølgeform..... 8
 AC-indgang..... 8, 19
 Netspænding..... 8, 19

Advarsler

Advarsler..... 39

Afbryder..... 24, 72, 73, 74

Afbryderkontakt..... 25

Afladningstid..... 9

Afstand for køling..... 24

Alarmer

Alarmer..... 39

Alarmlog..... 26

AMA

AMA..... 37, 41, 45
 Automatisk motortilpasning..... 31

Analog hastighedsreference..... 34

Analog udgang..... 20, 69

Analogt signal..... 41

ASM..... 29

Auto On..... 27, 32, 37, 39

Automatisk energioptimering..... 31

Auto-nulstilling..... 25

B

Bagplade..... 12

Belastningsfordeling..... 9, 52, 53, 54, 56, 57, 58, 59, 60, 61, 62,
 63, 64, 65, 66

Betjeningstast..... 25

Bremse

Bremsning..... 38

Bremsning..... 43

Burst-transienter..... 15

C

Cos φ 67, 70

D

DC-link..... 41

Derating..... 68

Digital udgang..... 69

Driftskommando..... 32

E

Effekt

Effektfaktor..... 8, 24

Indgangsstrøm..... 25, 48

Strømtilslutning..... 14

Effektfaktor..... 67

Effektforskydningsfaktor..... 67

Eksploderet tegning..... 6, 7

Ekstern alarmnulstilling..... 35

Ekstern kommando..... 8, 39

Ekstern sikring..... 35

Eksterne styreenheder..... 4

Ekstraudstyr..... 19, 22, 24, 25

EMC-forstyrrelse..... 18

EMC-korrekt installation..... 14

F

Fabriksindstillinger..... 27

Fasetab..... 41

Feedback..... 22, 24, 33, 38, 45, 47

Fejlfinding..... 50

Fejllog..... 26

Fjernkommandoer..... 4

Flydende delta..... 19

Forbindelse..... 21

Forkortelse..... 81

Forsyningsspænding..... 19, 20, 25, 43

G

Godkendelser og certificeringer..... 8

H

Hand On..... 27, 37

Harmoniske svingninger

Harmoniske svingninger..... 8

Højspænding..... 9, 25

Hovedmenu..... 26

I

IEC 61800-3..... 19

Indgang	
Analog indgang.....	20, 40, 68
Digital indgang.....	20, 21, 39, 42, 69
Indgangsafbryder.....	19
Indgangsklemme.....	19, 22, 25, 41
Indgangssignal.....	22
Indgangsspænding.....	25
Indgangsstrøm.....	8, 14, 18, 19, 24, 40
Indgangsstrømledninger.....	24
Pulsindgang.....	70
Initialisering.....	28
Installation	
Installation.....	21, 23
Kontrolliste.....	24
Monteringsmiljø.....	11
Interlock.....	35
Isolering mod forstyrrelser.....	24
J	
Jord	
Jording.....	24
Jordledning.....	14
Jordtilslutning.....	24
Jordet delta.....	19
Jording.....	18, 19, 25
K	
Kabel	
Kabelføring.....	24
Motorkabel.....	14, 18, 66
Motorkabellængde.....	68
Specifikationer.....	68
Kabelføring	
Motorkabler.....	18
Styreledninger.....	18, 21
Styreledninger til termistor.....	19
Klemme	
53.....	22
54.....	22
Tilspændingsmoment for klemmer.....	71
Udgangsklemme.....	25
Køling.....	11, 66
Kommunikationsoption.....	43
Kontakt.....	22
Konvention.....	81
Kortslutning.....	42
Krav til afstand.....	11
Kvikmenu.....	26
L	
Lækstrøm.....	10, 14
LCP.....	25
LCP-betjeningspanel.....	25
Leder.....	24
Ledningsdiagram.....	16
Ledningsstørrelse.....	14, 18
Leverede emner.....	11
Løft.....	12
Luftfugtighed.....	67
Lukket sløjfe.....	22
M	
Mål.....	79, 80
Manuel initialisering.....	28
MCT 10.....	20, 25
Menustruktur.....	26
Menutast.....	25, 26
Miljø.....	67
Modbus RTU.....	23
Moment	
Momentgrænse.....	49
Momentkarakteristik.....	67
Startmoment.....	67
Montering.....	12, 24
Motor	
Motordata.....	29, 32, 41, 45, 49
Motoreffekt.....	14, 26, 45
Motorens omdrejningsretning.....	32
Motorhastighed.....	28
Motorkabel.....	14, 18
Motorkabler.....	18, 24
Motorstatus.....	4
Motorstrøm.....	8, 26, 32, 45
Motortermistor.....	36
Motorudgang.....	67
Termisk motorbeskyttelse.....	36
Termistor.....	36
Udgangsstrøm.....	41
Udgangsydeevne (U, V, W).....	67
Utilstet motoromdrejning.....	10
N	
Navigationstast.....	25, 26, 28, 37
Netforsyning	
Netspænding.....	26, 38
Transient.....	8
O	
Omgivelsesforhold.....	67
Opbevaring.....	11, 68
Opsætning.....	32
Opstart.....	28
Overbelastning	
Høj overbelastning.....	66, 67
Normal overbelastning.....	51, 55, 67
Overmoment.....	67

Overspænding.....	38, 50, 67, 70	Startbeting.....	35, 38
Overstrømsbeskyttelse.....	14	Statusdisplay.....	37
P		Statustilstand.....	37
Parametermenustruktur.....	82	STO.....	22
PELV.....	36, 68, 69, 70, 71	se også <i>Safe Torque Off</i>	
PM-motor.....	29	Store højder.....	68
Potentialeudligning.....	15	Strøm	
Potentiometer.....	34	DC-strøm.....	8, 14, 38
Programmering.....	21, 25, 26, 27, 41	Indgangsstrøm.....	19
R		Strømgrænse.....	49
Rampe ned-tid.....	50	Strømklassificering.....	41
Rampe op-tid.....	49	Strømniveau.....	68
Reel effektfaktor.....	67	Strømområde.....	69
Reference		Strømtilstand.....	68
Fjernreference.....	38	Udgangsstrøm.....	38
Hastighedsreference.....	22, 32, 34, 37	Styrekort	
Reference.....	26, 33, 37, 38, 39	Styrekort.....	41
Relæ		Styrekort, 10 V DC-udgang.....	70
Relæ.....	21	Styrekort, 24 V DC-udgang.....	70
Relæudgang.....	70	Styrekort, RS485 seriel kommunikation.....	68
Relay 1.....	70	USB seriel kommunikation.....	71
Relay 2.....	70	Ydeevne for styrekort.....	70
Reset.....	25, 27, 28, 39, 41, 46	Styring	
RFI-filter.....	19	Ledningsføring.....	14
RMS-strøm.....	8	Lokal betjening.....	25, 27, 37
RS485		Styrekarakteristik.....	70
RS485.....	36	Styreklemme.....	27, 29, 37, 39
Rystelse.....	11	Styreledninger.....	18, 21, 24
S		Styresignal.....	37
Sætpunkt.....	39	Switchfrekvens.....	39
Safe Torque Off		Symbol.....	81
Advarsel.....	46	SynRM.....	31
Safe Torque Off.....	22	Systemfeedback.....	4
Seriel kommunikation		T	
RS485.....	22	Termisk beskyttelse.....	8
Seriel kommunikation.....	20, 22, 27, 37, 38, 39	Termistor	
Service.....	37	Termistor.....	19
Sikkerhed.....	10	Termistor.....	41
Sikring.....	14, 24, 43, 48, 72, 73, 74, 75, 76, 77, 78	Tilsligtet anvendelse.....	4
Skærmet kabel.....	18, 24	Transientbeskyttelse.....	8
Sleep mode.....	39	Trip	
SmartStart.....	28	Trip.....	36, 39
Spændingsniveau.....	69	Triplås.....	40
Spændingsubalance.....	41	Tripniveau.....	72, 73, 74
Specifikationer.....	23	Typeskilt.....	11
Start-/stopkommando.....	35	U	
		Uddannet personale.....	9
		Udgang	
		Udgangsstrømledninger.....	24
		UL-certificering.....	8
		UL-overensstemmelse.....	75

Utsigt start..... 9, 37

V

Vægt..... 79, 80

Vedligeholdelse..... 37

Vibrationer..... 11

Vindmølleeffekt..... 10

Virkningsgrad..... 66, 68

VVC+..... 29

Y

Yderligere ressourcer..... 4

wilo

Pioneering for You

130R0820



WILO SE
Nortkirchenstraße 100
44263 Dortmund
Germany
T +49 (0)231 4102-0
F +49 (0)231 4102-7363
wilo@wilo.com
www.wilo.com